

### **บทที่ 3**

## **รากฐานของกลศาสตร์ควอนตัม II : สัจพจน์ของกลศาสตร์ควอนตัม**

### บทที่ 3

## รากฐานของกลศาสตร์ควอนตัม :: สัจพจน์ของกลศาสตร์ควอนตัม

### วัตถุประสงค์

1. ให้สามารถเขียนฟังก์ชันคลื่นแทนระบบควอนตัมได้
2. กำหนดค่าคาดหวังของตัวดำเนินการได้
3. เปลี่ยนระบบฟิสิกส์จากกลศาสตร์แบบฉบับเป็นกลศาสตร์ควอนตัมได้ โดยสามารถคำนวณระบบฟิสิกส์ง่าย ๆ เช่น ฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์ได้
4. สามารถเปลี่ยนวงเล็บของปัวซองให้เป็นวงเล็บการสับเปลี่ยนได้



รูปที่ (3-1) Erwin Schrödinger ผู้พัฒนากลศาสตร์คลื่น

ในกลศาสตร์ควอนตัมเบื้องต้น<sup>4</sup> ได้กล่าวถึงตัวดำเนินการและทฤษฎีเกี่ยวกับตัวดำเนินการมาบ้าง ในบทนี้จะกล่าวถึงสมมติฐานต่าง ๆ ให้กว้างขวางคลุมตลอดถึงกลศาสตร์ของเมทริกซ์ด้วย

### 3.1 สัจพจน์ที่ 1

อนุภาคในระบบอนุรักษ์ใด ๆ ซึ่งประกอบด้วยฟิลต์อนุรักษ์และแรงอนุรักษ์ จะมีฟังก์ชันคลื่นฟังก์ชันหนึ่งซึ่งสามารถหาค่าต่าง ๆ ได้ทุกชนิด (ที่อาจจะหาได้ของระบบอนุรักษ์นั้น เช่น พลังงาน โมเมนตัม ฯลฯ) ฟังก์ชันคลื่นนี้เป็นฟังก์ชันซึ่งมีค่า ๆ เดียว ณ จุดพิภคที่กำหนดให้จุดหนึ่งและเวลาที่กำหนดให้เวลาหนึ่ง โดยทั่วไปแล้วฟังก์ชันคลื่นจะเป็นฟังก์ชันของตัวแปรเชิงซ้อน และฟังก์ชันคลื่นนี้อาจจะคูณด้วยเลขจำนวนเชิงซ้อนใด ๆ ได้โดยไม่เปลี่ยนค่าทางกายภาพซึ่งแฝงอยู่ในฟังก์ชันคลื่นนั้น

### 3.2 สัจพจน์ที่ 2

แต่ละปริมาณทางกายภาพซึ่งสังเกตได้ (เช่น พลังงาน พิกัด ฯลฯ) จะมีตัวดำเนินการตัวหนึ่งสำหรับปริมาณชนิดหนึ่ง สมมติว่าปริมาณทางกายภาพเป็น  $q$  มีตัวดำเนินการ  $Q$  ปริมาณ  $q$  นี้จะได้มาจากการหาค่าไอเกนค่าหนึ่งของสมการไอเกน

$$Q\psi_n = q_n\psi_n \quad (3-1)$$

การวัดนี้เกิดจากอันตรกิริยาระหว่างระบบที่กำลังพิจารณากับเครื่องมือที่ใช้วัด ถ้าหากสถานะของระบบที่กำลังพิจารณาแทนได้ด้วยฟังก์ชันคลื่น  $\psi_n$  ก่อนหน้าการวัด เมื่อทำการวัดจะได้ค่าไอเกนเป็น  $q_n$  แน่นนอน เมื่อปริมาณทางกายภาพที่ต้องการสังเกตนั้นเกิดจากตัวดำเนินการ  $Q$  แต่ถ้าหากว่าเดิมฟังก์ชันคลื่นไม่ได้เป็นฟังก์ชันไอเกน เราก็ไม่อาจจะบอกได้ว่าผลของการวัดจะได้ค่าใด แต่ถ้าหากหลังจากการวัดแล้วได้ค่า  $q_n$  แสดงว่าอันตรกิริยาระหว่างเครื่องมือกับระบบที่เราากำลังพิจารณายังคับให้ระบบนั้นไปอยู่ในภาวะซึ่งแทนด้วยฟังก์ชันคลื่น  $\psi_n$  และถ้าหากทำการวัดอีกทันทีหลังจากได้ค่าไอเกน  $q_n$  ค่าซึ่งได้จากตัวดำเนินการ  $Q$  จะเป็น  $q_n$  ซ้ำอีก แสดงว่าการวัดซ้ำทันทีทำให้ได้ค่าไอเกนของฟังก์ชันคลื่น  $\psi_n$  พูดอีกนัยหนึ่ง ระบบนั้นถูกจำกัดให้อยู่ในสถานะซึ่งแทนด้วยฟังก์ชันไอเกน  $\psi_n$

<sup>4</sup>ธีรพันธุ์ ม่วงไทย, กลศาสตร์ควอนตัมเบื้องต้น. ภาควิชาฟิสิกส์คณะวิทยาศาสตร์ ม.รามคำแหง

### 3.3 สัจพจน์ที่ 3

ตัวดำเนินการใด ๆ ซึ่งแทนปริมาณที่วัดได้ทางกายภาพเป็นเฮอร์มีเชียน

แบบฝึกหัด ให้นักศึกษาไปทบทวนหัวข้อต่อไปในกลศาสตร์ควอนตัมเบื้องต้น

3.3.1 คำจำกัดความของตัวดำเนินการเฮอร์มีเชียน

3.3.2 ทฤษฎีต่อไปนี

3.3.2.1 ค่าไอเกนของตัวดำเนินการเฮอร์มีเชียนเป็นค่าจริง

3.3.2.2 ถ้าตัวดำเนินการ  $P$  ไม่เป็นตัวดำเนินการเฮอร์มีเชียน  $P + P^*$  และ  $i(P - P^*)$  เป็นตัวดำเนินการเฮอร์มีเชียน

3.3.2.3 ถ้า  $P$  และ  $Q$  เป็นตัวดำเนินการใด ๆ สองตัว

$$(PQ)^* = Q^*P^* \quad (3-2)$$

3.3.3 ออร์ทอกอนอลลิตี (orthogonality) ของฟังก์ชันคลื่น

คำจำกัดความ : ฟังก์ชันชุดหนึ่งเป็นอิสระเชิงเส้นต่อกันถ้าหากสมการเชิงเส้น

$$\sum_j c_j \psi_j = 0 \quad (3-3)$$

หมายถึงว่า  $c_j$  ต้องเป็นศูนย์ทั้งหมด

คำจำกัดความ : ถ้า  $q$  เป็นค่าไอเกนที่ซ้ำกันของฟังก์ชันไอเกน  $m$  ฟังก์ชันซึ่งเป็นอิสระเชิงเส้นต่อกันและกัน เราเรียกว่า  $q$  เป็นค่าซึ่ง degenerate อันดับที่  $m$

ทฤษฎี ถ้าหากค่าไอเกน  $q$  ของตัวดำเนินการ  $Q$  degenerate เราอาจจะสร้างฟังก์ชันคลื่นขึ้นใหม่ให้เป็นฟังก์ชันไอเกนของ  $Q$  โดยนำฟังก์ชันไอเกนเดิมไปคูณกับค่าคงที่ชุดหนึ่งแล้วบวกกัน

พิสูจน์ สมมติว่า  $\psi_n$ 's เป็นฟังก์ชันไอเกนที่ degenerate

$$\therefore Q \left( \sum_{n=1}^m c_n \psi_n \right) = q \left( \sum_{n=1}^m c_n \psi_n \right) \quad \text{Q.E.D.}$$

คำจำกัดความ : ถ้าหากชุดของฟังก์ชันชุดหนึ่งเป็นฟังก์ชันไอเกนของค่าไอเกน ( $q$ ) เดียวกัน และฟังก์ชันชุดนี้เป็นอิสระเชิงเส้นแก่กัน เรากล่าวว่าชุดของฟังก์ชันไอเกนชุดนี้เป็นชุดฟังก์ชันไอเกนที่สมบูรณ์ของค่าไอเกน  $q$  ต่อเมื่อฟังก์ชันไอเกนใด ๆ ของ  $q$  ซึ่งนอกเหนือไปจากฟังก์ชันไอเกนชุดนี้ เมื่อนำมารวมกับฟังก์ชันไอเกนชุดเดิมทำให้ฟังก์ชันไอเกนชุดใหม่ไม่เป็นอิสระเชิงเส้นต่อกัน

**ทฤษฎี** ถ้าหาก  $\psi_j$  ( $j = 1, \dots, m$ ) เป็นชุดฟังก์ชันไอเกนที่สมบูรณ์ของค่าไอเกน  $q$  นั่นคือ  $\psi_j$  เป็นฟังก์ชันที่ degenerate ถึงลำดับที่  $m$  ฟังก์ชันไอเกนซึ่งให้ค่าไอเกน  $q$  ย่อมจะกระจายให้อยู่ในรูปของผลบวกของชุดฟังก์ชันที่สมบูรณ์นี้ได้

**พิสูจน์** ให้  $\psi$  เป็นฟังก์ชันไอเกนใด ๆ ซึ่งมีค่าไอเกน  $q$  สมมติว่าเราสามารถเขียนสมการต่อไปนี้ได้

$$a\psi - \sum_{j=1}^m a_j \psi_j = 0 \quad (3-4)$$

ถ้า  $a = 0$  สัมประสิทธิ์  $a_j$  ทั้งหมดต้องเป็นศูนย์เพราะ  $\psi_j$ 's เป็นอิสระเชิงเส้นต่อกัน แสดงว่า  $\psi$  ต้องเป็นหนึ่งในชุดของฟังก์ชัน  $\psi_j$ 's แต่ขัดกับสมมติฐานเบื้องต้น ดังนั้น  $a \neq 0$

$$\psi = \frac{1}{a} \sum_j a_j \psi_j \quad (3-5)$$

แสดงว่า  $\psi$  อาจจะกระจายในรูปของ  $\psi_j$  ได้

Q.E.D.

**ทฤษฎี** ถ้า  $\psi_j$  ( $j = 1, \dots, m$ ) เป็นชุดของฟังก์ชันไอเกนที่สมบูรณ์ เป็นอิสระเชิงเส้นต่อกัน มีค่าไอเกน ( $q$ ) เดียวกัน เราอาจจะดัดแปลง  $\psi_j$ 's ให้เป็นชุดของฟังก์ชันซึ่งเป็นออร์ทอกอนอลต่อกัน และเป็นอิสระเชิงเส้นต่อกันและกัน ฟังก์ชันชุดใหม่นี้อาจจะใช้กระจายฟังก์ชันไอเกนใด ๆ ซึ่งมีค่าไอเกน  $q$  เดียวกันได้

**พิสูจน์** ใช้การหาออร์ทอนอร์มอลแบบขมิดท์<sup>5</sup>

### 3.4 สัจพจน์ที่ 4

ถ้า  $\psi_j$  เป็นชุดของฟังก์ชันไอเกนซึ่งได้จากสมการ

$$Q\psi_j = q_j \psi_j \quad (3-6)$$

โดยปกติ  $\psi_j$  จะมีจำนวนเป็นอนันต์และเป็นอิสระเชิงเส้นต่อกัน ฟังก์ชันคลื่นใด ๆ  $\psi$  อาจจะกระจายอยู่ในรูปของผลบวกของ  $\psi_j$  ได้ดังนี้

$$\psi = \sum_j c_j \psi_j \quad (3-7)$$

<sup>5</sup>พิสิทฐ์ วรสิงห์, *ฟิสิกส์เชิงคณิตศาสตร์*, สำนักพิมพ์มหาวิทยาลัยรามคำแหง หน้า 197

Dicke, R.H. and Wittke, J.P., *Introduction to Quantum Mechanics*, 1<sup>st</sup> ed., Mass : Addison-Wesley, 1960, p.94.

โดยมีข้อกำหนดว่าฟังก์ชันที่จะกระจายในรูปของสมการ (3-7) จะเป็นฟังก์ชันที่ไม่มีข้อเสียหาย (bad function) ในทางคณิตศาสตร์ ฟังก์ชันที่มีความเสียหายจะต้องระมัดระวังเป็นพิเศษ ชุดของ  $\psi_j$  เรียกว่าชุดของฟังก์ชันไอเกนที่สมบูรณ์

ถ้าหากชุดของ  $\psi_j$  ที่เราเลือกขึ้นมาเป็นออร์thonormal และ square integrable (ซึ่งหมายถึงเอาฟังก์ชันกับสังยุคเชิงซ้อนของมันคูณกันแล้วอินทิเกรตได้) ดังนั้น

$$\int (\psi_j)^T \psi_k d\bar{r} = \delta_{jk} \quad (3-8)$$

ชุด  $\psi_j$ 's จึงเป็นชุดออร์thonormalที่สมบูรณ์ ดังนั้น

$$c_j = \int (\psi_j)^T \psi d\bar{r} \quad (3-9)$$

**คำจำกัดความ :** ถ้า  $\psi_j$  เป็นชุดของฟังก์ชันไอเกนที่สมบูรณ์และเป็นฟังก์ชันไอเกนของตัวดำเนินการ  $R$  และ  $S$  พร้อม ๆ กัน ปริมาณที่สังเกตได้ทางกายภาพซึ่งคล้องจองกับ  $R$  และ  $S$  เป็นปริมาณที่สอดคล้องกัน (compatible)

เมื่อเรากล่าวว่าตัวดำเนินการ  $R$  กับ  $S$  ให้ปริมาณที่สังเกตได้สอดคล้องกัน (compatible observables) หมายความว่า  $R$  และ  $S$  สามารถจะหาค่าได้พร้อมกันจากชุดของฟังก์ชันไอเกนชุดเดียวกัน ตัวอย่างเช่น ตัวดำเนินการพิกัด  $x, y$  และ  $z$  สอดคล้องกัน แต่ตัวดำเนินการพิกัดกับตัวดำเนินการโมเมนตัมไม่สอดคล้องกัน เป็นต้น

**คำจำกัดความ :** ถ้าหากตัวดำเนินการ  $Q$  และ  $R$  เป็นตัวดำเนินการที่ equivalent กันแล้ว  $Q \equiv R \leftrightarrow Q\psi = R\psi$  สำหรับฟังก์ชันคลื่น  $\psi$  ใด ๆ

**ทฤษฎี** ถ้าหากปริมาณที่สังเกตได้สองปริมาณสอดคล้องกันแล้ว ตัวดำเนินการซึ่งคล้องจองกับปริมาณทั้งสองจะสับเปลี่ยนกันได้

**พิสูจน์** ให้  $S\psi_j = s_j\psi_j$  และ  $R\psi_j = r_j\psi_j$  (3-10)

ดังนั้น  $(RS - SR)\psi_j = 0$  (3-11)

$$\begin{aligned} \therefore (RS - SR) \sum_j c_j \psi_j &= (RS - SR)\psi = [R, S]\psi \\ &= 0 \end{aligned} \quad (3-12)$$

ความสัมพันธ์ระหว่างวงเล็บการสับเปลี่ยนและวงเล็บของปัวซองจะกล่าวถึงใน  
 ลัจพจน์ที่ 7 Q.E.D.

**ทฤษฎี** ถ้าตัวดำเนินการสองตัว คือ  $Q$  และ  $R$  สับเปลี่ยนกันได้และตัวดำเนินการตัวหนึ่งไม่ degenerate ฟังก์ชันไอเกนของมันจะเป็นฟังก์ชันไอเกนของตัวดำเนินการอีกตัวหนึ่งด้วย

พิสูจน์ ให้  $Q\psi_j = q_j\psi_j$  (3-13)

โดยที่  $Q$  ไม่ degenerate และ  $[Q, R] = 0$

$\therefore Q(R\psi_j) = RQ\psi_j = q_j(R\psi_j)$  (3-14)

จากสมการที่ (3-14) แสดงว่า  $R\psi_j$  เป็นฟังก์ชันไอเกนตัวหนึ่งของ  $Q$  และจากสมมติฐานที่ว่า  $Q$  ไม่ degenerate จะเห็นว่า

$R\psi_j = r_j\psi_j$ ,  $r_j =$  ค่าคงที่ (3-15)

สมการที่ (3-15) แสดงว่า  $\psi_j$  เป็นฟังก์ชันไอเกนของตัวดำเนินการ  $R$  ด้วย Q.E.D.

ทฤษฎี ถ้าตัวดำเนินการ  $Q$  และ  $R$  สับเปลี่ยนกันได้จะมีฟังก์ชันไอเกนชุดหนึ่งซึ่งเป็นฟังก์ชันไอเกนของตัวดำเนินการทั้งสองพร้อมกัน

พิสูจน์ กรณีที่ไม่ degenerate พิสูจน์แล้วในทฤษฎีตอนก่อน ต่อไปนี้จะพูดถึงกรณี degenerate สมมติว่า

$Q\psi_j = q\psi_j$  (3-16)

โดยที่  $q$  degenerate ถึงลำดับที่  $m$  และเนื่องจาก  $[Q, R] = 0$  ดังนั้น

$Q(R\psi_j) = R(Q\psi_j) = q(R\psi_j)$  (3-17)

จากสมการที่ (3-17) แสดงว่า  $R\psi_j$  เป็นฟังก์ชันไอเกนของ  $Q$  ดังนั้น เราอาจจะกระจาย  $R\psi_j$  ได้ดังนี้

$R\psi_j = \sum_{k=1}^m c_{jk}\psi_k$  (3-18)

คูณสมการที่ (3-18) ด้วย  $c_j$  แล้วบวกดัชนี  $j$  จาก 1 ถึง  $m$  ได้ผลดังนี้

$R \sum_{j=1}^m c_j\psi_j = \sum_{j,k} c_j c_{jk}\psi_k = R \sum_k c_k \psi_k$  (3-19)

พิจารณาสมการ (3-19) เลือกสัมประสิทธิ์ของ  $\psi_k$

$\sum_j c_j c_{jk} = r c_k$  (3-20)

แก้สมการที่ (3-20) ซึ่งเป็นสมการเชิงเส้นมีตัวแปร  $c_k$  อยู่  $m$  ตัว สมการ Characteristic ก็คือ

$\det (q_{jk} - r\delta_{jk}) = 0$  (3-21)

สมการที่ (3-21) แสดงว่า  $r$  มีรากอยู่  $m$  ค่า แต่ละค่าจะให้สัมประสิทธิ์  $c$  ชุดหนึ่ง สมมติว่ารากนั้นคือ  $r_r$  และสัมประสิทธิ์ที่คล้องจองกับ  $r_r$  ก็คือชุด  $c_j^{(r)}$  กำหนดให้

$U_r = \sum_j c_j^{(r)} \psi_j$  (3-22)

$$\left. \begin{array}{l} \text{ดังนั้น} \\ RU_r = r_r U_r \\ QU_r = q_r U_r \end{array} \right\} \quad (3-23)$$

$U_r$  คือชุดของฟังก์ชันไอเกนที่ต้องการ Q.E.D.

ในบทที่หนึ่งเราได้เห็นกลศาสตร์ของเมทริกซ์ซึ่งมีองค์ประกอบเป็นจำนวนนับไม่ได้ ในตอนนี้เราจะพูดถึงกรณีที่ค่าไอเกนมีความต่อเนื่องกัน ซึ่งบ่อยครั้งระบบซึ่งค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่องทำให้ต้องใช้เมทริกซ์ซึ่งมีองค์ประกอบเป็นจำนวนนับไม่ได้ ในบางคราวตัวดำเนินการอาจจะมีช่วงของค่าไอเกนสองช่วง คือ ช่วงซึ่งค่าไอเกนเป็นค่านับได้และช่วงซึ่งค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่อง ตัวอย่างของตัวดำเนินการซึ่งมีค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่องก็เช่น ตัวดำเนินการบอกตำแหน่ง ตัวดำเนินการโมเมนตัมของอนุภาคอิสระ ฯลฯ

เราอาจจะขยายความทฤษฎีต่าง ๆ จากกรณีซึ่งค่าไอเกนเป็นค่านับได้ไปสู่กรณีซึ่งค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่องได้ดังนี้

$$3.4.1 \text{ สมการค่าไอเกน } Q\psi_q = q\psi_q \quad (3-24)$$

ในที่นี้ค่าไอเกน  $q$  เป็นค่าต่อเนื่อง  $\psi_q$  เป็นฟังก์ชันไอเกนซึ่งให้ค่าไอเกน  $q$

3.4.2 ออร์ทอกอนอลลิตีของฟังก์ชันไอเกน

$$\int (\psi_q^*)^T \psi_{q'} d\mathbf{r} = \delta(q - q') \quad (3-25)$$

$\delta(q - q')$  เป็นฟังก์ชันเดลต้า

3.4.3 การกระจายฟังก์ชันคลื่นใด ๆ  $\psi$

$$\psi = \int U(q) \psi_q dq \quad (3-26)$$

หรือในกรณีที่ตัวดำเนินการมีฟังก์ชันไอเกนทั้งที่นับได้และต่อเนื่อง เราอาจจะกระจายฟังก์ชันคลื่น  $\psi$  ใด ๆ ได้ดังนี้

$$\psi = \sum_q U_q \psi_q + \int U(q) \psi_q dq \quad (3-27)$$

3.4.4 นอร์มอลไลเซชัน (Normalization)

ถ้า  $\psi$  อยู่ในรูปของสมการที่ (3-27) จะเห็นว่า

$$\int |\psi|^2 d\mathbf{r} = \sum_q |U_q|^2 + \int |U(q)|^2 dq = 1 \quad (3-28)$$



ตัวอย่างที่ 1 จงนอร์มอลไลซ์ฟังก์ชันไอเกนซึ่งมีค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่อง

$$\psi_p(x) = \left(\frac{1}{2\pi\hbar}\right)^{\frac{1}{2}} \exp\left(\frac{ipx}{\hbar}\right) \quad (3-29)$$

วิธีทำ 
$$\int (\psi_p^*(x))^T \psi_{p'}(x) dx = \frac{1}{2\pi} \int \frac{dx}{\hbar} \exp i \frac{(p-p')x}{\hbar}$$

$$= \delta(p-p')$$

เคลตาฟังก์ชันเป็นรูปของการนอร์มอลไลซ์ชนิดหนึ่ง จากสมการที่ (3-26) จะเห็นว่า การแปลงฟังก์ชันคลื่นกลับไปกลับมาระหว่างสเปซปกติกับสเปซโมเมนตัมทำได้ดังนี้

$$\psi(x) = \int_{-\infty}^{\infty} U(p) \psi_p(x) dp \quad (3-30)$$

$$U(p) = \int_{-\infty}^{\infty} (\psi_p^*)^T \psi(x) dx \quad (3-31)$$

โดยที่  $\psi(x)$  และ  $U(p)$  นอร์มอลไลซ์ นั่นก็คือ

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\psi(x)|^2 dx = \int_{-\infty}^{\infty} |U_p|^2 dp = 1 \quad (3-32)$$

### 3.4.5 ความสัมพันธ์ Closure

ความสัมพันธ์ Closure ในเชิงคณิตศาสตร์เป็นเครื่องแสดงว่าระบบคณิตศาสตร์นั้น ครอบคลุมสมาชิกไว้ได้ทั้งหมด ในกลศาสตร์ควอนตัมก็เช่นเดียวกัน เรากล่าวว่าฟังก์ชันไอเกนชุดหนึ่งของตัวดำเนินการใด ๆ มีความสัมพันธ์ Closure เมื่อสามารถจะกระจายฟังก์ชันคลื่นใด ๆ ลงในชุดฟังก์ชันไอเกนนั้นได้ ซึ่งเราจะแสดงดังต่อไปนี้

$$\text{ให้ } \psi(\bar{r}) = \sum_q U_q(\bar{r}) \psi_q(\bar{r}) + \int U(q) \psi_q(\bar{r}) dq \quad (3-33)$$

จากคุณสมบัติออร์โธนอร์มอลของฟังก์ชันไอเกน (ถ้าหากชุดของฟังก์ชันไอเกน ยังไม่มีคุณสมบัตินี้เราก็อาจจะทำขึ้นได้โดยใช้ขบวนการออร์โธนอร์มอลของชมิต) จะเห็นว่า

$$\int (\psi_q^*(\bar{r}))^T \psi(\bar{r}) d\bar{r} = U_q \quad \text{ในกรณีซึ่งค่าไอเกนเป็นค่านับได้}$$

$$= U(q) \quad \text{ในกรณีซึ่งค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่อง} \quad (3-34)$$

แทนสมการ (3-34) ลงในสมการ (3-33)

$$\psi(\bar{r}) = \sum_q \left\{ \int (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi(\bar{r}') d\bar{r}' \right\} \psi_q(\bar{r})$$

$$+ \int \left\{ \int (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi(\bar{r}') d\bar{r}' \right\} \psi_q(\bar{r}) dq$$

สลับการบวกกับการอินทิเกรต

$$\begin{aligned} \psi(\bar{r}) &= \int \left\{ \sum_q (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi_q(\bar{r}) \right. \\ &\quad \left. + \int (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi_q(\bar{r}) dq \right\} \psi(\bar{r}') d\bar{r}' \end{aligned} \quad (3-35)$$

ในสมการที่ (3-35) แสดงว่า

$$\sum_q (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi_q(\bar{r}) + \int (\psi_q^*(\bar{r}'))^T \psi_q(\bar{r}) dq = \delta(\bar{r} - \bar{r}') \quad (3-36)$$

สมการที่ (3-36) เรียกว่า ความสัมพันธ์ Closure ในบางคราวเราถือว่า  $\delta(\bar{r} - \bar{r}')$  เป็นฟังก์ชันมูลฐานในกรณีที่ค่าไอเกนเป็นค่าต่อเนื่อง

### 3.5 สัจพจน์ที่ 5

ถ้าหากระบบทางฟิสิกส์ที่กำหนดให้สามารถแทนได้ด้วยฟังก์ชันคลื่น  $\psi$  ค่าคาดหวัง (expectation value) ของปริมาณที่สังเกตได้  $q$  ซึ่งคล้องจองกับตัวดำเนินการ  $Q$  จะหาได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \langle q \rangle &= \text{ค่าคาดหวังของตัวดำเนินการ } Q \\ &= \int (\psi^*(\bar{r}))^T Q \psi(\bar{r}) d\bar{r} \end{aligned} \quad (3-37)$$

ค่าคาดหวังนี้เป็นค่าซึ่งเราหวังว่าจะได้จากการวัดปริมาณที่สังเกตได้ของระบบ สมมติว่าตัวดำเนินการ  $Q$  มีชุดของออร์ทอนอร์มอลฟังก์ชันไอเกน  $\psi_j$  ดังนี้

$$\psi = \sum_j c_j \psi_j \quad \text{และ} \quad Q \psi_j = q_j \psi_j \quad (3-38)$$

$$\text{และ} \quad \int (\psi_j^*)^T \psi_k d\bar{r} = \delta_{jk} \quad (3-39)$$

$$\text{สมมติว่า} \quad \int (\psi^*)^T \psi d\bar{r} = 1$$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น} \quad \int \sum_{j,k} (c_j^*)^T c_k (\psi_j^*)^T \psi_k d\bar{r} &= \sum_{j,k} (c_j^*)^T c_k \delta_{jk} \\ &= \sum_j |c_j|^2 = 1 \end{aligned} \quad (3-40)$$

และจากสมการที่ (3-37) และ (3-38)

$$\begin{aligned} \langle q \rangle &= \int \sum_{j,k} (c_j^*)^T c_k (\psi_j^*)^T Q \psi_k d\bar{r} \\ &= \sum_{j,k} (c_j^*)^T c_k q_k \delta_{jk} \\ &= \sum_j q_j |c_j|^2 \end{aligned} \quad (3-41)$$

ดังนั้น  $|c_j|^2$  คือความน่าจะเป็นที่ระบบซึ่งเรากำลังพิจารณาจะอยู่ในสถานะซึ่ง

$$\dots P_j = |c_j|^2 = \int |\psi_j|^2 \psi \, dr \quad (3-43)$$

### 3.6 สัจพจน์ที่ 6

ฟังก์ชันคลื่น  $\psi(r, t)$  จะแปรผันเมื่อเวลาผ่านไป สัจพจน์นี้เห็นได้จากสมการไชร์ดิงเจอร์ ถ้าหากเรากำหนดรูปของฟังก์ชันคลื่นและภาวะเบื้องต้นแล้ว นั่นคือ

$$H\psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi \quad (3-44)$$

ซึ่งสมการที่ (3-44) แสดงว่า  $\psi$  เปลี่ยนไปเมื่อเวลาเปลี่ยนไป โดยที่แฮมมิลโทเนียน  $H$  เป็นตัวดำเนินการซึ่งตัดแปลงมาจากกลศาสตร์แบบฉบับ

### 3.7 สัจพจน์ที่ 7

การทำกลศาสตร์แบบฉบับให้เป็นกลศาสตร์ควอนตัมได้วิธีหนึ่ง คือ การแทนตัวแปรพลวัตในวงเล็บของปัวซองด้วยตัวดำเนินการที่สอดคล้องกัน แล้วคูณด้วย  $\frac{1}{i\hbar}$  ให้เป็นวงเล็บการสับเปลี่ยน (Commutation bracket) ตัวอย่างเช่น  $q$  และ  $r$  เป็นตัวแปรพลวัตซึ่งมีตัวดำเนินการที่คล้องจองกันคือ  $Q$  และ  $R$  ดังนี้

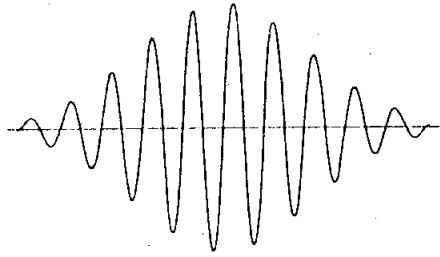
$$\{q, r\} = \frac{1}{i\hbar} [Q, R] \quad (3-45)$$

ข้อจำกัดสำหรับสัจพจน์ที่ 7 ก็คือ ตัวแปรพลวัตซึ่งแทนตำแหน่งและโมเมนตัมต้องทำให้อยู่ในรูปของพิกัดฉาก และเมื่อลำดับของตัวแปรพลวัตเป็นที่สงสัยว่า ตัวใดมาก่อน ให้คำนึงถึงว่าตัวแปรกลุ่มนั้นต้องเป็นเฮอร์มีเชียน วิธีการของสัจพจน์ที่ 7 นี้ไม่ตายตัวทีเดียวนัก เมื่อจะแปลงรูปของกลศาสตร์แบบฉบับให้เป็นกลศาสตร์ควอนตัม จำต้องเปรียบเทียบผลกับการทดลองเสมอ





ฟังก์ชัน  $f(x - (\frac{d\omega}{dk})_{k_0} t)$  เป็นฟังก์ชันแสดงลักษณะที่เป็นเปลือกของ wave packet ตัวอย่างของฟังก์ชันชนิดนี้ก็คือ เปลือกชนิด gaussian<sup>6</sup>



รูปที่ (3-2)

เปลือกของ wave packet ชนิด gaussian

ความเร็วกลุ่ม คือ  $v_g = \frac{d\omega}{dk}$  (3-57)

ถ้าหากจะนับความเร็วกลุ่มเป็นความเร็วของอนุภาค จะเห็นว่า

$$v = v_g = \frac{p}{m} \quad (3-58)$$

ดังนั้น  $\frac{d\omega}{dk} = \frac{\hbar k}{m}$  (3-59)

$$\therefore \int d\omega = \frac{\hbar}{m} \int k dk$$

$$\omega = \frac{\hbar}{m} \int k dk$$

$$\hbar\omega = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + \text{ค่าคงที่}$$

$$= \frac{p^2}{2m} + \text{ค่าคงที่} \quad (3-60)$$

ค่าคงที่ในสมการ (3-60) คือพลังงานศักย์ ถ้าหาก wave packet เคลื่อนที่จากตำแหน่งในสเปซซึ่งพลังงานศักย์มีค่าคงที่ไปสู่อีกตำแหน่งหนึ่งซึ่งในบริเวณนั้นพลังงานศักย์มีค่าคงที่เหมือนกัน แต่พลังงานศักย์แห่งใหม่มีค่าต่างจากพลังงานศักย์แห่งเก่า ในกรณีนี้ความยาวคลื่นจะเปลี่ยนไป ทั้งนี้เนื่องจาก

<sup>6</sup>ธีระพันธุ์ ม่วงไทย. Ibid. หน้า 42-52.

$$k = \frac{\{2m|E - V(x)|\}^{\frac{1}{2}}}{\hbar} \quad (3-61)$$

$$\text{ในขณะที่} \quad \hbar\omega \propto \frac{p^2}{2m} = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} \quad (3-62)$$

การเปลี่ยนของ  $k$  เป็นปริมาณน้อย ๆ จึงไม่มีผลต่อการเปลี่ยนของ  $\omega$

### 3.8.1 การแปลงจากกลศาสตร์ควอนตัมเป็นกลศาสตร์แบบฉบับ

กฎของกลศาสตร์ควอนตัมเมื่อนำไปใช้ในระบบซึ่งต้องใช้กลศาสตร์แบบฉบับจะมีปัญหาว่าจะทำกฎของกลศาสตร์ควอนตัมให้เป็นกฎของกลศาสตร์แบบฉบับได้อย่างไร สำหรับในระดับของหนังสือเล่มนี้จะพูดถึงกรณีต่าง ๆ ที่สำคัญและอาจจะใช้เป็นตัวอย่างสำหรับกรณีอื่น ๆ

ในสัจพจน์ที่ 7 ตำแหน่งและโมเมนตัมไม่อาจจะวัดได้ถูกต้องได้พร้อมกัน แต่ปริมาณทั้งสองอาจจะวัดได้ถูกต้องได้ถึงขนาดหนึ่ง และถ้าหากโมเมนตัมกับตำแหน่งของอนุภาควัดได้ในขอบเขตที่จำกัดเช่นนี้ ฟังก์ชันคลื่นที่จะใช้แทนอนุภาคจะเป็นรูปของ wave packet ฟังก์ชันคลื่นเช่นนี้ทำให้เราวัดตำแหน่งของอนุภาคว่าอยู่ในบริเวณ ๆ หนึ่ง ตำแหน่งของโมเมนตัมในโมเมนตัมสเปซก็อยู่ในบริเวณอีกบริเวณหนึ่ง การแปลงกฎของการเคลื่อนที่จากกลศาสตร์ควอนตัม ซึ่งแสดงการเคลื่อนที่ของ wave packet ให้เป็นกฎของการเคลื่อนที่ของอนุภาคซึ่งสามารถวัดทั้งโมเมนตัมและตำแหน่งให้ถูกต้องได้พร้อมกัน จึงมีปัญหาขึ้นว่าจะใช้คุณสมบัติใดของ wave packet มาทำให้เป็นโมเมนตัมและตำแหน่งซึ่งวัดได้ถูกต้องอย่างไม่มีขอบเขตจำกัดในกลศาสตร์แบบฉบับ คุณสมบัติที่เราจะพิจารณาก็คือ ตำแหน่งและโมเมนตัมของ wave packet นั้นเอง จากสัจพจน์ที่ 5 จะเห็นว่า ค่าเฉลี่ยของตำแหน่งก็คือ

$$\langle x \rangle = \int (\psi^*)^T x \psi \, d\bar{r} \quad (3-63)$$

ดังนั้น อัตราเปลี่ยนไปของค่าเฉลี่ยของตำแหน่งเทียบกับเวลาก็คือ

$$\frac{d}{dt} \langle x \rangle = \int \frac{\partial}{\partial t} (\psi^*)^T x \psi \, d\bar{r} + \int (\psi^*)^T x \left( \frac{\partial}{\partial t} \psi \right) \, d\bar{r} \quad (3-64)$$

ความหมายของสมการที่ (3-64) ในกลศาสตร์แบบฉบับมีความหมายที่ไม่แน่ชัด ค่าเฉลี่ยของตำแหน่ง  $x$  เกิดจากการวัดตำแหน่งซ้ำ ๆ กันแล้วนำมาหาค่าเฉลี่ย อัตราการเปลี่ยนไปของค่าเฉลี่ยนี้จึงไม่ใช่ค่าเฉลี่ย  $\langle \frac{p_x}{m} \rangle$  ซึ่งเป็นค่าเฉลี่ยของโมเมนตัมหารด้วยมวลของวัตถุ หรือค่าเฉลี่ยของความเร็วในกลศาสตร์ควอนตัมปกติ (nonrelativistic

quantum mechanics) ตัวดำเนินการของความเร็วมืด การวัดความเร็วให้ได้ค่าแน่นอนในกลศาสตร์ควอนตัม หมายถึงว่าจะต้องวัดตำแหน่งของอนุภาคให้ได้แน่นอนถึงสองครั้ง และในการวัดครั้งนี้แต่ละครั้ง ย่อมหมายถึงว่า ค่าของโมเมนตัมมีความไม่แน่นอนเป็นอนันต์ ดังนั้น เมื่อวัดตำแหน่งได้แน่นอนในครั้งแรกแล้วจะวัดตำแหน่งให้แน่นอนในครั้งที่สองไม่ได้เลย

$$\text{เนื่องจาก} \quad H\psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi \quad (3-65)$$

$$\therefore \frac{\partial}{\partial t} \psi = -\frac{i}{\hbar} H\psi \quad (3-66)$$

แทนตัวดำเนินการ  $\frac{\partial}{\partial t}$  จากสมการที่ (3-66) ลงในสมการที่ (3-64)

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle x \rangle &= \frac{i}{\hbar} \int (\psi^*)^T \{Hx - xH\} \psi d\bar{r} \\ &= \frac{i}{\hbar} \langle [H, x] \rangle \end{aligned} \quad (3-67)$$

$$\text{แต่เนื่องจาก} \quad H = \frac{p^2}{2m} + V(x) \quad (3-68)$$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น} \quad [H, x] &= \left[ \frac{p^2}{2m} + V(x), x \right] \\ &= \frac{1}{2m} [p^2, x] + [V(x), x] \\ &= \frac{1}{2m} \{ p_x [p_x, x] + [p_x, x] p_x \} \\ \therefore [H, x] &= -\frac{i\hbar}{m} p_x \end{aligned} \quad (3-69)$$

เราใช้ความสัมพันธ์  $[V(x), x] = 0$  และ  $[p_x, x] = -i\hbar$  เพื่อให้ได้สมการ (3-69) การพิสูจน์มีในแบบฝึกหัด แทนค่าสมการที่ (3-69) ลงในสมการที่ (3-67)

$$\frac{d}{dt} \langle x \rangle = \frac{1}{m} \langle p_x \rangle \quad (3-70)$$

โดยวิธีการซึ่งคล้ายคลึงกันกับการหาสมการที่ (3-70) ถ้าหาก  $Q$  เป็นตัวดำเนินการใด ๆ ซึ่งให้ปริมาณที่สังเกตได้ของ wave packet แล้ว



$$\frac{d}{dt} \langle Q \rangle = \frac{i}{\hbar} \langle [H, Q] \rangle + \langle \frac{\partial}{\partial t} Q \rangle \quad (3-71)$$

สมการที่ (3-71) นี้มีความสัมพันธ์อย่างใกล้ชิดกับสมการที่ (2-140) ของกลศาสตร์แบบฉบับ

### 3.9 สรุป

ฟังก์ชันคลื่นในระบบอนุภาค คือ ฟังก์ชันซึ่งอาจจะใช้หาค่าต่าง ๆ ทางกายภาพของระบบอนุภาคนั้นได้ทุกชนิด ปกติฟังก์ชันคลื่นนี้จะมีค่าเดียวสำหรับตำแหน่ง ๆ หนึ่ง และเวลา ๆ หนึ่ง เป็นฟังก์ชันของตัวแปรเชิงซ้อน การคูณฟังก์ชันคลื่นด้วยเลขเชิงซ้อนไม่ทำให้ค่าของปริมาณทางกายภาพต่าง ๆ เปลี่ยนไป

ปริมาณทางกายภาพแต่ละปริมาณจะแทนได้ด้วยตัวดำเนินการตัวหนึ่งซึ่งเป็นตัวดำเนินการเฮอร์มีเชียน

ชุดของฟังก์ชันคลื่นที่สมบูรณ์ซึ่งเกิดจากสมการ

$$Q\psi_j = q_j\psi_j \quad (3-6)$$

ชุดของฟังก์ชันคลื่นนี้อาจใช้กระจายฟังก์ชันใด ๆ ซึ่งเป็นฟังก์ชันที่ไม่เสียหายทางคณิตศาสตร์ (bad function) ได้

ถ้าตัวดำเนินการสองตัวมีฟังก์ชันคลื่นเดียวกัน ตัวดำเนินการสองตัวนั้นจะสับเปลี่ยนกันได้ ในทางตรงข้ามถ้าตัวดำเนินการสองตัวสับเปลี่ยนกันได้ ตัวดำเนินการสองตัวนั้นจะมีฟังก์ชันไอเกนร่วมกัน

ถ้าหากระบบทางฟิสิกส์ที่กำหนดให้สามารถแทนได้ด้วยฟังก์ชันคลื่น  $\psi$  ค่าคาดหวังของปริมาณทางกายภาพ  $q$  ซึ่งคล่องจองกับตัวดำเนินการ  $Q$  อาจหาได้ดังนี้

$$\langle q \rangle = \int (\psi^*)^T Q \psi d\tau \quad (3-37)$$

ฟังก์ชันคลื่นจะเปลี่ยนไปเมื่อเวลาเปลี่ยนไปดังนี้

$$H\psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi \quad (3-44)$$

วงเล็บของบิวของอาจใช้เป็นสื่อในการทำกลศาสตร์แบบฉบับให้เป็นกลศาสตร์ควอนตัม โดยเปลี่ยนตัวแปรพลวัตให้เป็นตัวดำเนินการควอนตัม ทั้งนี้เมื่อเปลี่ยนตัวแปรแล้ว ต้องได้ค่าสอดคล้องกับความเป็นจริง

ในประการสุดท้ายกฎในกลศาสตร์ควอนตัมในขอบเขตของระบบแบบฉบับ ต้องเป็นไปตามกฎของกลศาสตร์แบบฉบับ

### 3.10 คำถามท้ายบท

1. ฟังก์ชันคลื่นในระบบอนุภาคคืออะไร?
2. ปริมาณทางกายภาพแทนได้ด้วยตัวดำเนินการชนิดใด?
3. จงให้ความหมายของชุดของฟังก์ชันคลื่นที่สมบูรณ์?
4. การสับเปลี่ยนกันได้ของตัวดำเนินการมีความเกี่ยวข้องกับฟังก์ชันไอเกนของตัวดำเนินการเหล่านั้นอย่างไร?
5. degeneracy คืออะไร? การทำลาย degeneracy ทำได้อย่างไร?
6. ค่าคาดหวังของระบบใด ๆ หาได้อย่างไร?
7. จงอธิบายถึงการเปลี่ยนตามเวลาของฟังก์ชันคลื่น?
8. จงอธิบายถึงความสัมพันธ์ระหว่างวงเล็บของบิวซงและวงเล็บการสับเปลี่ยน?

### แบบฝึกหัดบทที่ 3

1. จงพิสูจน์เอกลักษณ์ของวงเล็บการสับเปลี่ยนต่อไปนี้
  - (ก)  $|x, p^2| = 2i\hbar p_x$
  - (ข)  $|f(p_x), x| = -i\hbar \frac{\partial}{\partial p_x} f(p_x)$
  - (ค)  $|p_x, f(p_x)| = 0$
  - (ง)  $|x, f(x)| = 0$
  - (จ)  $|p_x, f(x, p_x)| = i\hbar \frac{\partial}{\partial x} f(x, p_x)$
  - (ฉ)  $|f(x, p_x), x| = -i\hbar \frac{\partial}{\partial p_x} f(x, p_x)$
  - (ช)  $|p_x^n, x| = -ni\hbar p_x^{n-1}$
2. จงพิสูจน์ว่า  $|A, B^n| = nB^{n-1}|A, B|$  ถ้า  $(A, B) = 0$
3. ลูกบิดลูกหนึ่งมีมวล  $m$  เคลื่อนที่บนเส้นลวดซึ่งไม่มีความเสียดทาน มีความยาว  $a$  ซึ่งระหว่างกำแพงแกร่ง 2 อัน
  - (ก) จงหาระดับพลังงานของระบบ
  - (ข) จงแสดงให้เห็นว่าฟังก์ชันคลื่นของระบบซึ่งมีพลังงานต่างกันเป็นออร์ทอโนมอลต่อกัน
  - (ค) ถ้าหากจากการวัดครั้งหนึ่งปรากฏว่าลูกบิดอยู่ตรงกึ่งกลางของเส้นลวดพอดี จงหาอัตราส่วนของความน่าจะเป็นที่ระบบจะอยู่ในระดับพลังงานต่าง ๆ หลังจากนี้สมมติว่าเราทราบว่าลูกบิดจะไปอยู่ทางด้านขวาของเส้นลวด
  - (ง) จงหาค่าเฉลี่ยที่ต่ำสุดของพลังงาน  $\langle H \rangle$  ซึ่งสอดคล้องกับการวัดในครั้งนี้
  - (จ) จงหาฟังก์ชันคลื่นที่คล้องจองกัน
  - (ฉ) ถ้าหากระบบอยู่ในภาวะซึ่งมีค่าเฉลี่ยพลังงานต่ำสุดดังนี้ จงหาความน่าจะเป็นที่ระบบจะอยู่ในระดับที่มีพลังงานต่ำที่สุด
4. (ก) จงอธิบายถึงความหมายทางกายภาพของสมการค่าไอเกนในคณิตศาสตร์ของกลศาสตร์ควอนตัม
  - (ข) ตัวดำเนินการมีความสำคัญอย่างไร ?
  - (ค) ค่าไอเกนมีความสำคัญอย่างไร?

(ง) ไอเกนฟังก์ชันมีความสำคัญอย่างไร?

(จ) บทบาทของสมการชโรดิงเงอร์ต่อกลศาสตร์ควอนตัมมีความสำคัญอย่างไร

(ฉ) ค่าคาดหวังมีความสำคัญอย่างไร?

5. จงแสดงว่า solution ทั่วไปของสมการชโรดิงเงอร์อาจจะเขียนได้ในรูป

$$\psi(x, t) = \sum_n \left[ \int (U_n^*(x'))^T \psi(x', 0) dx' \right] U_n(x) \exp(-i\omega_n t)$$

เมื่อ  $U_n$  เป็นออร์โธนอร์มอลฟังก์ชันในชุดของไอเกนฟังก์ชันซึ่งมีพลังงาน  $\omega_n = \frac{E_n}{\hbar}$

6. ถ้าหาก normalized energy eigenfunctions ของฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์ชนิดง่ายในหนึ่งมิติ คือ

$$\psi(x, t) = \sum_n a_n U_n(x) \exp\left(-\frac{iE_n t}{\hbar}\right)$$

(ก) จงหา  $\langle x \rangle$  ใช้ฟังก์ชันคลื่นที่กำหนดให้ และให้ตอบในรูปของ  $a_n$  และ  $t$

(ข) ถ้า  $a_0 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ ,  $a_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$  และ  $a_n = 0, n > 1$  จงหา  $\langle x \rangle$

7. อนุภาค ๑ หนึ่งถูกขังอยู่ในระหว่างผนังสองผนัง ซึ่งขนานกันและมีความกว้างและความยาวเป็นอนันต์ ผนังทั้งสองอยู่ห่างกัน  $D$  และอนุภาคมีมวล  $m$

(ก) จงหาพลังงานของอนุภาคนั้นถ้าหากอนุภาคอยู่ในสถานะซึ่งมีพลังงานต่ำที่สุด

(ข) ถ้าหากผนังด้านหนึ่งเคลื่อนจากที่เดิมไปอยู่ห่างจากอีกผนังหนึ่งเป็นระยะ  $2D$  และถ้าผนังนั้นเคลื่อนเร็วมากจนฟังก์ชันคลื่นของอนุภาคนั้นไม่เปลี่ยนในขณะที่ผนังเคลื่อนที่ จงหาความน่าจะเป็นที่อนุภาคจะมีพลังงานเท่าเดิม?

8. (ก) จงเขียนตัวดำเนินการเฮร์มีเชียนของผลคูณของโมเมนตัมกับระยะขจัดสำหรับฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์ชนิดง่ายในหนึ่งมิติ

(ข) จงแสดงว่าค่าเฉลี่ยของตัวดำเนินการในข้อ (ก) เป็นศูนย์เสมอสำหรับ stationary state ใด ๆ ของออสซิลเลเตอร์

9. ถ้าหาก  $R_+ \equiv \frac{1}{\sqrt{2m}} p_x + i\sqrt{\frac{k}{2}} x$  จงแสดงว่า

$$R_+ = u_0^{-1} \frac{p_x}{\sqrt{2m}} u_0$$

$$\text{เมื่อ } u_0 = \left(\frac{k}{\pi \hbar \omega}\right)^{\frac{1}{4}} \exp\left(-\frac{kx^2}{2\hbar\omega}\right) \quad (3-72)$$

10. จงแสดงว่า  $R. u_0(x+a) = i\sqrt{\frac{k}{2}} au_0(x+a)$

$$\text{ถ้า } R. \equiv \frac{1}{\sqrt{2m}} p_x - i\sqrt{\frac{k}{2}} x$$

$$u_0(x) = \left(\frac{k}{\pi \hbar \omega}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{kx^2}{2\hbar\omega}\right)$$

11. ฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์ชนิดง่ายในหนึ่งมิติตัวหนึ่งอยู่ในภาวะซึ่งการวัดพลังงานจะได้ค่าเท่ากับ  $\frac{1}{2}\hbar\omega_0$  หรือ  $\frac{3}{2}\hbar\omega_0$  ความน่าจะเป็นของค่าทั้งสองมีขนาดเท่ากันที่เวลา  $t = 0$  วัดโมเมนตัมของอนุภาคนั้นได้ค่าเฉลี่ยสูงสุดเท่าที่จะเป็นไปได้ตามขนาดของพลังงานที่กำหนดให้

(ก) จงหาค่าเฉลี่ยต่อไปนี้เป็นฟังก์ชันของเวลา :  $\langle H \rangle$ ,  $\langle \frac{p^2}{2m} \rangle$ ,  $\langle \frac{1}{2} kx^2 \rangle$ ,  $\langle p \rangle$  และ  $\langle x \rangle$

(ข) จงเปรียบเทียบค่ากับค่าซึ่งได้จากกลศาสตร์แบบฉบับ เมื่อพลังงานของออสซิลเลเตอร์คือ  $\frac{1}{2}\hbar\omega_0$

คำแนะนำ: พิจารณา  $\frac{d}{dt} \langle Q \rangle = \frac{i}{\hbar} \langle [H, Q] \rangle + \langle \frac{\partial}{\partial t} Q \rangle$

12. จงพิสูจน์ว่า Lorentz force

$$\begin{aligned} \vec{F} &= q[\vec{E} + \frac{1}{c}(\vec{v} \times \vec{B})] \\ &= q[-\vec{\nabla}(\phi - \frac{1}{c}\vec{v} \cdot \vec{A}) - \frac{1}{c} \frac{d}{dt} \vec{A}] \end{aligned}$$

13. จงพิสูจน์ทฤษฎีของเออเรนเฟสท์ในกรณีของอนุภาคในสนามแม่เหล็กไฟฟ้าจากความสัมพัทธ์

$$\frac{d}{dt} \langle Q \rangle = \frac{i}{\hbar} \langle [H, Q] \rangle + \langle \frac{\partial}{\partial t} Q \rangle$$

$$H = \frac{1}{2m} \vec{\pi} \cdot \vec{\pi} + e\phi, \quad \vec{\pi} = \vec{p} - \frac{e}{c} \vec{A}$$

จงแสดงว่า  $\frac{d}{dt} \langle \vec{r} \rangle = \langle \frac{1}{m} \vec{\pi} \rangle$

$$\frac{d}{dt} \langle \vec{\pi} \rangle = \langle \text{Lorentz force} \rangle$$

14. คุณสมบัติที่น่าสนใจประการหนึ่งของฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์อย่างง่าย คือ ฟังก์ชันคลื่นในรูปของ wave packet ซึ่งเคลื่อนไปมาโดยไม่เปลี่ยนรูปร่าง คุณสมบัตินี้เป็นคุณสมบัติเฉพาะสำหรับฮาร์มอนิกออสซิลเลเตอร์ จงแสดงว่า wave packet นั้นมีภาวะเบื้องต้นดังนี้  $\psi(x, 0) = u_0(x+a)$ ,  $t = 0$

$$\text{ซึ่ง } u_0(x) = \left(\frac{k}{\pi \hbar \omega}\right)^{1/4} \exp\left(-\frac{kx^2}{2\hbar\omega}\right)$$

คำแนะนำ

- (ก) ขั้ต้นจงแสดงว่า

$$u_0(x+a) = u_0^{-1}(0) u_0\left(\frac{a}{\sqrt{2}}\right) u_0^{-1}(x) \exp\left(\frac{iPa}{2\hbar}\right) u_0^2(x),$$

$$\text{เมื่อ } \exp\left(\frac{iPa}{2\hbar}\right) = 1 + \frac{iPa}{2\hbar} + \frac{1}{2!} \left(\frac{iPa}{2\hbar}\right)^2 + \dots$$

- (ข) จงใช้ความสัมพันธ์ต่อไปนี้

$$(ข.1) \quad R_{\pm} \equiv \frac{1}{\sqrt{2m}} P_{\pm} \pm i\sqrt{\frac{k}{2}} x$$

$$(ข.2) \quad \psi = \sum_n c_n u_n \exp\left(-i\frac{E_n t}{\hbar}\right)$$

$$(ข.3) \quad u_n = c_n R_n^+ u_0$$

$$\text{แสดงว่า } \psi(x, t) = u_0^{-1}(0) u_0\left(\frac{a}{\sqrt{2}}\right) \exp\left(-\frac{1}{2} i\omega t\right) u_0^{-1}(x) \exp$$

$$\left[i\frac{Pa}{2\hbar} \exp(-i\omega t)\right] u_0^2(x)$$

- (ค) จงคำนวณฟังก์ชันในข้อ (ข) และแสดงให้เห็นว่า ฟังก์ชันคลื่นนั้นเป็นฟังก์ชันคลื่นของ wave packet ซึ่งเคลื่อนไปมาโดยไม่เปลี่ยนรูปร่างของ envelope function จงเขียนกราฟของฟังก์ชันคลื่นเมื่อ  $t = 0$  และ  $t = \frac{\pi}{2\omega}$  จงสังเกตว่าค่า wave number ของอนุภาค  $k$  มีความเปลี่ยนแปลงไปมา

15. จงใช้ฟังก์ชันคลื่นของข้อ 14 หาค่าเฉลี่ยของ  $H$ ,  $P$ ,  $x$ ,  $\frac{P^2}{2m}$  และ  $\frac{1}{2} kx^2$  จงเทียบผลนี้กับออสซิลเลเตอร์ในกลศาสตร์แบบฉบับซึ่งเคลื่อนที่ด้วยอำพัน  $a$