

บทที่ 6

Heteroscedasticity

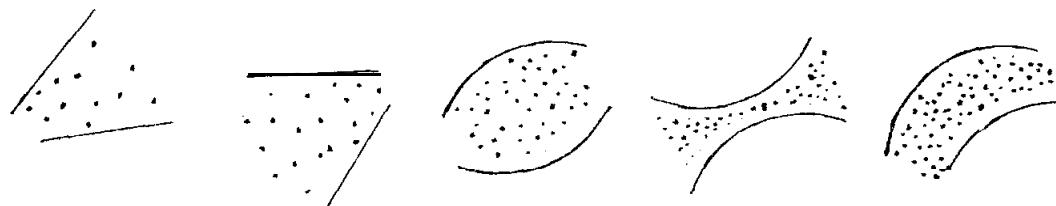
6.1 ความหมาย และ ผลสะท้อน

จากข้อตกลงสมการถดถอยเดิมคือ $E(u_i u_j) = \sigma^2, i=j$ หันนี้เพื่อควบคุมให้ u มีความแปรปรวนคงที่อันมีผลให้ Y มีความแปรปรวนคงที่ในทุก ๆ ช้า (Replication) ของ X หรือเสนอในรูปเมตริกซ์ได้ดังนี้คือ $V(U) = E(U'U) = \sigma^2 V$ โดยที่สามารถในแนวทางเดียวกันของ V ต้องคงที่เท่ากันตลอดในทุกค่าของ $i, i=1, 2, \dots, n$ สถานการณ์เช่นนี้เรียกว่า Homoscedasticity หากข้อตกลงนี้ไม่เป็นจริงคือพบว่า $V(u_i)$ ไม่คงที่แต่กลับผันแปรค่าไปตามค่าของตัวแปรอิสระบ้าง ผันแปรค่าไปตามขนาดของตัวอย่าง (กรณี Grouped Observation) บ้าง ผันแปรไปตามค่าของ Y บ้าง หรือแม้แต่ผันแปรค่าไปตามกาลเวลา¹ ซึ่งในสถานการณ์เช่นนี้ เป็นเครื่องชี้ว่าได้เกิดความขัดแย้ง กับข้อตกลงเดิมคือ Homoscedasticity ขึ้นแล้ว เราเรียกสถานการณ์นี้ว่า Heteroscedasticity

ตัวอย่างที่เห็นได้ชัดที่จะยกมาประกอบพิจารณา ซึ่งเป็นสถานการณ์ที่ต้องเกิดปัญหา Heteroscedasticity อย่างแน่นอนคือ

- กรณี Grouped Observation ที่ใช้ค่าเฉลี่ยของแต่ละกลุ่มเป็นค่าสังเกต
- กรณี Random coefficient Model

¹ ถ้านำ Residual e มาพล็อตร่วมกับตัวแปรอิสระ พล็อตร่วมกับตัวแปรตามพล็อตร่วมกับขนาดตัวอย่าง หรือพล็อตร่วมกับเวลา (1) จะพบว่าจุดต่าง ๆ ใน Scattergram มีลักษณะของกลุ่มที่ไม่เป็นแบบหนาน (ซึ่งแสดงว่ามีความผันแปรคงที่) แต่หากับพนเป็นรูปทรงแบบอื่น เช่น



ในตัวอย่างแรก สมมุติเราทำการทดสอบเพาะปลูกข้าวโพดพันธุ์สุวรรณ 1 ในศูนย์ทดลอง m ศูนย์ แต่ละศูนย์ใช้แปลงทดลอง n_i เท่ากัน เช่น $n_i = a$ แปลง ตลอดในทุกศูนย์ เราจะพบว่าไม่เกิดปัญหา Heteroscedasticity (แต่ประการใด) และใช้ค่าเฉลี่ยของตัวแปรต่าง ๆ ในแต่ละศูนย์ เป็นข้อมูลในการวิเคราะห์สมการทดสอบ สมมุติว่า Y คือผลผลิตข้าวโพดพันธุ์สุวรรณ 1 x_2 คือกำลังแรงงาน x_3 คือค่าใช้จ่าย (ต้นทุนการผลิต) ดังนั้นสมการเดิมคือ

$$Y_{it} = \beta_1 + \beta_2 x_{2it} + \beta_3 x_{3it} + u_{it} ; t=1,2,\dots,n_i : i=1,2,\dots,m$$

โดยที่ y_{it}, x_{2it}, x_{3it} หมายถึงผลผลิต กำลังแรงงานและต้นทุนในการผลิตสำหรับแปลงทดลองที่ t ของศูนย์ทดลองที่ i จะเปลี่ยนรูปเป็น

$$\bar{y}_i = \beta_1 + \beta_2 \bar{x}_{2i} + \beta_3 \bar{x}_{3i} + \bar{u}_i ; i=1,2,\dots,m$$

โดยที่ $\bar{y}_i, \bar{x}_{2i}, \bar{x}_{3i}$ คือ ผลผลิตถ้วนเฉลี่ย กำลังแรงงานถ้วนเฉลี่ย และต้นทุนถ้วนเฉลี่ยสำหรับการผลิตต่อ 1 แปลงทดลองของศูนย์ทดลองที่ i

จากสมการ $\bar{y}_i = \beta_1 + \beta_2 \bar{x}_{2i} + \beta_3 \bar{x}_{3i} + \bar{u}_i ; i=1,2,\dots,m$ ข้างต้น หากเราพิจารณาที่ Stochastic Term คือ \bar{u}_i จะพบว่า

$$\begin{aligned} E(\bar{u}_i)^2 &= E\left(\frac{1}{n_i} \sum_{t=1}^{n_i} u_{it}\right)^2 = \frac{1}{n_i^2} E\left(\sum_{t=1}^{n_i} u_{it}\right)^2 \\ &= \frac{1}{n_i^2} E\left\{\sum_{t=1}^{n_i} u_{it}^2 + \sum_{t \neq s} u_{it} u_{is}\right\} \\ &= \frac{1}{n_i^2} (n_i \sigma^2 + 0) \\ &= \frac{\sigma^2}{n_i} ; i=1,2,\dots,m \end{aligned}$$

$$E(\bar{U}\bar{U}') = \begin{bmatrix} \frac{\sigma^2}{n_1} & & & \\ & \frac{\sigma^2}{n_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{\sigma^2}{n_m} \end{bmatrix} = \sigma^2 \begin{bmatrix} \frac{1}{n_1} & & & \\ & \frac{1}{n_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \frac{1}{n_m} \end{bmatrix}_{m \times m} = \sigma^2 V$$

$$= \sigma^2 V \neq \sigma^2 I_m$$

จะเห็นว่าแบบจำลองรูปนี้มีผลให้ $V(U) \neq \sigma^2 I_m$ การแก้ปัญหาให้ใช้ WLS คือ $\hat{\beta} = (\bar{X}'V^{-1}\bar{X})^{-1}\bar{X}'V^{-1}\bar{Y}$; $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{m-k} (\bar{Y}'V^{-1}\bar{Y} - \hat{\beta}'\bar{X}'V^{-1}\bar{Y})$ และ $\hat{V}(\hat{\beta}) = \hat{\sigma}^2 (\bar{X}'V^{-1}\bar{X})^{-1}$ จะใช้ OLS มิได้

สำหรับกรณีเฉพาะคือ เมื่อ $n_1 = n_2 = \dots = n_m = a$ จะพบว่า $E(\bar{U}\bar{U}') = \frac{\sigma^2}{a} I_n$ กรณีนี้ $V(\bar{U}_j)$ มีค่าคงที่เท่ากับ $\frac{\sigma^2}{a}$ มิใช่ σ^2 การประมาณค่าจึงอาศัยวิธี OLS ได้ หรือถ้าปรารถนาจะใช้ WLS ก็สามารถกระทำได้ กล่าวคือ $E(\bar{U}\bar{U}') = \sigma^2 \text{diag}(\frac{1}{a}, \frac{1}{a}, \dots, \frac{1}{a}) = \sigma^2 V$ ดังนั้น $V^{-1} = \text{diag}(a, a, \dots, a)$

$$\begin{aligned} \text{นั่นคือ } \hat{\beta} &= (\bar{X}'V^{-1}\bar{X})^{-1}\bar{X}'V^{-1}\bar{Y} = \frac{a}{a} (\bar{X}'\bar{X})^{-1}\bar{X}'\bar{Y} = (\bar{X}'\bar{X})^{-1}\bar{X}'\bar{Y} \\ \hat{\sigma}^2 &= \frac{1}{m-k} (\bar{Y}'V^{-1}\bar{Y} - \hat{\beta}'\bar{X}'V^{-1}\bar{Y}) = \frac{a}{m-k} (\bar{Y}'\bar{Y} - \hat{\beta}'\bar{X}'\bar{Y}) \\ \hat{V}(\hat{\beta}) &= \hat{\sigma}^2 (\bar{X}'V^{-1}\bar{X})^{-1} = \frac{\sigma^2}{a} (\bar{X}'\bar{X})^{-1} \end{aligned}$$

อีกด้านอย่างหนึ่งคือกรณีของ Random Coefficient Model ซึ่งเป็นแบบจำลองที่เราถือว่า β_j มีใช้ตัวคงที่ แต่ β_j กลับเป็นตัวแปรสุ่ม หรือเรียกว่าชื่อหนึ่งว่า Varying Parameter Model ซึ่งเป็นแบบจำลองที่สอดคล้องกับสถานการณ์ของงานสำรวจแบบแบ่งชั้นภูมิ ซึ่งพารามิเตอร์ β_j ในแต่ละชั้นภูมิย่อมเป็นค่าเฉพาะตัว และไม่อาจถือว่าคงที่เท่ากันตลอดทุกชั้นภูมิ หรือแม้แต่ในกรณีของอนุกรรมเวลา ค่าพารามิเตอร์ β_j ในแต่ละเวลาอ้างอิง (Reference Period) ย่อมมีค่าเฉพาะตัว และเรามิอาจถือว่า β_j จะต้องคงที่เท่ากันเสมอในทุกช่วงเวลาอ้างอิง

แบบจำลองสำหรับ Random Coefficient เสนอได้ดังนี้

$$Y_i = \beta_{2i} X_{2i} + \beta_{3i} X_{3i} + \dots + \beta_{ki} X_{ki} ; i=1,2,\dots,n$$

$$= \sum_{j=1}^k \beta_{ji} X_{ji} ; i=1,2,\dots,n$$

โดยที่ β_{ji} มิใช่ตัวคงที่ แต่เป็นตัวแปรสุ่ม ดังนั้นค่าของ β_{ji} จึงมีค่าที่ประกอบไปด้วยค่าคงที่ β_j ผนวกอยู่กับ Random Error v_{ji} นั่นคือ $\beta_{ji} = \beta_j + v_{ji}$; $i=1,2,\dots,n$; $j=2,3,\dots,k$
โดยที่ $E(v_{ji})=0$, $E(v_{st}, v_{pq})=0$ เมื่อ $s \neq p$, $t \neq q$ และ $E(v_{ji}^2) = \alpha_j$; $j=2,3,\dots,k$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } Y_i &= (\beta_2 + v_{2i}) X_{2i} + (\beta_3 + v_{3i}) X_{3i} + \dots + (\beta_k + v_{ki}) X_{ki} ; i=1,2,\dots,n \\ &= \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + \dots + \beta_k X_{ki} + (v_{2i} X_{2i} + v_{3i} X_{3i} + \dots + v_{ki} X_{ki}) \\ &= \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + \dots + \beta_k X_{ki} + u_i ; i=1,2,\dots,n \end{aligned}$$

จะเห็นได้ว่าแบบจำลอง

$$Y_i = \beta_2 X_{2i} + \beta_3 X_{3i} + \dots + \beta_k X_{ki} + u_i ; i=1,2,\dots,n$$

เป็นแบบจำลองที่มีปัญหา Heterocedasticity กล่าวคือ

$$\begin{aligned} E(u_i) &= E(v_{2i} X_{2i} + v_{3i} X_{3i} + \dots + v_{ki} X_{ki}) = 0 \\ E(u_t u_s) &= E\left(\sum_{j=2}^k v_{jt} X_{jt}\right)\left(\sum_{j=2}^k v_{js} X_{js}\right) = 0 \quad \text{เมื่อ } s \neq t \\ \text{แต่ } E(u_i^2) &= E\left(\sum_{j=2}^k v_{ji} X_{ji}\right)^2 \\ &= E\left(\sum_{j=2}^k v_{ji}^2 X_{ji}^2\right) + E\left(\sum_{j=2}^k v_{jt} X_{jt}\right)\left(\sum_{j=2}^k v_{js} X_{js}\right) \\ &= \sum_{j=2}^k \alpha_j X_{ji}^2 ; i=1,2,\dots,n \end{aligned}$$

โดยที่ α_j คือความแปรปรวนของ v_{ji}

จะเห็นได้ว่า

$$E(UU') = \begin{bmatrix} k \\ \sum_j \alpha_j x_{j1}^2 \\ \sum_j \alpha_j x_{j2}^2 \\ \vdots \\ \sum_j \alpha_j x_{jn}^2 \end{bmatrix}_{nxn} = W \neq \sigma^2 I_n$$

ในการนี้ของ Random Coefficient Model นี้ถ้าเราสามารถประมาณค่า $V(v_{ji})$ คือ α_j ได้ เรายอมทราบค่าสมาร์กทุกตัวของ W ได้ การประมาณค่าพารามิเตอร์ $\beta_2, \beta_3, \dots, \beta_k$ ก็ย่อมกระทำได้โดยอาศัยวิธี EGLS คือ $\hat{\beta} = (\hat{X}' \hat{W}^{-1} \hat{X})^{-1} \hat{X}' \hat{W}^{-1} \hat{Y}$, $\sigma^2 = \frac{1}{n-(k-1)} (\hat{Y}' \hat{W}^{-1} \hat{Y} - \hat{\beta}' \hat{X}' \hat{W}^{-1} \hat{Y})$, $\hat{V}(\hat{\beta}) = \hat{\sigma}^2 (\hat{X}' \hat{W}^{-1} \hat{X})^{-1}$

จากตัวอย่างที่ยกมาประกอบเพื่อให้เห็นภาพทั่วไปของ Heteroscedasticity นี้ นักศึกษาคงสังเกตเห็นได้ว่า เราจำเป็นจะต้องประมาณค่าพารามิเตอร์ด้วยวิธี GLS หรือ EGLS เมื่ออย่างไร ก็ตามเมื่อประมาณปัญหาอันเป็นผลสะท้อนของ Heteroscedasticity แล้ว จะพบว่าเมื่อได้ก็ตามที่ตัวแปรสุ่ม u มีความแปรปรวนไม่คงที่จะก่อให้เกิดผลกระทบคือเราไม่อาจประมาณค่า β_j ด้วยช่วงเชือมั่น (Interval Estimation) รวมตลอดถึงการตรวจสอบนัยสำคัญของ β_j โดยอาศัย OLS ได้ แต่ถ้ามีความจำเป็นต้องใช้ OLS ด้วยเหตุหนึ่งเหตุใดก็จะพบว่า $\hat{\beta}_j$ ที่ได้ไม่มี Efficiency ค่า $\hat{V}(\hat{\beta}_j)$ จะสูงเกินไป คือเวคเตอร์ $\hat{\beta}_j$ ขาดคุณสมบัติของ BLUE อันจะมีผลให้ได้ช่วงเชือมั่นของ β_j และช่วงพยากรณ์ของ $E(Y)$ กว้างเกินไปรวมทั้งมีผลให้ค่า t-test ต่ำกว่าความจริง ซึ่งจะก่อให้เกิดการยอมรับสมมุติฐาน $H_0: \beta_j = 0$ ได้ง่ายกว่าปกติ มีผลสืบเนื่องไปถึงการตัดตัวแปรอิสระที่สอดคล้องกับ β_j ทั้งไป หั้งที่ตัวแปรอิสระตัวนั้นอาจมีความสำคัญเป็นอย่างยิ่งก็ได้ วิธีการประมาณค่าที่เหมาะสมสมสำหรับสถานการณ์เช่นนี้นักวิจัยจึงมีทางเลือกเป็น 2 ทาง คือ GLS (หรือ WLS) และ EGLS (หรือ EWLS) อย่างโดยย่างหนึ่งเท่านั้น

สำหรับปัญหา Random Coefficient Model นั้น ถ้าความสามารถประมาณค่า α_j ; $j=1,2,\dots,k$ ได้รายอ่อนประมาณค่า β ได้โดยอาศัย EGLS คือ

$$\hat{\beta} = (\mathbf{X}' \hat{W}^{-1} \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}' \hat{W}^{-1} \mathbf{Y} \quad \text{และ} \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-(k-1)} (\mathbf{Y}' \hat{W}^{-1} \mathbf{Y} - \hat{\beta}' \mathbf{X}' \hat{W}^{-1} \mathbf{Y})$$

ปัญหาเฉพาะหน้าก็คือ $W = ?$ หรืออีกนัยหนึ่ง $\hat{\alpha}_j = ?$

การประมาณค่า α_j สำหรับแบบจำลองนี้เสนอโดยชิลเดอร์และอุ๊ค (Clifford Hildreth and James Houck, 1968)¹ ดังนี้

เนื่องจาก $u_i = \sum_{j=2}^k v_{ji} x_{ji}$; $i=1,2,\dots,n$ ดังนั้น $V(u_i) = \sum_{j=2}^k \alpha_j^2 x_{ji}^2$ การประมาณค่า α_j ให้ดำเนินการดังนี้

1) จากสมการเดิมคือ $\mathbf{Y}_i = \beta_2 \mathbf{x}_{2i} + \beta_3 \mathbf{x}_{3i} + \dots + \beta_k \mathbf{x}_{ki} + u_i$; $i=1,2,\dots,n$
โดยที่ $u_i = \sum_{j=2}^k v_{ji} x_{ji}$ ให้ประมาณค่า β_j ; $j=2,3,\dots,k$ โดยวิธี OLS คือ $\hat{\beta} = (\mathbf{X}' \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}' \mathbf{Y}$ และ Residual vector e เมื่อ $e = \mathbf{Y} - \hat{\mathbf{Y}} = \mathbf{Y} - \mathbf{X} \hat{\beta}$

2) จาก Residual vector e จะพบว่า

$$\begin{aligned} e &= \mathbf{Y} - \hat{\mathbf{Y}} = (\mathbf{X}\beta + \mathbf{U}) - \mathbf{X}(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'(\mathbf{X}\beta + \mathbf{U}) \\ &= \mathbf{U} - \mathbf{X}(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}'\mathbf{U} \\ &= (\mathbf{I}_n - \mathbf{X}(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}')\mathbf{U} \\ &= \mathbf{M}\mathbf{U} \quad \text{เมื่อกำหนดให้ } \mathbf{M} = \mathbf{I}_n - \mathbf{X}(\mathbf{X}'\mathbf{X})^{-1}\mathbf{X}' \end{aligned}$$

¹ ย่านรายละเอียดและติดตามรายงานการวิจัยเดิมได้จาก Maddala, G.S., Op.Cit., p.392 และ Judge, G.G. et. al., Op.Cit., p.138

$$\text{นั่นคือ} \quad \begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ \vdots \\ e_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m_{11} & m_{12} & \cdots & m_{1n} \\ m_{21} & m_{22} & \cdots & m_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ m_{n1} & m_{n2} & \cdots & m_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \vdots \\ u_n \end{bmatrix}$$

หรือ $e_j = m_{j1}u_1 + m_{j2}u_2 + \cdots + m_{jn}u_n = \sum_i^n m_{ji}u_i$ คือแก้วที่ j ของเวกเตอร์ e
ซึ่งเมื่อพิจารณา $E(e_j)$ และ $V(e_j)$ จะพบว่า $E(e_j) = 0$ และ $V(e_j) = \sum_i^n m_{ji}^2 V(u_i)$

แต่ $u_i = \sum_{j=2}^k v_{ji}x_{ji}$

ดังนั้น $V(e_j) = E(e_j^2) = \sum_i^n m_{ji}^2 V(\sum_{j=2}^k v_{ji}x_{ji}) = \sum_i^n m_{ji}^2 (\sum_{j=2}^k \alpha_j x_{ji})$
 $= (\sum_i^n m_{ji}^2) (\sum_{j=2}^k \alpha_j x_{ji}^2); \quad j=1, 2, \dots, n$

หรือ $E \begin{bmatrix} e_1^2 \\ e_2^2 \\ \vdots \\ e_n^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} m_{11}^2 & m_{12}^2 & \cdots & m_{1n}^2 \\ m_{21}^2 & m_{22}^2 & \cdots & m_{2n}^2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ m_{n1}^2 & m_{n2}^2 & \cdots & m_{nn}^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{21}^2 & x_{31}^2 & \cdots & x_{k1}^2 \\ x_{22}^2 & x_{32}^2 & & x_{k2}^2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{2n}^2 & x_{3n}^2 & & x_{kn}^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha_2 \\ \alpha_3 \\ \vdots \\ \alpha_k \end{bmatrix}_{(k-1) \times 1}$

หรือ $E(\dot{e}) = \dot{M} \dot{X} \alpha \quad \text{หรือ} \quad \dot{e} = \dot{M} \dot{X} \alpha + \varepsilon \quad \text{เมื่อ} \quad E(\varepsilon) = 0$

หรือ $\dot{e} = Z\alpha + \varepsilon \quad \text{เมื่อ} \quad Z = \dot{M} \dot{X}$

3) จากสมการ $e = za + \epsilon$ ให้ประมาณค่าเวคเตอร์ a ด้วยวิธี OLS คือ

$$\hat{a} = (z'z)^{-1}z'e$$

เราจะได้ค่าประมาณของเวคเตอร์ a หรือค่าประมาณของ α_j คือ $\hat{\alpha}_j$; $j=2, 3, \dots, k$ ตามต้องการ

4) แทนค่า α_j ของแมตริกซ์ W ด้วย $\hat{\alpha}_j$ จะได้ \hat{W} ดังนี้

$$\hat{W} = \begin{bmatrix} \sum_{j=2}^k \hat{\alpha}_j x_{j1} \\ \sum_{j=2}^k \hat{\alpha}_j x_{j2} \\ \vdots \\ \sum_{j=2}^k \hat{\alpha}_j x_{jn} \end{bmatrix}_{nxn} \quad X = \begin{bmatrix} x_{21} & x_{31} & \cdots & x_{k1} \\ x_{22} & x_{32} & \cdots & x_{k2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{2n} & x_{3n} & \cdots & x_{kn} \end{bmatrix}_{nx(k-1)}$$

$$\text{ดังนั้น } \hat{\beta} = (X'\hat{W}^{-1}X)^{-1}X'\hat{W}^{-1}Y, \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-(k-1)} (Y'\hat{W}^{-1}Y - \hat{\beta}'X'\hat{W}^{-1}Y)$$

$$\text{และ } \hat{V}(\hat{\beta}) = \hat{\sigma}^2 (X'\hat{W}^{-1}X)^{-1}$$

หมายเหตุ พิจารณาระบบสมการ $e = MX\alpha + \epsilon = Z\alpha + \epsilon$ จะเห็นได้ว่าสมมูลิกของ Z_j คือ แอกที่ j ได้ η ของ Z คือ

$$Z_j = m_{j1}^2 x_{j1}^2 + m_{j2}^2 x_{j2}^2 + \dots + m_{jn}^2 x_{jn}^2$$

แสดงว่า Z_j เป็น Quadratic Form หรือ Z เป็น Matrix of Quadratic Form วิธีประมาณค่า β ตามขั้นตอน 1-4 ข้างต้นจึงเรียกว่า Minimum Norm Quadratic Unbiased Estimation (MINQUE)

อนึ่งเนื่องจาก $\hat{\alpha} = za + e$ จึงเป็นไปได้ที่ $\hat{\alpha}_j$ บางค่า ติดลบ ซึ่งเป็นสิ่งที่เราไม่อาจยอมรับได้ เพราะ $\hat{\alpha}_j$ ก็คือ $V(v_{ji})$ ซึ่งต้องเป็นบวกเสมอ วิธีแก้ปัญหานี้ที่ง่ายที่สุดคือ ถ้า $\hat{\alpha}_j$ ค่าใดติดลบให้กำหนดให้ $\hat{\alpha}_j$ ตัวนั้นเท่ากับ 0 หรืออาจใช้วิธีอื่นเช่น วิธีของเบย์ วิธี Quadratic Programming วิธี Constrained ML ประมาณค่า $\hat{\alpha}_j ; j=2,3,\dots,k$ ก็ได้

6.2 ปัญหา Heteroscedasticity แบบต่างๆ และการประมาณค่า σ^2 เพื่อใช้ใน EGLS

ในที่นี้จะเสนอรูปแบบของ Heteroscedasticity รูปแบบอื่น ๆ ที่แสดงให้เห็นว่า $E(UU') = \sigma^2 V = P \neq \sigma^2 I_n$ และเราไม่ทราบค่าสมาร์ชิกของ V ซึ่งจำเป็นต้องหาค่าประมาณมาใช้แทนเพื่อให้สามารถใช้ GLS ได้ โดยจะเสนอไว้เพียง 2 วิธีให้เห็นเป็นแนวทาง วิธีอื่น ๆ ให้อ่านรายละเอียดได้จาก Judge, G.G., Op. Cit., p.135-144

6.2.1 $V(u_i)$ คงที่เฉพาะในชั้นภูมิและผันแปรไปในระหว่างชั้นภูมิ

ในการนี้ที่ทำการวิจัยโดยอาศัยข้อมูลจากการสำรวจแบบแบ่งชั้นภูมิ เราจะพบว่า สมการถดถอยที่ควรใช้สำหรับสถานการณ์เช่นนี้คือ สมการถดถอยเฉพาะในแต่ละชั้นภูมิ เพราะ พารามิเตอร์ β จะเหมาะสมพอดำรงชั้นภูมิของตนแท่นนั้น ไม่อาจนำไปอนุมานกันได้กับชั้นภูมิอื่น สิ่งที่จำเป็นต้องการทำในสถานการณ์เช่นนี้ก็คือ เราจะต้องประมาณค่า เวคเตอร์ β ของทั้งกลุ่มประชากรโดยอาศัยข้อมูลจากชั้นภูมิมาใช้

สมมุติว่า เราจำแนกประชากรเป็น m ชั้นภูมิ และจำแนกขนาดตัวอย่าง n ออกเป็น m ส่วน ๆ ละ n_h หน่วย โดยที่ $n_1+n_2+\dots+n_m = n$

$$\text{ให้ } y_h = x_h \beta_h + u_h ; h=1,2,\dots,m$$

คือสมการถดถอยสำหรับชั้นภูมิที่ h โดยที่

$$y'_h = (y_{h_1}, y_{h_2}, \dots, y_{h_{n_h}}), \beta'_h = (\beta_{1h}, \beta_{2h}, \dots, \beta_{kh})$$

$$u'_h = (u_{h_1}, u_{h_2}, \dots, u_{h_{n_h}})$$

$$\text{และ } \mathbf{x}_h = \begin{bmatrix} 1 & x_{2h_1} & x_{3h_1} & \cdots & x_{kh_1} \\ 1 & x_{2h_2} & x_{3h_2} & \cdots & x_{kh_2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_{2h_{n_h}} & x_{3h_{n_h}} & \cdots & x_{kh_{n_h}} \end{bmatrix} \quad \text{คือแมตริกซ์ขนาด } n_h \times k$$

โดยที่

x_{jh} ; $j=1,2,\dots,k$; $h=1,2,\dots,m$ คือตัวแปรอิสระที่ j ที่ช่วยอธิบาย
ความผันผวนในตัวของ Y สำหรับชั้นภูมิที่ h

y_{h_i} ; $i=1,2,\dots,n_h$; $h=1,2,\dots,m$ คือค่าที่ i ของตัวแปรตามสำหรับชั้น
ภูมิที่ h

x_{jh_i} ; $i=1,2,\dots,n_h$; $h=1,2,\dots,m$; $j=2,3,\dots,k$ คือค่าที่ i ของตัว
แปรอิสระที่ j สำหรับชั้นภูมิที่ h

แต่เนื่องจากแบบจำลองจะต้องเป็นแบบจำลองสำหรับอนุมาณสูร์กุ่มประชากรเดียว
กัน ถึงแม้ว่าจะจำแนกประชากรนั้นออกเป็น m ชั้นภูมิ แต่พารามิเตอร์ β จะต้องเป็นพารามิเตอร์
ของประชากรทั้งกุ่ม¹ ด้วยเหตุนี้ เราจึงกำหนดให้ทุกชั้นภูมิมีพารามิเตอร์ β_h ร่วมกันเป็น
 $\beta = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_k)'$ นั้นคือ

$$y_h = \mathbf{x}_h \beta + u_h \quad ; \quad h=1,2,\dots,m$$

¹ ถ้าใช้ต่างกัน ผลการวิเคราะห์จะอนุมาณสูร์เดพะชั้นภูมิ มิอาจอนุมาณสูร์ประชากรทั้งกุ่มได้

เมื่อแทนในรูปแมตริกซ์จะพบระบบสมการดังนี้

$$\begin{bmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_m \end{bmatrix} \beta + \begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \\ \vdots \\ U_m \end{bmatrix} \quad \text{หรือ } Y = X\beta + U$$

สำหรับการประมาณค่า β ให้กระทำดังนี้

เนื่องจาก $V(U) = \text{diag}(\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_m^2) = W$ โดยที่ σ_h^2 มีค่าคงที่เฉพาะในชั้นกฎมิที่ h ดังนั้น โดยอาศัย GLS จะพบว่า

$$\begin{aligned} \hat{\beta} &= (X'W^{-1}X)^{-1} X'W^{-1}Y \\ &= \left[\begin{array}{ccccc} \sigma_1^2 & & & & \\ & \sigma_2^2 & & & \\ & & \ddots & & \\ (X'_1, X'_2, \dots, X'_m) & & & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \sigma_m^2 \end{array} \right]^{-1} \left[\begin{array}{c} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_m \end{array} \right]^{-1} \left[\begin{array}{ccccc} \sigma_1^2 & & & & \\ & \sigma_2^2 & & & \\ & & \ddots & & \\ (X'_1, X'_2, \dots, X'_m) & & & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \sigma_m^2 \end{array} \right]^{-1} \left[\begin{array}{c} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_m \end{array} \right] \\ &= \left[\sum_{h=1}^m \frac{1}{\sigma_h^2} X'_h X_h \right]^{-1} \left[\sum_{h=1}^m \frac{1}{\sigma_h^2} X'_h Y_h \right]_{k \times k \times 1} \\ V(\hat{\beta}) &= (X'W^{-1}X)^{-1} \\ &= \left[(X'_1, X'_2, \dots, X'_m) \left[\begin{array}{ccccc} \sigma_1^2 & & & & \\ & \sigma_2^2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \sigma_m^2 \end{array} \right] \left[\begin{array}{c} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_m \end{array} \right] \right]^{-1} \\ &= \left[\sum_{h=1}^m \frac{1}{\sigma_h^2} X'_h X_h \right]^{-1}_{k \times k} \end{aligned}$$

แต่เนื่องจาก σ_h^2 เป็นค่าคงที่เฉพาะในชั้นภูมิ $h=1, 2, \dots, m$ ดังนั้นการประมาณค่า σ_h^2 จึงจะทำได้โดยอาศัย OLS กล่าวคือในชั้นภูมิที่ h

$$Y_h = X_h \beta + U_h ; h=1, 2, \dots, m$$

เราทราบว่า $V(U_h) = \sigma_h^2 I_n$ ซึ่งไม่ขัดกับข้อตกลงของสมการถดถอย ดังนั้น

$$\hat{\beta} = (X_h' X_h)^{-1} X_h' Y$$

$$\hat{\sigma}_h^2 = \frac{1}{n-k} (Y_h' Y_h - \hat{\beta}' X_h' Y_h) ; h=1, 2, \dots, m$$

เมื่อแทนที่ σ_h^2 ด้วย $\hat{\sigma}_h^2$ ค่าประมาณของ β จึงหาได้โดยอาศัย EGLS โดยที่

$$V = \text{diag} (\hat{\sigma}_1^2, \hat{\sigma}_2^2, \dots, \hat{\sigma}_m^2)$$

ดังนั้น

$$\hat{\beta} = [\sum_{h=1}^m \hat{\sigma}_h^{-2} X_h' X_h]^{-1} [\sum_{h=1}^m \hat{\sigma}_h^{-2} X_h' Y_h]$$

$$V(\hat{\beta}) = [\sum_{h=1}^m \hat{\sigma}_h^{-2} X_h' X_h]^{-1}$$

$$6.2.2 \sigma_i \text{ เป็น Linear Function ของตัวแปรอิสระ : } \sigma_i = \sum_j^s \alpha_j z_{ji}$$

สิ่งที่เป็นไปได้ในการเสาะหารูปแบบของ Heteroscedasticity นอกเหนือจากที่ศึกษาผ่านมาแล้ว เราอาจกำหนดรูปแบบอื่น ๆ ที่เหมาะสมได้อีกหลายแบบซึ่งนักวิจัยสามารถตรวจสอบดูว่า เหมาะสมเพียงใดด้วยการตรวจสอบนัยสำคัญ รูปแบบของ Heteroscedasticity รูปหนึ่งที่น่าสนใจคือ Standard Deviation ของ u_i เป็น Linear Function ของตัวแปรอิสระ กล่าวคือ

$$\sigma_i = \alpha_1 + \alpha_2 z_{2i} + \alpha_3 z_{3i} + \dots + \alpha_s z_{si} ; s < k$$

โดยที่ z_j คือตัวแปรอิสระ x_j หรือพังก์ชันของตัวแปรอิสระ x_j และ α_j คือพารามิเตอร์ที่ไม่ทราบค่า

พิจารณาสมการ

$$y_i = \beta_1 + \beta_2 x_{2i} + \beta_3 x_{3i} + \dots + \beta_k x_{ki} + u_i ; i=1,2,\dots,n$$

โดยมีข้อตกลงว่า $E(u_i) = 0$, $E(u_i u_t) = 0$ เมื่อ $i \neq t$ และ

$$E(u_i^2) = \sigma_i^2 = (\alpha_1 + \alpha_2 z_{2i} + \dots + \alpha_s z_{si})^2 = (z'_i \alpha)^2 \text{ เมื่อ}$$

$$z'_i = (1, z_{2i}, z_{3i}, \dots, z_{si}) \text{ และ } \alpha = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_s \end{bmatrix}$$

ด้วยเหตุนี้

$$V(U) = E(UU') = \begin{bmatrix} (z'_1 \alpha)^2 & & & \\ & (z'_2 \alpha)^2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & (z'_n \alpha)^2 \end{bmatrix}_{n \times n} = W$$

ถ้าเราทราบเวคเตอร์ α เราจะคำนวณค่า β ได้โดยวิธี GLS ดังนี้

$$\hat{\beta} = (X'W^{-1}X)^{-1} X'V^{-1}Y$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-k} (Y'W^{-1}Y - \hat{\beta}'X'W^{-1}Y)$$

ปัญหาก็คือ เราไม่อาจหาค่าของแมตทริกซ์ W ได้ เพราะสมาชิกของ W คิดอยู่ในเทอมของ Unknown Vector ก่อนที่ $w_{ii} = \sigma_i^2 = (z'_i \alpha)^2$ ทางออกสำหรับปัญหานี้ก็คือ เราต้องพยายามหาหนทางประมาณค่าเวคเตอร์ α ให้ได้ซึ่งมีได้ 3 วิธีคือ วิธี OLS วิธี GLS และวิธี ML ในที่นี้จะกล่าวถึงเฉพาะวิธี OLS ดังขั้นตอนต่อไปนี้

1. จากแบบจำลอง $y = x\beta + u$ ให้ประมาณค่า β โดยวิธี OLS ได้ $\hat{\beta} = (x'x)^{-1}x'y$
แล้วคำนวณหา Residual vector ได้ $e = y - \hat{y} = y - x\hat{\beta}$

2. กำหนดให้ $u_i \sim N(0, \sigma_i^2)$

$$E(u_i^2) = \int_{-\infty}^{\infty} u_i^2 f(u_i) du_i = \sigma_i^2 = (z_i' \alpha)^2$$

$$\text{ในขณะเดียวกันทราบว่า } E(|u_i|) = 2 \int_0^{\infty} u_i f(u_i) du_i = \frac{\sigma_i \sqrt{2}}{\sqrt{\pi}}^1$$

$$\text{นั่นคือ } E(|u_i|) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \sigma_i = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \sqrt{E(u_i^2)} = \sqrt{\frac{2}{\pi}} (z_i' \alpha)$$

$$\text{ถ้ากำหนดให้ } c = \sqrt{\frac{2}{\pi}}$$

$$\text{จะพบว่า } E(|u_i|) = c(z_i' \alpha)$$

และเมื่อกำหนดให้ $v_i = |e_i| - E(|u_i|)$; $i=1, 2, \dots, n$ คือ Residual ชุดใหม่โดยที่ $e = y - \hat{y} = y - x\hat{\beta}$ คือ OLS - Residual จากสมการ $y = x\beta + u$ จึงทำให้ได้สมการสำหรับประมาณค่า α ดังนี้

$$|e_i| = E(|u_i|) + v_i$$

$$|e_i| = c(z_i' \alpha) + v_i ; i=1, 2, \dots, n$$

1

$$\begin{aligned} E(|u_i|) &= \int_0^{\infty} |u_i| f(u_i) du_i = 2 \int_0^{\infty} u_i f(u_i) du_i = 2 \int_0^{\infty} u_i \frac{1}{\sigma_i \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}(\frac{u_i}{\sigma_i})^2} du_i \\ &= \sqrt{\frac{2}{\pi}} \int_0^{\infty} (\frac{u_i}{\sigma_i}) e^{-\frac{1}{2}(\frac{u_i}{\sigma_i})^2} du_i \\ &= \frac{\sigma_i \sqrt{2}}{\sqrt{\pi}} \int_0^{\infty} 2w_i e^{-w_i^2} dw_i \\ &= \frac{\sigma_i \sqrt{2}}{\sqrt{\pi}} \int_0^{\infty} e^{-w_i^2} dw_i^2 \\ &= \frac{\sigma_i \sqrt{2}}{\sqrt{\pi}} \Gamma(1) = \frac{\sigma_i \sqrt{2}}{\sqrt{\pi}} \end{aligned}$$

หน้า ๑

$$|e_1| = c\alpha_1 + c\alpha_2 z_{21} + c\alpha_3 z_{31} + \dots + c\alpha_s z_{s1} + v_1$$

$$|e_2| = c\alpha_1 + c\alpha_2 z_{22} + c\alpha_3 z_{32} + \dots + c\alpha_s z_{s2} + v_2$$

10

$$|e_n| = c\alpha_1 + c\alpha_2 z_{2n} + c\alpha_3 z_{3n} + \dots + c\alpha_s z_{sn} + v_n$$

$$\text{ที่ 1} \quad \begin{bmatrix} |e_1| \\ |e_2| \\ \vdots \\ |e_n| \end{bmatrix}_{n \times 1} = \begin{bmatrix} 1 & z_{21} & z_{31} & \cdots & z_{s1} \\ 1 & z_{22} & z_{32} & \cdots & z_{s2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & z_{2n} & z_{3n} & & z_{sn} \end{bmatrix}_{n \times s} \begin{bmatrix} c\alpha_1 \\ c\alpha_2 \\ \vdots \\ c\alpha_s \end{bmatrix}_{s \times 1} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}_{n \times 1}$$

$$\Rightarrow |e| = Z(c\alpha) + v$$

3. จากระบบสมการ $|e| = z(\alpha) + v$ ให้ประมาณค่า α โดยวิธี OLS กล่าวคือ

$$\hat{c}\alpha + (z'z)^{-1} z' |e|$$

เวคเตอร์ $\hat{\alpha}$ ที่ได้นี้ก็คือค่าประมาณที่ต้องการ การใช้ประโยชน์ให้นำเฉพาะ $\hat{\alpha}$ ไปใช้ไม่ต้องนำ c ไปด้วย ค่า $\hat{\alpha}$ ที่ได้นี้แม้จะไม่เดินกัน¹ แต่ก็เป็น Consistent Estimator ของ α

เมื่อได้ค่าของ $\hat{\alpha}$ และให้นำค่า $\hat{\alpha}$ ไปแทนที่ α ในเมตริกซ์ W จะได้ W ตามต้องการ
จากนั้นเราจะสามารถประมาณค่าเวคเตอร์ β ได้โดยวิธี EGLS ตามปกติต่อไป

นอกเหนือจากรูปแบบของ Heteroscedasticity ดังที่ยกมาแสดงให้เห็นเป็นแนวทางแล้ว ยังมีรูปแบบอื่น ๆ อีกหลายรูปแบบเช่น

¹ อ่าน Judge, G.G. et. al. **Op. Cit.**, p. 134-6

ก. $V(u_i)$ เป็น Linear Function ของตัวแปรอิสระ กล่าวคือ

$$\sigma_i^2 = \alpha_1 + \alpha_2 z_{2i} + \alpha_3 z_{3i} + \dots + \alpha_s z_{si} \text{ หรือ } \sigma_i^2 = z_i' \alpha$$

ข. $V(u_i)$ เป็นสัดส่วนกับ $[E(Y)]^2$ กล่าวคือ $\sigma_i^2 = \sigma^2(\beta_1 + \beta_2 x_{2i} + \dots + \beta_k x_{ki})^2$ หรือ $\sigma_i^2 = \sigma^2(x_i' \beta)^2$ เมื่อ $x_i' = (1, x_{2i}, x_{3i}, \dots, x_{ki})$ หรือ x_i' คือແຕວที่ i ของແມຕrigarz X

ค. $V(u_i)$ เป็นสัดส่วนกับ $[E(Y)]^P$ เมื่อ P คือค่าคงที่ใด ๆ ที่เราจะต้องประมาณค่า

ง. $\log V(u_i)$ เป็น Linear Function ของตัวแปรอิสระ กล่าวคือ $\log \sigma_i^2 = z_i' \alpha$

หรือ $\sigma_i^2 = \exp [z_i' \alpha]$

ปัญหាយองนักวิจัยในขันเดนก็คือ “จากกลุ่มข้อมูลที่มีอยู่ในมือนั้นจะทราบได้อย่างไรว่า Heteroscedasticity มีรูปแบบใด?” เรื่องนี้เป็นเรื่องของนักวิจัยเองว่ามีความรู้เดิมเกี่ยวกับเรื่องนี้เพียงไร ซึ่งในเบื้องต้นนักวิจัยประยุกต์แล้วนับว่าเป็นเรื่องยากที่จะตอบคำถามนี้ได้ ทางออกสำหรับปัญหานี้ก็คือการทดสอบรูปแบบ ซึ่งจะได้กล่าวถึงในตอน 6.3 ต่อไปนี้

6.3 การตรวจสอบนัยสำคัญ และการทดสอบปัญหา Heteroscedasticity

6.3.1 Glejser's Test

เกลจเซอร์ (Glejser, H., 1969)¹ เสนอให้ทดสอบว่าจะเกิดปัญหา Heteroscedasticity หรือไม่ โดยเพียงแต่เคราะห์สมการทดสอบ

$$|e_i| = m_0 + m_1 x_{ji}^h ; \quad i=1,2,\dots,n : h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1$$

นั่นก็คือแทนที่จะวิเคราะห์และตรวจสอบว่าปัญหาจากสมการ

$$|e_i| = \alpha_1 + \alpha_2 z_{2i} + \alpha_3 z_{3i} + \dots + \alpha_s z_{si} + v_i ; \quad i=1,2,\dots,n$$

เกลจเซอร์กับแน่นำให้เคราะห์จากสมการ $|e_i| = m_0 + m_1 z_{ji}^h + v_i$ ซึ่งเป็นกรณีเฉพาะของรูปแบบ $\sigma_i^2 = (z_i' \alpha)^2$ โดยที่ z_i หมายถึงตัวแปรอิสระหรือพังก์ชันของตัวแปรอิสระตัวใดตัวหนึ่งเพียงตัวเดียวเท่านั้น

¹ Glejser, H., "A New Test for Heteroscedasticity", (Jour. of Am. Stat. Assoc., 64, 1969), p. 316-323

ขั้นตอนการทดสอบตามวิธีของเกลจ์เชอร์ปราากฎดังนี้

(1) วิเคราะห์สมการทดถอย $Y = X\beta + \epsilon$ ด้วยวิธี OLS ได้ $\hat{\beta} = (X'X)^{-1}X'Y$ และ Residual Vector คือ $e = Y - X\hat{\beta}$

(2) นำเฉพาะขนาดของ Residual ในขั้นที่ (1) มาใช้โดยวิเคราะห์สมการทดถอยเชิงเส้นอย่างง่าย กับตัวแปรอิสระตัวใดตัวหนึ่งคือ

$$|e_i| = m_0 + m_1 x_{ji}^h + v_i \quad ; \quad h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1 : i=1, 2, \dots, n; j=2, 3, \dots, k$$

ซึ่งสามารถจัดเป็นรูปแมตริกซ์ ได้ดังนี้คือ

$$|e| = X\beta + U \text{ โดยที่ } |e| = (|e_1|, |e_2|, \dots, |e_n|)' , \beta = (m_0, m_1)'$$

และ

$$X = \begin{bmatrix} 1 & x_{j1}^h \\ 1 & x_{j2}^h \\ 1 & x_{j3}^h \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_{jn}^h \end{bmatrix} ; \quad h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1$$

(3) ทดสอบนัยสำคัญของ m_0 และ m_1 ตามสมมุติฐานต่อไปนี้ โดยอาศัย t-test

$$H_0 : m_0 = 0 \quad \text{vs} \quad H_1 : m_0 \neq 0$$

$$H_0 : m_1 = 0 \quad \text{vs} \quad H_1 : m_1 \neq 0$$

ถ้าพบว่า m_0 และ m_1 มีนัยสำคัญทางสถิติ (ปฎิเสธสมมุติฐานหลัก) ก็แสดงว่าได้เกิดบัญหา Heteroscedasticity ขึ้นแล้วคือ $V(u)$ ผันแปรไปตามพังก์ชันของ x_j โดยนัยกลับกัน ถ้า m_0 และ m_1 ไม่มีนัยสำคัญ (ยอมรับว่า $m_0 = 0, m_1 = 0$) แสดงว่า u เป็น Homoscedastic Error และถ้ามีเฉพาะ m_1 เท่านั้นที่มีนัยสำคัญทางสถิติก็แสดงว่าเกิด Heteroscedasticity เเรียกว่า Classical Heteroscedasticity กรณีที่ทั้ง m_0 และ m_1 มีนัยสำคัญทางสถิติเรียกว่า Generalized Mixed Heteroscedasticity

(4) เมื่อเกิดปัญหา Heteroscedasticity ขึ้นแล้ว ซึ่งแสดงว่า $\sigma_u^2 = \sigma_v^2 [P_g(x_j)]^2$ ก็ให้หาทางแก้ปัญหาต่อไป ซึ่งก็คือ EGLS นั่นเอง¹

จากการทดลองเปลี่ยนตัวแปร x_j และเปลี่ยนดีกรีของโพลิโนเมียลคือ h จาก $-1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1$ เรายอมทราบแบบแผนของ Heteroscedasticity ได้ และทราบค่า m_0, m_1 การแก้ปัญหางานกระทำได้โดยง่ายดังนี้

$$V(U) = \sigma_v^2 V = \sigma_v^2$$

$$\begin{aligned} & (\hat{m}_0 + \hat{m}_1 \hat{x}_{j1}^h)^2 \\ & (\hat{m}_0 + \hat{m}_1 \hat{x}_{j2}^h)^2 \\ & \vdots \\ & (\hat{m}_0 + \hat{m}_1 \hat{x}_{jn}^h)^2 \end{aligned}$$

$$\text{ดังนั้น } \hat{\beta} = (X'V^{-1}X)^{-1}X'V^{-1}Y, \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-k} (Y'V^{-1}Y - \hat{\beta}'X'V^{-1}Y)$$

$$\text{และ } \hat{V}(\hat{\beta}) = \hat{\sigma}^2 (X'V^{-1}X)^{-1}$$

ข้อสังเกต ขอให้สังเกตว่า Glijser's test นั้นนอกจากสามารถตรวจว่าเกิดปัญหา Heteroscedasticity หรือไม่แล้วยังสามารถใช้ทดสอบรูปแบบของ Heteroscedasticity ได้ในขณะเดียวกัน

ณ ที่นี่ผู้เขียนขอย้อนกล่าวถึงแนวการพัฒนาการทดสอบรูปทั่วไปตามที่เกลเชอร์เสนอไว้เพื่อประกอบความเข้าใจดังนี้

- จากสมการ $y_i = \beta_1 + \beta_2 x_{2i} + \beta_3 x_{3i} + \dots + \beta_k x_{ki} + u_i ; i=1, 2, \dots, n$
สมมุติให้ u_i เป็น Polynomial Function ลำดับที่ g ของพักรูปของตัวแปรอิสระตัวใดตัวหนึ่งกล่าวคือ

$$u_i = v_i P_g(z) = v_i \{ m_0 + m_1 f(z) + m_2 (f(z))^2 + \dots + m_g (f(z))^g \}$$

ทั้งนี้ถือเป็นข้อตกลงว่า

$$(1) E(v_i) = 0, \quad E(v_i^2) = \sigma_v^2$$

¹ $P_g(x_j)$ อ่านว่า Polynomial of Order g of x_j ในที่นี่เราราช $|u_i| = m_0 + m_1 x_j^h$; $h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1$

- (2) พังก์ชัน f และลำดับที่ g เป็นสิ่งที่ทราบได้
(3) $m_0, m_1 f(z), m_2 (f(z))^2, \dots, m_g (f(z))^g$ ไม่เป็นปริมาณติดลบ
(4) ในทางปฏิบัติถือว่า $f(z)$ อาจเป็น $z^{-1/2}$ หรือ $z^{1/2}$ ก็ได้ขณะที่ g มีค่าสูงสุด

เท่ากับ 2

$$2. \text{ จากสมการ } u_i = v_i P_g(z) = v_i \{m_0 + m_1 f(z) + m_2 (f(z))^2 + \dots + m_g (f(z))^g\}$$

$$\text{จะพบว่า } V(u_i) = E(u_i^2) = (P_g(z))^2 E(v_i^2) \text{ หรือ } \sigma_u^2 = \sigma_v^2 (P_g(z))^2$$

แสดงว่าความแปรปรวนของ u_i แปรเปลี่ยนไปตามกำลังที่ 2 ของ $P_g(z)$

$$\begin{aligned} E(|u_i|) &= E(|v_i|) P_g(z) \\ &= E(|v_i|) m_0 + E(|v_i|) m_1 f(z) + \dots + E(|v_i|) m_g (f(z))^g \end{aligned}$$

แสดงว่าพารามิเตอร์ที่สนใจคือ $E(|v_i|) m_0, E(|v_i|) m_1, \dots, E(|v_i|) m_g$
แต่เนื่องจาก v_i เป็น Unobservable Variable เราจึงใช้วิธีประมาณค่า $E(|v_i|) m_j$,
 $j=0, 1, \dots, q$ จากสมการ

$$E(|u_i|) + |e_i| = E(|v_i|) m_0 + E(|v_i|) m_1 f(z) + \dots + E(|v_i|) m_q (f(z))^q + |e_i|$$

หรือ

$$\begin{aligned} |e_i| &= E(|v_i|) m_0 + E(|v_i|) m_1 f(z) + \dots + E(|v_i|) m_q (f(z))^q + \{|e_i| - E(|u_i|)\} \\ &= E(|v_i|) m_0 + E(|v_i|) m_1 f(z) + \dots + E(|v_i|) m_q (f(z))^q + \epsilon_i \end{aligned}$$

ทั้งนี้ถึงแม้ว่า $E(\epsilon_i) \neq 0$ แต่กลุ่มเซอร์กิหัวงว่าคงไม่มีผลเสียหายแต่ประการใด (ถ้าสังเกตให้ดีเรา
จะพบว่า $E(\epsilon_i) = E(|e_i|) - E(|u_i|) = \hat{\sigma}_u \sqrt{\frac{2}{\pi}} - \sigma_u \sqrt{\frac{2}{\pi}} = (\hat{\sigma}_u - \sigma_u) \sqrt{\frac{2}{\pi}} \neq 0$
การพิสูจน์ว่า $E(|u_i|) = \sqrt{\frac{2}{\pi}}$ ผู้เขียนได้แสดงไว้แล้วในตอน 6.2.2)

3. ในทางปฏิบัติให้ใช้ Polynomial Function $P_g(z)$ ในรูปง่ายคือให้ใช้

$$P_g(z) = P_g(x_j) = m_0 + m_1 x_j^h ; h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1$$

และให้วิเคราะห์สมการทดสอบเพื่อทดสอบรูปแบบของ Heteroscedasticity จากสมการ

$$|e_i| = m_0 + m_1 x_{ji}^h \quad ; \quad h = -1, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1 \quad : i=1, 2, \dots, n$$

6.3.2 Breusch - Pagan Test

บราสช์ และพาแกน (Breusch, T.S. and Pagan, A.R., 1979) ได้เสนอวิธีทดสอบปัญหา Heteroscedasticity ซึ่งสามารถใช้ได้กับรูปแบบด่าง ๆ ถึง 3 รูปแบบคือ $\sigma_i^2 = (z'_i \alpha)^2$ $\sigma_i^2 = z'_i \alpha$ และ $\sigma_i^2 = \exp(z'_i \alpha)$ รวมทั้งสามารถใช้ได้กับกรณีที่กลุ่มประชากรถูกจำแนกเป็นชั้นภูมิหลาย ๆ ชั้นภูมิโดยกำหนดให้ z'_i เป็นตัวแปรดั้มมีได้ออกด้วย

วิธีนี้ถือรูปแบบของ Heteroscedasticity คือ $\sigma_i^2 = h(z'_i \alpha)$ หรือ σ_i^2 เป็นพังก์ชันของ $z'_i \alpha$ ทั้งนี้ h จะเป็นพังก์ชันที่ไม่เกี่ยวข้องกับ i แต่ประการใด ซึ่งแสดงว่า $\sigma_i^2 = h(z'_i \alpha)$ สามารถยึดหุ่นให้รับกับรูปแบบของ Heteroscedasticity ทั้ง 3 แบบข้างต้นได้ตามความต้องการของนักวิจัย สมมุติฐานที่ต้องการทดสอบคือ

$$H_0 : \alpha_2 = \alpha_3 = \dots = \alpha_s = 0 \quad \text{vs} \quad H_1 : \alpha_j \text{ not all zero}$$

ขั้นตอนดำเนินงานทดสอบของ Breusch - Pagan Test ปรากฏดังนี้

1. จากสมการ $y = x\beta + e$ ให้ประมาณค่า $\hat{\beta}$ โดยวิธี OLS ได้ $\hat{\beta} = (x'x)^{-1}x'y$ และ OLS-Residual $e = y - x\hat{\beta}$

2. จากเวคเตอร์ $e(e_1, e_2, \dots, e_n)'$ คำนวณหา $\hat{\sigma}^2$ โดยที่ $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n e_i^2$

3. วิเคราะห์สมการทดสอบ เมื่อ z'_j คือ x'_j หรือพังก์ชันของ x'_j $\frac{e_i^2}{\hat{\sigma}^2} = z'_i \alpha + v_i \quad ; \quad i=1, 2, \dots, n$ โดยวิธี OLS

นั้นคือจากสมการ $\hat{e} = z\alpha + v$ โดยที่

$$\hat{e} = \begin{bmatrix} \frac{e_1^2}{\hat{\sigma}^2} \\ \frac{e_2^2}{\hat{\sigma}^2} \\ \vdots \\ \frac{e_n^2}{\hat{\sigma}^2} \end{bmatrix}, Z = \begin{bmatrix} 1 & z_{21} & z_{31} & \cdots & z_{s1} \\ 1 & z_{22} & z_{32} & \cdots & z_{s2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & z_{2n} & z_{3n} & \cdots & z_{sn} \end{bmatrix}, \alpha = \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_s \end{bmatrix}$$

ประมาณค่าเวคเตอร์ α โดยอาศัย OLS ได้

$$\hat{\alpha} = (Z'Z)^{-1}Z'\hat{e} \quad \text{และ } SS(\text{Resgression}) = \hat{\alpha}'Z'\hat{e}$$

4. ปฎิเสธสมมุติฐานหลัก $H_0: \alpha_2 = \alpha_3 = \dots = \alpha_k = 0$ VS $H_1: \alpha_j \text{ not all zero}$
ณ ระดับนัยสำคัญ α เมื่อ

$$\frac{1}{2} \hat{\alpha}'Z'\hat{e} > \chi^2_{s-1, 1-\alpha}$$

6.3.3 Bartlett Test

Bartlett Test คือตัวทดสอบที่มุ่งทดสอบว่าประชากรกลุ่มต่าง ๆ นั้น มีลักษณะ
ของความแปรปรวนภายในกลุ่มคล้ายคลึงกันหรือไม่ (Homogeneity) สมมุติฐานที่มุ่งทดสอบก็คือ

$$H_0: \sigma_1^2 = \sigma_2^2 = \dots = \sigma_m^2 \quad \text{VS} \quad H_1: \sigma_i^2 \text{ not all equal}$$

จากการพัฒนาเครื่องมือทดสอบโดยอาศัย Maximum Likelihood Ratio Test (MLRT)
พบว่าเราจะปฏิเสธสมมุติฐานหลัก ณ ระดับนัยสำคัญ α ถ้า

$$\text{โดยที่ } \lambda > \chi^2_{m-1, 1-\alpha}$$

$$\lambda = \sum_{i=1}^m \left(\frac{s_i^2}{s^2} \right)^{n_i/2} \quad \text{เมื่อ } s_i^2 = \frac{1}{n_i} \sum_j (y_{ij} - \bar{y}_i)^2, s^2 = \frac{1}{n} \sum_i n_i s_i^2, \sum_i n_i = n$$

Test นี้ได้รับการปรับปรุงให้เหมาะสมขึ้นโดย Bartlett ในเวลาต่อมาโดยใช้ Unbiased Estimator ของ s_i^2 และ s^2 คือใช้ $s_i^2 = \frac{1}{n_i-1} \sum_j^{n_i} (y_{ij} - \bar{y}_i)^2$ และ $s^2 = \frac{1}{n-m} \sum_i^m (n_i-1)s_i^2$

พร้อมทั้งปรับตัว Test เสียใหม่เป็น

$$M = \frac{(n-m) \log s^2 - \sum_i^m (n_i-1) \log s_i^2}{1 + [1/3(m-1)] [\sum_i^m 1/(n_i-1) - 1/(n-m)]}$$

โดยจะปฏิเสธสมมุติฐานหลักเมื่อ $M > \chi^2_{m-1, 1-\alpha}$

การนำ Bartlett Test มาใช้สำหรับทดสอบสมมุติฐาน

H_0 : Homoscedasticity VS H_1 : Heteroscedasticity มีวิธีปฏิบัติดังนี้

1. จำแนกกลุ่มตัวอย่างค่าสังเกต $Z_i = (y_{1i}, y_{2i}, y_{3i}, \dots, y_{ki})$; $i=1, 2, \dots, n$ ออกเป็น m กลุ่ม ๆ ละ k_i ชุด การจำแนกจะใช้วิธีจำแนกใน Stratified Random Sampling; ใช้ตัวแปรดั้มมี หรือใช้ตัวแปรจำแนก (Classification Variable) ใด ๆ ก็ได้ ทั้งนี้ k_i ต้องมากกว่า k เสมอ

2. จากแต่ละกลุ่มตัวอย่างย่อยให้วิเคราะห์สมการถดถอยโดยวิธี OLS แล้วคำนวณ $\hat{\sigma}_i^2$; $i=1, 2, \dots, m$ กันก่อน

$$\hat{\beta}_i = (x_i' x_i)^{-1} x_i' y_i, \quad \hat{\sigma}_i^2 = \frac{1}{n-k} (y_i' y_i - \hat{\beta}_i' x_i' y_i); \quad i=1, 2, \dots, m$$

(ในที่นี้ข้อใช้ Subscript "i" เป็นดัชนีแทนกลุ่มตัวอย่างย่อยกลุ่มที่ i ความจริงควรใช้ Subscript อื่นเช่น h, l)

ขณะเดียวกัน จากกลุ่มตัวอย่างเดินขนาด n ให้วิเคราะห์สมการถดถอยโดยใช้วิธี OLS แล้วคำนวณ $\hat{\sigma}^2$ ได้ $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-k} (Y' Y - \hat{\beta}' X' Y)$

3. แทนค่า $\hat{\sigma}_i^2$ และ $\hat{\sigma}^2$ ลงในที่ของ s_i^2 และ s^2 ของสูตร M แล้ว คำนวณหาค่าของ M

ปัญหาของ Bartlett Test ก็คือ

1. โดยปกติแล้วเราไม่อาจหากลุ่มตัวอย่าง n_i ขนาดใหญ่ที่จะใหญ่พอให้จำแนกออกเป็นตัวอย่างย่อยขนาด k หน่วยได้หลายกลุ่ม โดยเฉพาะเมื่อมีตัวแปรอิสระหลายตัว (k) และการจำแนกขนาดตัวอย่าง n_i ออกเป็น m ส่วน ๆ ละ n_i/k หน่วย โดยที่ $n_i > k$ ยังเป็นสิ่งที่เป็นไปได้ยาก เว้นแต่ในกรณีของงานสำรวจ เกี่ยวกับจำนวนกลุ่ม (m) นั้น Ramsey แนะนำว่าถ้าใช้ $m = 3$ จะเป็นจำนวนที่พอเหมาะ

2. ในทางปฏิบัตินับว่าเป็นเรื่องยากที่จะจัดหมวดหมู่ของค่าสังเกต $z_i = (y_i, x_{2i}, x_{3i}, \dots, x_{ki})$ ออกมาในลักษณะที่มีผลให้ความผันแปรของ u_i ในแต่ละตัวอย่างย่อยคงที่เท่ากัน การจำแนกขนาดตัวอย่าง n_i หรือการจัดหมวดหมู่ของค่าสังเกตจึงต้องอาศัยความรู้ความสามารถของนักวิจัยเป็นหลัก มิใช่นั้นเทคนิคการจัดหมวดหมู่จะเป็นเรื่องที่อิงอัตนิยม (Subjective Judgement) ค่อนข้างมาก

6.3.4 Goldfeld - Quandt test

โกลด์เฟลด์ และควอนด์ท์ (Goldfeld, S.M. and Quandt, R.E., 1965)¹ ได้เสนอวิธีทดสอบชี้สิ่งที่สำคัญๆ ให้ดีแล้วก็คือกรณีเฉพาะของ Bartlett Test ดังขั้นตอนดำเนินงานทดสอบดังนี้

1. จากค่าสังเกต $z_i = (y_i, x_{2i}, x_{3i}, \dots, x_{ki}) ; i=1, 2, \dots, n$ ให้จัดเรียงลำดับค่าสังเกตเหล่านี้ (จากน้อยไปมากหรือมากไปน้อยก็ได้) ตามค่าของ ซึ่งถือว่าเป็น Deflator²

2. จำแนกค่าสังเกต Z ที่จัดเรียงลำดับแล้วในขั้นที่ 1 ออกเป็น 2 ส่วนที่เป็นอิสระต่อ กัน การจำแนกให้กระทำโดยตัดค่าสังเกตที่อยู่กลาง Sequence ทิ้งไป r ชุด โดยหลักปฏิบัตินิยมตัดทิ้งประมาณ 1 ใน 4 นั้นคือ $r \approx \frac{n}{4}$ ภายหลังเมื่อตัดค่าสังเกตกลาง Sequence (Central Observations) ทิ้งแล้ว จะทำให้เหลือกลุ่มตัวอย่างอิสระ 2 กลุ่ม ๆ ละ $\frac{n-r}{2}$ หน่วยเท่ากัน คือกลุ่มที่สอดคล้องกับ x_m ที่มีค่าน้อย กับกลุ่มที่สอดคล้องกับ x_m ที่มีค่ามาก แต่ทั้งนี้ $\frac{n-r}{2}$ ต้องมากกว่า k

¹ Goldfeld, Stephen M. and Quandt, Richard E., "Some Test for Homoscedasticity", (Jour. of the Am. Stat. Assoc., June 1965), p.539-547

² โดยปกตินักวิจัยควรทราบว่า $V(u_i)$ ผันแปรไปตามค่าของตัวแปรอิสระตัวใดเสียก่อน ซึ่งสามารถกระทำได้โดยการนำ e_i ไปพล็อตร่วมกับ x 's สมมุติพบร่วมกับ $V(u_i)$ ผันแปร ("ไม่คงที่") ตาม x_m ถ้าหากเรานำ x_m ไปถ่วงน้ำหนักด้วยการนำ x_m หารตลอดสมการ $y = x\beta + u$ การกระทำเช่นนี้จะมีผลให้ $V(u_i)$ ไม่ผันแปรตามค่าของ x_m อีกต่อไป หรือน้อยหนึ่ง u_i จะลด (deflate) ความผันแปรลง ตัวแปรอิสระที่นำมาใช้เพื่อลดความผันแปรของ u_i เรียกว่า Deflator.

3. จากกลุ่มตัวอย่างย่อยหั้งสองในขั้นที่ 2 ให้แยกวิเคราะห์สมการถดถอย โดยวิธี OLS โดยถือสมมุติว่าเป็นแบบจำลองคนละชุด แล้วคำนวณหา SS (Residual) ได้ R_1 และ R_2 เมื่อ $S_1 = \text{SS} (\text{Residual})$ ของกลุ่มที่สอดคล้องกับ x_m ค่าน้อย $S_2 = \text{SS} (\text{Residual})$ ของกลุ่มที่สอดคล้องกับ x_m ค่อนข้างมาก

$$4. \text{ คำนวณหาค่า } R = \frac{S_2}{S_1}$$

5. ตัดสินใจปฏิเสธสมมุติฐานหลัก $H_0 : \sigma^2_1 = \sigma^2_2$ vs $H_1 : \sigma^2_1 \neq \sigma^2_2$ ณ ระดับนัยสำคัญ α เมื่อ $R > F_{\frac{n-r}{2} - k, \frac{n-r}{2} - k, 1-\alpha}$ ซึ่งจะบ่งชี้ว่าภายใต้ความเป็นจริงจากข้อมูลที่เรามีอยู่ เราสามารถเชื่อได้ถึง $(1-\alpha)100\%$ ว่าขณะนี้ได้เกิดปัญหา Heteroscedasticity ขึ้นแล้ว แต่ถ้า $R < F_{\frac{n-r}{2} - k, \frac{n-r}{2} - k, 1-\alpha}$ เราจะไม่อาจปฏิเสธสมมุติฐานหลัก (ยอมรับว่า $V(u_i)$ คงที่)

หมายเหตุ ในกรณีที่ไม่ทราบ หรือไม่อาจแนใจได้ว่า ตัวแปรอิสระตัวใดคือ Deflator ให้จัดเรียงลำดับค่าสังเกต z_i ตาม \hat{y}_i ซึ่งในกรณีเช่นนี้เราต้องวิเคราะห์สมการถดถอย $y = x\beta + u$ โดยวิธี OLS เสียก่อน เพื่อหา \hat{y} ได้ $\hat{y} = x\hat{\beta}$ แล้วจึงดำเนินการจัดเรียงค่าสังเกต z_i ตามขนาดของ \hat{y}_i จากนั้นจึงดำเนินการตามขั้นตอนที่ 2-5 ข้างต้น¹

6.3.5 Nonparametric “Peak Test”

Peak Test เสนอโดยโกลเฟล์ด และคาวอนด์² วิธีทดสอบให้ดำเนินการดังนี้

1. วิเคราะห์สมการถดถอย $y = x\beta + u$ ได้ $\hat{\beta}$ และ $e = y - \hat{y}$

2. จาก Residual e_1, e_2, \dots, e_n ให้เปรียบเทียบขนาดของ Residual ที่ลักษณะโดยถือว่า ถ้า $|e_{i+1}| > |e_i|$ ให้นับเป็นหนึ่ง Peak โดยทำการเปรียบเทียบ เช่นนี้เรื่อยๆ ไปจนครบขนาดตัวอย่างคือ $i = 1, 2, \dots, n$ แล้วนับจำนวน Peak ทั้งหมด

3. เปรียบเทียบจำนวน Peak กับค่าในตาราง โดยเราจะปฏิเสธสมมุติฐาน H_0 : Homoscedasticity ถ้าจำนวน Peak มากกว่าค่าวิกฤต

¹ Maddala, G.S., Op. Cit., p.263

² Goldfeld, S.M. and Quandt, R.E., Op. Cit., p.541-3

6.3.6 Spearman Rank Correlation Test

การทดสอบวิธีนี้เสนอโดยกอร์ริง (Gorringe, P.A.)¹ มีวิธีดำเนินการดังนี้

1. วิเคราะห์สมการถดถอย $y = x\beta + u$ ได้ $\hat{\beta}$ และ $e = y - \hat{x}\hat{\beta}$

2. กำหนดลำดับที่ (Rank) ให้แก่ Residual แต่ละตัวโดยถือว่า $|e_i|$ ต่ำที่สุดคือลำดับที่ 1 ในขณะเดียวกันก็ให้กำหนดลำดับที่ให้แก่ค่าของตัวแปรอิสระ x_m เมื่อ x_m คือตัวแปรอิสระที่มีอิทธิพลให้ $v(u_i)$ ไม่คงที่ หรือ x_m ก็คือ Deflator นั่นเอง

3. หาผลต่างระหว่างลำดับที่ของ Residual และ x_m ได้ D_i ; $i=1, 2, \dots, n$

4. คำนวณหาค่าสหสัมพันธ์

$$r'_{ex} = 1 - \frac{6 \sum D_i^2}{n(n^2-1)}$$

5. ทดสอบสมมุติฐาน $H_0 : \rho_{ex} = 0$ vs $H_1 : \rho_{ex} \neq 0$ โดยเราจะปฏิเสธสมมุติฐานหลัก² ณ ระดับนัยสำคัญ α เมื่อ

$$z_{1-\frac{\alpha}{2}} < r'_{ex} \sqrt{n-1} < z_{\frac{\alpha}{2}}$$

นอกเหนือจากวิธีทดสอบทั้ง 6 วิธีที่กล่าวมาแล้วนี้ยังมีวิธีอื่น ๆ อีกเช่น BAMSET เสนอโดยแรมเซ (Ramsay, J.B., 1969) โดยใช้ Bartlett's u -Test โดยคำนวณหาค่า s_i^2 และ s^2 จาก BLUS - Residual, Theil's F-Test แนะนำให้ใช้ Goldfeld - Quandt Test โดยใช้ BLUS - Residual ในการคำนวณหา r_1 และ s_2 นอกจากนี้ยังมี Szroeter's Class of Test และ Harvey - Phillips F-Test รายละเอียดเหล่านี้นักศึกษาสามารถติดตามได้จากเอกสารอ้างอิงท้ายเล่ม

6.4 สรุป

ปัญหา Heteroscedasticity คือปัญหาที่เกิดขึ้นจากการนิทั้งข้อมูลที่มีอยู่มีธรรมชาติที่ขัดแย้งกับข้อตกลงว่า $V(u_i)$ คงที่เท่ากับ σ^2 เสมอในทุกค่าของ $i = 1, 2, \dots, n$ อันมีผลให้ OLS ขาดลักษณะที่พึงประสงค์ของตัวประมาณค่าที่ดี

¹ Johnston, J., Op. Cit., p.219

² ถ้า $H_0 : \rho = 0$ เป็นจริง r'_{ex} จะมีการแจกแจงแบบปกติโดยประมาณ คือ $r'_{ex} \sim N(0, \frac{1}{n-1})$

วิธีในการปฏิบัตินั้น นอกเหนือจากการประมาณค่าพารามิเตอร์ β แล้ว นักวิจัยเพียงตรวจสอบดูว่า เวคเตอร์ e ซึ่งเป็นตัวแทนของเวคเตอร์ B นั้น มีคุณสมบัติสอดคล้องกับข้อตกลงว่า $V(e_i)$ คงที่หรือไม่ ซึ่งความสามารถกระทำได้หลายวิธีดังรายละเอียดปรากฏในตอน 6.3 เมื่อตรวจพบว่าเกิดปัญหา Heteroscedasticity ขึ้นแล้วนักวิจัยต้องเร่งแก้ไข จะละเอียดวิวัฒนาตัว วิธีแก้ไขก็คือใช้ GLS หรือ EGLS เป็นเครื่องมือในการประมาณค่า β แทน OLS แต่ทั้งนี้นักวิจัยจำเป็นจะต้องทราบแบบแผนของ Heteroscedasticity เสียก่อน เพื่อจะได้ทราบว่า $V(e_i)$ ผันแปรไปเพราะเหตุใด เพื่อจะได้แก้ไขได้ถูกจุดตรงประเด็น รายละเอียดเหล่านี้ได้กล่าวไว้แล้วในตอน 6.2 และ 6.3 แต่ถ้านักวิจัยมีความรู้ความคุ้นเคยกับแบบแผนของ Heteroscedasticity และทราบว่างานที่ตนกำลังเกี่ยวข้องอยู่นั้น มีแบบแผนของ Heteroscedasticity รูปใดการแก้ปัญหา ก็นับว่าเป็นเรื่องง่าย