

## บทที่ 10

### Error in Variables

#### 10.1 เหตุผล ความหมายและความหมายสมของข้อตกลง

คำว่า Error in Variables หมายถึงสถานการณ์ที่ค่าสังเกตหรือค่าที่เกิดจากการวัดของตัวแปรอิสระ  $X$ 's มีข้อบกพร่องหรือ Error ผนวกอยู่ ซึ่งเป็นเหตุการณ์ที่ขัดแย้งกับข้อตกลงสมการทดแทนที่กำหนดไว้ว่า ตัวแปรอิสระต้องไม่มี Error ทั้งจากการวัดหรือจากการสังเกต กล่าวคือ  $E(u_i X_j) = 0$ ,  $i = 1, 2, \dots, n$ ;  $j = 2, 3, \dots, k$

∴ พิจารณา  $E(u_i X_j)$  ถ้าหากจะมองกันในเบื้องความหมายทางสถิติและวัตถุประสงค์ จะพบว่า  $E(u_i X_j)$  มีความหมายดังนี้

1.  $E(u_i X_j)$  หมายความว่า เมื่อกำหนดให้  $x_j$  มีค่าคงที่ ณ  $x_j = x_{j0}$  การแจกแจงของตัวแปรสุ่ม  $u_i$  ณ จุดที่ทำการทดลองชั้น ๆ ที่  $x_j = x_{j0}$  จะมีลักษณะหนึ่ง เมื่อเปลี่ยนค่า  $x_j$  ไปชั้น (Replicate) ณ. จุดอื่นการแจกแจงของ  $u_i$  ก็จะมีลักษณะที่เป็นตัวของตัวเอง อาจมีลักษณะเดิมหรือเปลี่ยนลักษณะไปแต่ทั้งนี้ย่อมเป็นไปเพราะธรรมชาติของ  $u_i$  เองมิใช่ เพราะได้รับอิทธิพลจากถูกที่  $x_j$  เปลี่ยนแปลงค่า (เพิ่มขึ้น-ลดลง) แต่ประการใด และเนื่องจาก  $n$  คือแหล่งรวมของ Error ทั้งปวง อีกทั้ง  $n$  ยังมีการแจกแจงที่เป็นอิสระกับตัวแปร  $X$ 's ก็แสดงว่า  $X$ 's ต้องไม่ข้องเกี่ยวกับ Error ใด ๆ หรือ  $X$ 's ต้องไม่มี Error ประปนอยู่เลยทั้งในเบื้องของการวัดค่าหรือการบันทึกค่าจากการสังเกต

2.  $X$ 's ต้องเป็นปัจจัยภายนอกเท่านั้นจะมีฐานะเป็นปัจจัยภายนอกนั้นเดียวกับตัวแปรตามคือ  $Y$  มิได้ หรือนัยหนึ่งจะต้องมีความสัมพันธ์ระหว่าง  $Y$  กับ  $X$ 's ในทิศทางเดียว (One-way causation) คือ  $Y = f(X)$  เท่านั้น จะเป็น  $X = f(Y)$  มิได้

จากวัตถุประสงค์ข้อที่ 1 ผนวกกับข้อที่ 2 จะเห็นได้ว่า การบังคับให้  $E(u_i X_j) = 0$  หมายความว่า เมื่อทำการทดลองชั้น ๆ ณ จุด  $x_j = x_{j0}$  ซึ่งมีผลให้ปรากฏตัวแปรสุ่ม  $u_i$  ในจำนวนเท่ากับจำนวนชั้น เช่น ทำการทดลองชั้น ๆ  $x_j = x_{j0}$  ทั้งสิ้น  $r$  ครั้งจะปรากฏ  $u_i$  ณ จุดนี้  $r$  ตัว ซึ่ง  $(u_1, u_2, \dots, u_r)$  เหล่านี้จะเป็นตัวแปรสุ่มที่มี Sampling Distribution เป็น  $f(u)$  ส่งผลให้เกิด  $f(Y)$  เมื่อเลื่อนจุดชั้น ๆ ไป ก็จะเกิด  $f(u)$  ชุดใหม่และ  $f(Y)$  ชุดใหม่ ดังนี้เรื่อย ๆ ไป สมการที่พุ่งผ่านไปในจุดอันเป็นค่าเฉลี่ยของ  $Y|X$  หรือ Locus ของ  $u_{y/x}$  ก็คือสมการ  $Y = f(X)$  แสดงว่า การบังคับให้  $E(u_i X_j) = 0$  มีผลให้เกิดสมการ  $Y = f(X)$  เพียงลักษณะเดียวเท่านั้น จะเป็น  $X = f(Y)$  มิได้

3. ตัวแปรอิสระที่ไม่ปรากฏอยู่ในสมการซึ่งอาจเพราะผู้วิจัย滥เลย คาดคิดไม่ถึง หรือคัดทิ้งเนื่องจากเป็นตัวแปรที่ไม่อาจวัดค่าได้ จะต้องไม่เกี่ยวข้องกับตัวแปรอิสระ  $X$ 's ในสมการ  $Y = f(X)$  แต่เนื่องจากอิทธิพลของตัวแปรดังกล่าวแม้จะมิได้ปรากฏร่วมเป็นตัวแปรอิสระ แต่ก็ยังคงส่งอิทธิพลต่อ  $Y$  อยู่ภายนอกซึ่งเราสามารถพนวกปัจจัยดังกล่าวไว้ในตัวแปรสุ่ม  $u$  การควบคุมให้  $E(u_i X_j) = 0$  จึงมีผลเสมือนควบคุมให้ตัวแปรอิสระทั้งที่ปรากฏในสมการ และนักสมการเป็นอิสระต่อ กันไปในโอกาสเดียวกัน

อย่างไรก็ตามในทางปฏิบัติเรามักพบปัญหาที่เป็นสาเหตุให้ข้อตกลงว่า  $E(u_i X_j) = 0$  ไม่เป็นจริงได้เสมอ เพราะ  $X$ 's จะมี Error ในรูปใดรูปหนึ่งคือ Error of Measurement หรือ Error of Observation ผนวกอยู่เสมอตามสถานการณ์ต่าง ๆ ต่อไปนี้คือ

1. ข้อมูลที่เก็บไว้ในแหล่งต่าง ๆ ซึ่งเป็นแหล่งทุติยภูมิ ส่วนใหญ่รวมเข้าจากการสำรวจด้วยกลุ่มตัวอย่าง ในกระบวนการสุ่มตัวอย่างนั้นแม้ผู้รวบรวมข้อมูลจะควบคุมงานสำรวจได้เพียงใด ความผิดพลาดก็เกิดขึ้นได้เสมอในหลายขั้นตอน เช่นตั้งแต่ขั้นวางแผนเตรียมการ ขั้นปฏิบัติงานสนามเรื่อยไปจนถึงขั้นประมวลผลและเสนอผล<sup>1</sup> ข้อผิดพลาดอาจเกิดขึ้นจากผู้ให้ข้อมูลเอง ให้ข้อมูลผิดพลาด ผู้บันทึกข้อมูลบันทึกผิดพลาด แบบสำรวจขาดความถูกต้องและไม่เจาะปัญหาให้ลึกซึ้งไปในทุกด้าน ผู้ประมวลผลทำงานเบกพร่องรวมตลอดถึงการบัดเศษตัวเลข และปรับค่าข้อมูลให้สอดคล้องกัน จะเห็นได้ว่าความผิดพลาดนั้นปรากฏอยู่แล้วเป็นปกติ และโดยปรัชญาของการทำางานสำรวจ เรายอมรับกันโดยทั่วไปแล้วว่า ความผิดพลาดจะต้องมีอยู่ไม่ระดับใดก็ระดับหนึ่ง ด้วยเหตุนี้ทั้งตัวแปร  $Y$  และ  $X$ 's จึงพนวกเอาความผิดพลาดเหล่านี้ไว้ในตัวอยู่แล้วเป็นปกติ

2. ในบางสถานการณ์เราไม่อาจนำตัวแปรที่เป็นปัจจัยที่แท้จริงในการควบคุมความเคลื่อนไหวของ  $Y$  มาใช้ได้ เพราะไม่อาจวัดค่าได้ทำให้ต้องเลือกใช้ตัวแปรทดแทน (Proxy Variable หรือ Proxy Index) มาใช้แทน เช่น การศึกษา ( $X$ ) เป็นตัวแปรที่สำคัญที่สามารถควบคุมความเคลื่อนไหวของรายได้ ( $Y$ ) แต่เนื่องจากการศึกษาเป็นตัวแปรที่วัดค่าได้ยาก เพราะการศึกษาเป็นกระบวนการที่ต้องเนื่องและถูกต้องมากกว่าที่จะประเมินค่าเป็นตัวเลข ได้ทำให้เราต้องใช้จำนวนเป็นที่ได้รับการศึกษาในสถาบันการศึกษามาใช้แทน ซึ่งก็พอจะแทนได้แต่ไม่อาจแทนได้ทั้งหมด ด้วยเหตุนี้เมื่อนำตัวแปร “จำนวนเป็นที่ได้รับการศึกษาในสถาบันการศึกษา” มาใช้แทน

<sup>1</sup> อ่าน มนตรี พิริยะกุล เทคนิคการสำรวจด้วยกลุ่มตัวอย่าง (บริษัท ประชาชน จำกัด กรุงเทพมหานคร 2525) บทที่ 1 หน้า 1-26

## ตัวแปร “การศึกษา” ความผิดพลาดย่อมเกิดขึ้น

3. การใช้ตัวแปรด้มมีเป็นตัวแปรอิสระจะมีผลให้เกิดความผิดพลาดขึ้นเสมอ ทั้งนี้เพราะตัวแปรด้มมีค่าได้เพียง 2 ค่าคือ 0, 1 ขณะที่ตัวแปรที่แท้จริงนั้นสามารถมีค่าได้มากกว่า 1 เมื่อจำเป็นต้องใช้สเกลที่ค่อนข้างหยาบมาเป็นมาตรฐานการวัดค่าตัวแปรที่มีสเกลถูกกว่า ความผิดพลาดจึงปรากฏขึ้นอย่างแน่นอนและไม่อาจเลี่ยงได้ เช่น ให้  $x_3 = \text{รสนิยม เมื่อพิจารณา } x_3 \text{ จะพบว่าค่าของ } x_3 \text{ ค่อนข้างละเอียด เพราะเป็นตัวแปรที่ต้องอาศัยหลักเกณฑ์เชิงอัตโนมัติประเมินค่า เราไม่อาจสรุปได้ตรงกันว่านาย ก. มีรสนิยมดีเลวเพียงใด ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับผู้พิจารณาว่ามีภูมิหลังแตกต่างกันเพียงใด ผู้พิจารณา มีภูมิหลังต่างกันจะมองนาย ก. ต่างกัน ดังนี้เป็นต้น แต่เมื่อจำเป็นต้องมีตัวแปร } x_3 \text{ ไว้ในสมการ เรา ก็จำเป็นต้องสร้างค่าของ } x_3 \text{ ให้ได้ซึ่งกระทำได้โดยกำหนดให้ } x_3 \text{ เป็นตัวแปรด้มมี } \text{ อาจให้ } x_3 = 1 \text{ ถ้า } \text{ รสนิยม } x_3 = 0 \text{ ถ้า } \text{ รสนิยม } \text{ ไม่ } \text{ ดังนี้เป็นต้น } \text{ ขอให้สังเกตว่า การกำหนดให้ } x_3 \text{ เป็นตัวแปรด้มมีแสดงว่า เรายอมให้ } x_3 \text{ มีค่าหยาบกว่า ความเป็นจริง ความผิดพลาดใน } \text{ ค่าของ } x_3 \text{ จึงปรากฏขึ้น }$

4. การใช้เลขดัชนีเป็นค่าของตัวแปรแทนที่จะใช้ค่าที่แท้จริงของตัวแปรมีผลให้เกิดความผิดพลาดได้ ทั้งนี้ เพราะเลขดัชนีเป็นตัวเลขที่ผ่านจาก Error ไว้ในตัวเองมากอยู่แล้ว โดยธรรมชาติ กล่าวคือ การคำนวณเลขดัชนีต้องอาศัยการกำหนดปัจจุบัน ซึ่งหากกำหนดปัจจุบันไม่ถูกต้อง เลขดัชนีก็มีความบกพร่อง ประการต่อมาเลขดัชนีต้องอาศัยปริมาณ (Quantity) และราคา (Price)<sup>1</sup> และอื่น ๆ ซึ่งต้องอาศัยผลจากการสำรวจความผิดพลาดในข้อมูลเหล่านี้ย่อมปรากฏอยู่แล้วเป็นปกติ และประการสุดท้ายเลขดัชนีเป็นค่าประมาณที่เรานิยมปัจจุบัน ความผิดพลาดของข้อมูล เพราะ การปัจจุบันจึง ปรากฏอยู่ เมื่อนำเลขดัชนีมาใช้เป็นค่าของตัวแปรอิสระหรือตัวแปรตาม ตัวแปรเหล่านี้จึงผวนกເเอกสารความผิดพลาดไว้ในตัวอย่างไม่อาจเลี่ยงได้

### 10.2 ผลกระทบของ Error in Variables

เมื่อเกิดปัญหา Error in Variable คือ  $E(u_i x_j) \neq 0; i = 1, 2, \dots, n; j = 2, 3, \dots, k$  จะเกิดปัญหาทางสถิติ 2 ประการคือ

1.  $\hat{\beta}$  เป็น Biased Estimator คือ  $\hat{\beta}$  ประมาณ  $\beta$  “ได้ต่ำกว่าความเป็นจริง”
2.  $\hat{\beta}$  เป็น Inconsistent Estimator กล่าวคือ แม้จะใช้กลุ่มตัวอย่าง  $n$  ให้มีขนาดใหญ่เพียงใด ก็ตาม ปริมาณความเอียงเฉ (Bias) ก็จะยังคงปรากฏอยู่มได้หมดไปเช่นในสถานการณ์ของ

<sup>1</sup> อ่านสุกชัย ใจศิริ, สถิติเมืองต้น (โรงพิมพ์มหาวิทยาลัยรามคำแหง กรุงเทพมหานคร, 2523) หน้า 258-284

$$E(u_i x_j) = 0$$

ในที่นี้จะพิสูจน์ให้เห็นเฉพาะกรณีของ Simple Regression เท่านั้น กรณีของ Multiple Regression ก็คงพิสูจน์ได้โดยนัยเดียวกัน ผู้สนใจสามารถอ่านตามที่ก็จะได้จากเอกสารอ้างอิง

ให้  $x_i^*$  และ  $y_i^*$  เป็นค่าสังเกตของตัวแปร  $X$  และ  $Y$  ที่มีค่าจริง ณ วาระที่  $i$  เป็น  $x_i^*$  และ  $y_i^*$  ตามลำดับ เมื่อ  $x_i$  และ  $y_i$  เป็นตัวแปรที่มี Measurement Error แสดงว่า

$$x_i = x_i^* + u_i$$

$$y_i = y_i^* + v_i$$

โดยที่  $u_i$  และ  $v_i$  คือ Error of Measurement หรือ Error of Observation

สมมุติว่าตัวแปร  $Y$  และ  $X$  มีรูปแบบความสัมพันธ์ที่ถูกต้องแท้จริง (Exact Relation) ดังนี้คือ

$$y_i^* = \alpha + \beta x_i^* \dots \dots (1)$$

เมื่อแทนที่  $x_i^*$  ด้วย  $x_i - u_i$  และแทนที่  $y_i^*$  ด้วย  $y_i - v_i$  จะพบว่า

$$y_i - v_i = \alpha + \beta(x_i - u_i)$$

$$\text{หรือ} \quad y_i = \alpha + \beta x_i + (v_i - \beta u_i)$$

$$\text{ให้} \quad w_i = (v_i - \beta u_i)$$

$$y_i = a + \beta x_i + w_i \dots \dots (2)$$

พิจารณา Stochastic Term  $w_i$  ในสมการที่ (2) ถ้าเรายังคงข้อตกลงเดิมเอาไว้คือ  $E(u_i v_i) = 0$   
 $E(u_i) = 0$ ,  $E(u_i^2) = \sigma_u^2$ ,  $E(v_i) = 0$ ,  $E(v_i^2) = \sigma_v^2$ ,  $E(u_i x_i^*) = 0$ ,  $E(v_i y_i^*) = 0$  จะพบว่า  $E(w_i x_i) \neq 0$  ตามข้อตกลงเดิม กล่าวคือ

$$\begin{aligned}
 E[x_i w_i] &= E[x_i - E(x_i)] w_i = E[u_i (v_i - \beta u_i)] \\
 &= E[u_i v_i - \beta u_i^2] \\
 &= -\beta \sigma_u^2 \neq 0
 \end{aligned}$$

ซึ่งแสดงว่าเมื่อเกิด / Error in Variable ซึ่งเป็นเหตุการณ์ปกติของงานวิจัยทั่วไปจะพบว่า  $Cov(x_i w_i) = -\beta \sigma_u^2 \neq 0$  ซึ่งขัดแย้งกับข้อตกลงเดิม และเมื่อพิจารณาตัวประมาณค่า  $\hat{\beta}$  จะพบว่า  $\hat{\beta} = \frac{\sum x_i y_i}{\sum x_i^2}$  เป็นตัวประมาณค่าที่มีอคติ (Bias Estimator) กล่าวคือ

$$\begin{aligned}
 E(\hat{\beta}) &= E\left[\frac{\sum x_i y_i}{\sum x_i^2}\right] = E \sum_i^n c_i y_i \text{ เมื่อ } c_i = \frac{x_i}{\sum x_i^2} \\
 &= E \sum_i^n c_i (\alpha + \beta x_i + w_i) \\
 &= \beta + E \sum_i^n c_i w_i \neq \beta
 \end{aligned}$$

$$\text{ปริมาณความเอียงเฉลี่ย (Bias) คือ } E(\hat{\beta}) - \beta = E \sum_i^n c_i w_i = E \frac{\sum (x_i - \bar{x}) w_i}{\sum (x_i - \bar{x})^2}$$

แต่โดยปกติปริมาณความเอียงเฉลี่ย (Bias) ควรหายไปถ้าเรารายบายน้ำทิ้งให้มีขนาดใหญ่ขึ้น ซึ่งถ้าตัวประมาณค่าได้แม้จะเป็น Biased Estimator แต่มี  $n$  มีค่าสูงขึ้นคือ  $n \rightarrow \infty$  และปริมาณความเอียงเฉลี่ยไป เราเรียกตัวประมาณค่านั้นว่า Consistent Estimator หรือ Assymptotic Unbiased Estimator กล่าวคือถ้า  $\lim_{n \rightarrow \infty} Pr\{|\hat{\theta} - \theta| < \epsilon\} = 1$  แสดงว่า  $\hat{\theta}$  เป็น Consistent Estimator ของ  $\theta$

พิจารณา  $\hat{\beta}$  ในกรณีมี Error in Variable จะพบว่า  $\hat{\beta}$  เป็น Biased Estimator ของ  $\beta$  โดยมีปริมาณความเอียงเฉลี่ยเท่ากับ  $E\left[\frac{\sum (x_i - \bar{x}) w_i}{\sum (x_i - \bar{x})^2}\right]$

$$\text{พิจารณาปริมาณความเอียงเฉลี่ย } E(\hat{\beta} - \beta) = E\left[\frac{\sum (x_i - \bar{x}) w_i}{\sum (x_i - \bar{x})^2}\right] \text{ จะพบว่า}$$

$$\begin{aligned}
\lim_{n \rightarrow \infty} E \left[ \frac{\sum (x_i - \bar{x}) w_i}{\sum (x_i - \bar{x})^2} \right]^1 &= \lim_{n \rightarrow \infty} E \left[ \frac{\sum (x_i - \bar{x}) w_i / n}{\sum (x_i - \bar{x})^2 / n} \right] \\
&= \frac{\lim_{n \rightarrow \infty} [\sum E(x_i w_i) / n - \sum \bar{x} E(w_i) / n]^2}{\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_i^n (x_i - \bar{x})^2 / n} \\
&= \frac{\lim_{n \rightarrow \infty} [\sum (-\beta \sigma_u^2) / n - 0]}{\lim_{n \rightarrow \infty} \sum (x_i - \bar{x})^2 / n} \\
&= \frac{\lim_{n \rightarrow \infty} (-\beta \sigma_u^2)}{\sigma_x^2} \text{ เมื่อ } \sigma_x^2 = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum (x_i - \bar{x})^2 / n \\
&= -\frac{\beta \sigma_u^2}{\sigma_x^2}
\end{aligned}$$

นั่นคือ  $E(\hat{\beta} - \beta) = -\frac{\beta \sigma_u^2}{\sigma_x^2}$  หรือ  $E(\hat{\beta}) = \beta - \frac{\beta \sigma_u^2}{\sigma_x^2} < \beta$  แสดงว่าเมื่อเกิดปัญหา

Error in Value  $\hat{\beta}$  จะเป็น Downward Biased Estimator ของ  $\beta$  และถึงแม้จะขยาย  $n$  ออกไปเพียงใดก็ตาม ( $n \rightarrow \infty$ ) ปริมาณความเอียงเฉลี่ย (Bias) ก็มิได้หายไปซึ่งแสดงว่า  $\hat{\beta}$  เป็น Inconsistent Estimator

หมายเหตุ สำหรับปัญหา Error in Variables นี้จะไม่นับเป็นปัญหา ถ้าผู้วิจัยหรือผู้นิยมสังการในกิจกรรมต่าง ๆ ที่ต้องอาศัยข้อมูลที่มีอยู่ตามที่ส่วนราชการพิมพ์เผยแพร่ หรืออาศัยจากข้อมูลที่มีอยู่ตามแหล่งข้อมูลต่าง ๆ โดยมิได้สนใจหรือคาดพิงไปถึงค่าที่แท้จริงของตัวแปรนั้น ๆ หรือนัยหนึ่ง ปัญหา Error in Variable จะเกิดขึ้นก็ต่อเมื่อผู้วิจัยหรือผู้เกี่ยวข้องกับงานวิจัยหรืออาศัยผลจากการวิจัยต้องเกี่ยวข้องอยู่กับค่าที่แท้จริงของตัวแปรและทราบว่าข้อมูลที่รวมไว้ในแหล่งต่าง ๆ คลาดเคลื่อนไปจากความเป็นจริง ด้วยเหตุนี้ถ้างานวิจัยได้ที่ต้องอาศัยข้อมูลจากแหล่งต่าง ๆ

<sup>1</sup> เรียกว่า Assymptotic Expectation

<sup>2</sup>  $E(w_i) = E[v_i - \beta u_i] = E(v_i) - \beta E(u_i) = 0$

ที่พิมพ์เผยแพร่เอาไว้หรือบันทึกไว้ ผู้วิจัยก็ยังคงใช้ OLS ได้ตามปกติ หากจะพูดกันอย่างตรงไปตรงมาที่สุดก็คือ ถ้าเราไม่ทราบค่าที่แท้จริงของตัวแปร X's และ Y ปัญหา Error in Variable ก็ไม่เกิดขึ้น และในสถานการณ์ทางปฏิบัติก็นับว่าเป็นเรื่องยากที่จะทราบค่าที่แท้จริงของตัวแปรที่เกี่ยวข้องได้

อย่างไรก็ตาม การที่เราจะยึดเอา “ความไม่รู้” มาเป็นข้ออ้างเพื่อจะได้ไม่ต้องศึกษาปัญหาอันเนื่องมาจาก การใช้ค่าที่ไม่ใช่ค่าที่แท้จริงของตัวแปรนั้นนับว่าเป็นเรื่องไม่สมควร ประเด็นต่าง ๆ ที่จะศึกษาในลำดับต่อไปนี้จะถือว่าผู้วิจัยกำลังเกี่ยวข้องกับค่าที่แท้จริงของตัวแปรและการแก้ปัญหาเมื่อข้อมูลที่มีอยู่มิใช่ค่าที่แท้จริงของตัวแปร

### 10.3 การทดสอบปัญหา Error in Variable (Regressors)

สำหรับปัญหา Error in Variable นับว่าเป็นปัญหาที่ยังไม่ค่อยมีการพัฒนาไว้ให้ทดสอบ กว้างขวางเท่าปัญหาอื่น ๆ วิธีหนึ่งที่พอใช้ทดสอบได้ก็คือ การตรวจสอบนัยสำคัญของสหสัมพันธ์ระหว่าง  $|e_i|$  กับ  $x_j$  ซึ่งมีขั้นตอนดังนี้

1. วิเคราะห์สมการผลถอย  $Y = f(x_j)$  โดยวิธี OLS และคำนวณหา Residual  $e_i = y_i - \hat{y}_i$ ;  $i = 1, 2, \dots, n$ ;  $j = 2, 3, \dots, k$

2. คำนวณหาสหสัมพันธ์ระหว่าง  $|e_i|$  กับ  $x_j$  ดังนี้

$$r = \frac{\sum |e_i| x_{ji}}{\sqrt{\sum e_i^2 \sum x_{ji}^2}} ; j = 2, 3, \dots, k$$

3. ทดสอบสมมุติฐาน  $H_0 : \rho = 0$  vs  $H_1 : \rho \neq 0$

โดยเราจะใช้สถิติทดสอบที่  $t_c = \frac{|t_c|}{\sqrt{1 - r^2}}$  เมื่อ  $|t_c| > t_{n-2, 1-\frac{\alpha}{2}}$  เมื่อ

$$t_c = \frac{r\sqrt{n-2}}{\sqrt{1 - r^2}}$$

<sup>1</sup> เหตุที่ต้องใช้  $|e_i|$  เพราะ  $\sum e_i x_i = \sum (y_i - \hat{y}_i) x_i = \sum x_i y_i - \sum \hat{y}_i x_i = \sum x_i y_i - \beta \sum x_i^2$   
 $= \sum x_i y_i - \frac{\sum x_i y_i}{\sum x_i^2} \cdot \sum x_i^2 = 0$

หรือนัยหนึ่งถ้าพบว่า  $|t_c| > t_{n-2, 1-\frac{\alpha}{2}}$  เรายอมสรุปได้ว่า  $x_j$  มีปัญหา Error in Variable คือ  $E(u_i x_j) \neq 0$

#### 10.4 การแก้ปัญหา Error in Variable

##### 10.4.1 Inverse Least Square (ILS)

วิธี ILS เป็นวิธีที่ใช้ได้กับเฉพาะกรณีที่  $X$  มี Error แต่  $Y$  ไม่มี Error ขอให้สังเกตว่าวิธีนี้กลับกันกับเหตุการณ์ปกติที่สามารถใช้กับ OLS ที่เราถือว่า  $X$  ไม่มี Error แต่  $Y$  มี Error กล่าวคือถ้า  $X$  คือค่าจริงของตัวแปรอิสระ  $X$  เมื่อค่าสังเกต  $X$  มี Error แสดงว่า

$$x_i = X_i + v_i \text{ หรือ } X_i = x_i - v_i$$

ดังนั้น ความสัมพันธ์จริงระหว่างตัวแปร  $Y$  และ  $X$  คือ

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i ; i = 1, 2, \dots, n$$

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 (x_i - v_i) \quad \dots \dots \quad (1)$$

แต่เนื่องจาก  $y_i$  ไม่มี Error ขณะที่  $x_i$  มี Error ดังนั้น  $Y$  จึงทำหน้าที่เสมือนตัวแปรอิสระดังนี้

$$X_i = -\frac{\beta_0}{\beta_1} + \frac{1}{\beta_1} Y_i + v_i ; i = 1, 2, \dots, n \quad \dots \dots \quad (2)$$

ให้  $-\frac{\beta_0}{\beta_1} = b_0$  และ  $\frac{1}{\beta_1} = b_1$  สมการ (1) จึงเปลี่ยนรูปเป็น

$$x_i = b_0 + b_1 Y_i + v_i ; i = 1, 2, \dots, n \quad \dots \dots \quad (3)$$

จากสมการ (3) ขอให้สังเกตว่า  $E(v_i Y_i) = 0$  เพราะในที่นี่  $y_i$  ไม่มี Error  $y_i$  จึงเป็น Nonstochastic Variable การกลับรูปจาก  $Y = f(X)$  มาเป็น  $X = f(Y)$  จึงแก้ปัญหา Error in Variable ได้

สำหรับการประมาณค่า  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  ให้กราฟทำโดยอาศัย OLS ดังนี้

$$\hat{b}_1 = \frac{\sum x_i y_i}{\sum y_i^2}, \quad \hat{b}_0 = \bar{x} - \hat{b}_1 \bar{y}, \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n-2} (\sum y_i^2 - \hat{b}_1 \sum x_i y_i)$$

ซึ่งค่าประมาณของ  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  นี้เป็นค่าประมาณของสมการ (3) ซึ่งแปลงรูปมาจากการเดิมคือ สมการ (1) วิธีประมาณค่าพารามิเตอร์  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  ให้ย้อนสู่รูปเดิมโดยอาศัยการแก้สมการ

$$-\frac{\beta_0}{\beta_1} = \hat{b}_0 \quad \text{และ} \quad \frac{1}{\beta_1} = \hat{b}_1$$

และพบว่า

$$\hat{\beta}_1 = 1/\hat{b}_1, \quad \hat{\beta}_0 = -\hat{b}_0 \hat{\beta}_1$$

เมื่อแทนค่า  $\hat{\beta}_0$  และ  $\hat{\beta}_1$  ลงในสมการ (1) เราจะได้สมการประมาณค่า  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x$  ซึ่งไม่มีปัญหา Error in Variable ตามต้องการ

#### 10.4.2 Two - Group Method

วิธีนี้เสนอโดยวัลล์ (Wald, A, 1940)<sup>1</sup> เพื่อใช้แก้ปัญหาเมื่อทั้งตัวแปร Y และ X ต่างก็

มี Error

ในการนี้ที่ทั้งตัวแปร X และ Y มี Error ด้วยกันทั้งคู่แสดงว่าค่าสังเกตของ Y และ X คลาดเคลื่อนจากค่าจริงดังนี้คือ

$$\begin{array}{lll} x_i &= x_i + v_i & \text{เมื่อ } x_i \quad \text{คือค่าจริงของ } x_i \\ y_i &= \psi_i + w_i & \text{เมื่อ } \psi_i \quad \text{คือค่าจริงของ } y_i \end{array}$$

โดยที่ความสัมพันธ์จริงของตัวแปร Y และ X คือ

$$\psi_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + u_i ; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \dots \dots (1)$$

เมื่อแทนที่  $x_i = x_i - v_i$  และ  $\psi_i = y_i - w_i$  ในสมการ (1) ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปร Y และ X จะปรากฏดังนี้

$$y_i - w_i = \beta_0 + \beta_1 (x_i - v_i) + u_i$$

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_i + (u_i - \beta_1 v_i + w_i) ; \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \dots \dots (2)$$

<sup>1</sup> Koutsoyiannis, A., Op. Cit, p.257

วัลเดร์สันอ้างให้ประมาณค่า  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  เป็นขั้น ๆ ดังนี้

1. ให้จัดเรียงลำดับค่าสังเกต  $Z_i = (y_i, x_i)$ ;  $i = 1, 2, \dots, n$  จากน้อยไปทางมากตามขนาด (magnitude) ของตัวแปรอิสระ  $X$

2. แบ่งตัวอย่างค่าสังเกตที่จัดเรียงแล้วในข้อ 1 เป็น 2 กลุ่มเท่า ๆ กัน ถ้า  $n$  เป็นเลขคู่ให้ตัด Median ของ  $Z$  (Central Observation) ทึ้ง แล้วคำนวณหาค่าเฉลี่ยของตัวแปร  $X$  และ  $Y$  ในตัวอย่างบ่อยทั้งสองกลุ่มดังกล่าวคือ  $(\bar{x}_1, \bar{y}_1)$  สำหรับกลุ่มแรก และ  $(\bar{x}_2, \bar{y}_2)$  สำหรับกลุ่มที่ 2 พร้อมทั้งหาค่าเฉลี่ยของตัวแปร  $X$  และ  $Y$  จากกลุ่มตัวอย่างขนาด  $n$  คือ  $(\bar{x}, \bar{y})$

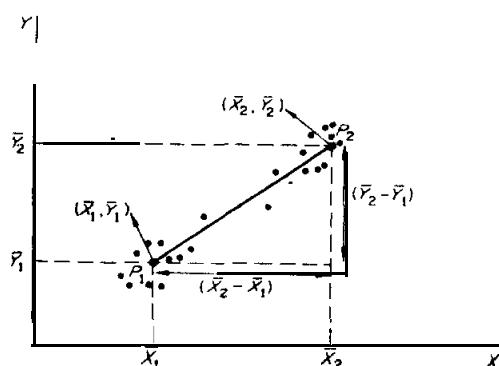
3. คำนวณค่าความชัน ( $\hat{\beta}_1$ ) โดยวิธี Two - Point Form ค่าความชัน ( $\hat{\beta}_1$ ) คือความชันของเส้นตรงที่เชื่อมระหว่างจุด 2 จุดในระบบคือ  $(\bar{x}_1, \bar{y}_1)$  กับ  $(\bar{x}_2, \bar{y}_2)$  พนว่า

$$\hat{\beta}_1 = \frac{\bar{y}_2 - \bar{y}_1}{\bar{x}_2 - \bar{x}_1}$$

4. คำนวณหาค่าประมาณของ  $\beta_0$  โดยวิธี OLS พนว่า

$$\hat{\beta}_0 = \bar{y} - \hat{\beta}_1 \bar{x}$$

ลักษณะการกระจายตัวของค่าสังเกต  $Z$  ในกลุ่มตัวอย่างบ่อยทั้งสองกลุ่มและที่ตั้งของจุด  $(\bar{x}_1, \bar{y}_1)$  กับ  $(\bar{x}_2, \bar{y}_2)$  ปรากฏดังภาพ



วิธีประมาณค่าของ  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  ตามนัยนี้เป็นวิธีที่ง่าย และยังพนว่า  $\hat{\beta}_0$  และ  $\hat{\beta}_1$  เป็น Consistent Estimator แต่ไม่เป็น Best Estimator (ไม่มี Minimum Variance property)

#### 10.4.3 Three - Group Method

วิธีนี้สอนโดยบาร์ตเลตต์ (Bartlett, M.S., 1949)<sup>1</sup> ความจริงวิธีนี้ก็อวิธีที่ขยายจำนวนตัวอย่างเพิ่มขึ้นจาก 2 กลุ่มตามวิธีของวาร์ดมาเป็น 3 กลุ่ม เพื่อให้  $\hat{\beta}_0$  และ  $\hat{\beta}_1$  มีคุณสมบัติทางสถิติสูงขึ้นกว่าเดิม กล่าวคือวิธีของ บาร์ตเลตต์ทำให้  $\hat{\beta}_0$  และ  $\hat{\beta}_1$  เป็น Best Estimator นอกจากนี้ไปจากคุณสมบัติของ Unbiasness และ Consistent ตามวิธีของวาร์ด

ขั้นตอนการประมาณค่าพารามิเตอร์  $\hat{\beta}_0$  และ  $\hat{\beta}_1$  ของสมการ

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + (u_i - \beta_1 v_i + w_i) ; i = 1, 2, \dots, n \quad \text{ปรากฏดังนี้}$$

1. จัดเรียงลำดับค่าสังเกต  $Z_i = (Y_i, X_i) ; i = 1, 2, \dots, n$  จากน้อยไปมากตามขนาดของค่าของตัวแปร  $X$

2. จำแนกค่าสังเกต  $Z$  ในข้อ 1 ออกเป็น 3 ส่วน (ตัวอย่างย่อย) เท่า ๆ กันหรือเท่ากันโดยประมาณคือ  $n_1, n_2$  และ  $n_3$  ชุดตามลำดับโดยที่  $n_1 \approx n_2 \approx n_3$  และ  $n_1 + n_2 + n_3 = n$

3. ตัดกสุ่มตัวอย่างชุดกลางขนาด  $n_2$  (Central Observation of Size  $n_2$ ) ทิ้งแล้วหาค่าเฉลี่ยของตัวแปร  $X$  และ  $Y$  ในกลุ่มตัวอย่างย่อย 2 กลุ่มที่เหลืออยู่คือ  $(\bar{X}_1, \bar{Y}_1)$  และ  $(\bar{X}_3, \bar{Y}_3)$  พร้อมทั้งหาค่าเฉลี่ยของตัวแปร  $X$  และ  $Y$  จากกลุ่มตัวอย่างขนาด  $n$  คือ  $(\bar{X}, \bar{Y})$

4. คำนวณหา  $\hat{\beta}_1$  ตามวิธี OLS คือ Two-Point Form ได้ดังนี้

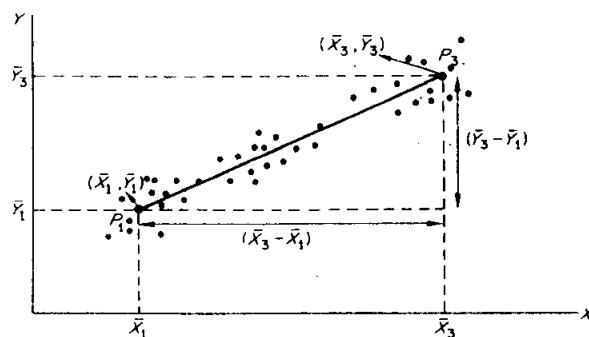
$$\hat{\beta}_1 = \frac{(\bar{Y}_3 - \bar{Y}_1)}{(\bar{X}_3 - \bar{X}_1)}$$

5. คำนวณหา  $\hat{\beta}_0$  ตามวิธี OLS คือ

$$\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{X}$$

<sup>1</sup> Koutsoyiannis, A., Ibid., p.258

ผลการประมาณค่า  $\beta_0$  และ  $\beta_1$  ทำให้ได้สมการประมาณค่า  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x$  ตามต้องการ  
ลักษณะการจัดจำแนกค่าสังเกตและทิศทางเส้นสมการประมาณดังภาพ



นอกจากวิธีการทั้ง 3 ดังกล่าวแล้ว ยังมีวิธีประมาณค่าแบบอื่น ๆ อีกหลายวิธี เช่น  
วิธี Instrumental Variable วิธี Durbin's Rank<sup>1</sup> วิธี Two-Stage Least Square วิธี MI วิธีของเบย์  
วิธี Factor Analysis และวิธีอื่น ๆ ผู้สนใจสามารถศึกษาได้จาก Judge, G.G. et. al., Ibid.,  
p.513-554

---

<sup>1</sup> วิธี Two - Group วิธี Three - Group วิธี Durbin's Rank เป็นกรณีเฉพาะของวิธี Instrumental Variable