

# บทที่ 1

## บทนำ

### วัตถุประสงค์

- ให้เข้าใจความหมายของทัศนะเชิงกลศาสตร์ พอยที่จะวิเคราะห์ความหมายของสมการเมากซ์เวลล์ส่วนที่ไม่เป็นไปตามทัศนะเชิงกลศาสตร์
- ให้เข้าใจความหมายของสมการเมากซ์เวลล์ พอยที่จะทำแบบฝึกหัดข้อ 4 ได้
- ให้สามารถหาประภูมิการณ์ที่ไม่สอดคล้องกับข้อมูลทางฟิสิกส์มีอสมมุติว่ามีอีเทอร์
- ให้สามารถคำนวนหาคุณสมบัติของคลื่นได้พอยที่จะทำแบบฝึกหัดข้อ 10 ได้
- ให้มีความรู้เกี่ยวกับการแปลงความถี่และความเร็วคลื่น ระหว่างกรอบอ้างอิงสองกรอบซึ่งมีความเร็วต่างกัน

### 1.1 ทัศนะเชิงกลศาสตร์ (Mechanic View)

เพื่อให้เข้าใจทัศนะเชิงกลศาสตร์ได้ง่าย ขอให้เรามาพิจารณาตัวอย่างง่าย ๆ ลักษณะของอนุภาค 2 อนุภาค มีแรงกระทำระหว่างอนุภาคทั้งสองแรงชนิดง่าย



รูปที่ 1 แรงชนิดง่ายที่สุดสองชนิด

ที่สุดจะเป็นแรงดึงดูดหรือแรงผลักกันระหว่างอนุภาคสองอนุภาคนั้น ในทั้งสองกรณี ถ้าหาก แทนแรงด้วยเวกเตอร์ เวกเตอร์แรงจะขานานกับเส้นตรงซึ่งต่อระหว่างอนุภาคทั้งสองและกิจ ของเวกเตอร์แรงจะเป็นดังในรูปที่ 1 แรงดึงดูดจะทำให้อนุภาคทั้งสองวิ่งเข้าหากันในขณะที่ แรงผลักจะทำให้อนุภาควิ่งออกจากกัน

ยังมีอีกปัญหาหนึ่งคือขนาดของเวกเตอร์ ซึ่งแทนขนาดของแรง เราจะพบว่าปัญหา ง่าย ๆ ทางฟิสิกส์ เช่น ปัญหาแรงโน้มถ่วง แรงระหว่างอนุภาคทั้งสองขึ้นอยู่กับระยะทาง ระหว่างอนุภาคนั้น

เมื่อเราทราบทิศและขนาดของแรงแล้ว ปัจจัยอีกอันหนึ่งที่เราต้องทราบในการเขียนทาง เดินของอนุภาคตามทัศนะเชิงกลศาสตร์ก็คือ เวลาที่แรงนั้นกระทำ เมื่อทราบปัจจัยทั้งหมดนี้แล้ว นักฟิสิกส์ก็สามารถเขียนทางเดินของอนุภาคนั้น ๆ ได้

ทัศนะเชิงกลศาสตร์ เป็นผลของการค้นคว้าของนักฟิสิกส์ที่สำคัญสามท่านด้วยกัน คือ ไทรโค บราไฮ (Tycho Brahe) นักดาราศาสตร์ในความอุปถัมภ์ของพระเจ้าเฟรดเดอริกที่สองแห่ง เดนมาร์ก บราไฮได้ทำแผนที่ตำแหน่งของดาวไว้ถึง 777 ดวง มีความแม่นยำถึง ๑-๒ ชั่งนับว่าเป็นจำนวนประมาณ  $\frac{2}{3}$  ของดวงดาวที่เห็นได้ด้วยตาเปล่าในประเทศเดนมาร์ก เมื่อ นิ古ถีน์ ความจริงที่ว่า งานของเขามาเร็วลงเมื่อ 400 ปีมาแล้ว นับว่าเป็นงานที่มีความสำคัญยิ่ง บราไฮได้ทำงานติดต่อกันเป็นเวลาไม่น้อยกว่า 20 ปี ในที่สุดข้อมูลเกี่ยวกับดวงดาวทั้งหมดของเขาก็ ไปตกอยู่ในมือของนักฟิสิกส์และนักคณิตศาสตร์ที่สำคัญอีกท่านหนึ่งคือ โจหานเนส เคเพเลอร์ (Johannes Kepler) ในปี ค.ศ. 1597 บราไฮต้องจากเกาะชเวน(Hven) ซึ่งเป็นเกาะซึ่ง บราไฮได้รับพระราชทานจากพระเจ้าเฟรดเดอริกที่สอง เพื่อสร้างหอดูดาวซึ่งเขาได้ใช้เป็น ที่รวบรวมข้อมูลทางดาราศาสตร์ที่สำคัญของเขามา เมื่อถึงรัชสมัยของพระเจ้าเฟรดเดอริกที่สอง แล้ว บราไฮมีข้อพิพาทกับพระราชาองค์ต่อมา ทำให้เขาต้องจากประเทศเดนมาร์ก ไปอยู่ยัง เมืองบีนาตีค (Benatek) ใกล้กับกรุงปราก (Prague) และในปี 1601 เขาย้ายไปลังนักคณิตศาสตร์ หนึ่งซึ่งยกย่องกันว่ามีอัจฉริยภาพยอดเยี่ยมที่สุดในยุโรปในสมัยนั้น ซึ่งต่อมามาเข้าได้เสนอกฎ ของการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ซึ่งมีชื่อตามตัวของเขาวง คือ กฎการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ ของเคเพเลอร์ (Kepler's laws of planetary motion)

รูปที่ 2 Tycho Brahe (1546-

1601) และหอดูดาวของเขา

นับเป็นหอดูดาวที่แม่นยำ

ที่สุดในยุคนั้น

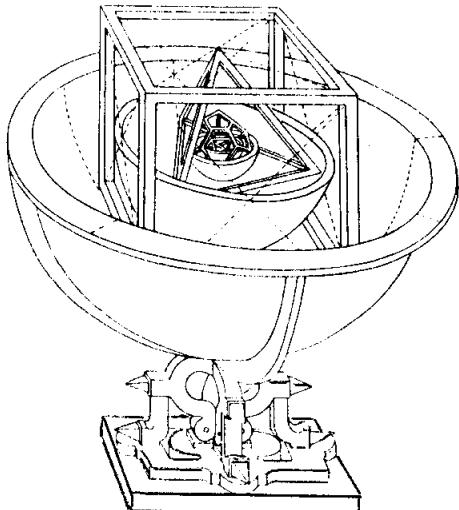


แม้ในสมัยซึ่งเขาอยู่ในมหาวิทยาลัย เคเพเพลอร์ก็มีความเชื่อถือเกี่ยวกับรูปแบบของสุริยะจักรวาลของโโคเปอร์นิคัส ซึ่งเชื่อว่าดวงอาทิตย์เป็นศูนย์กลางของสุริยะจักรวาล เคเพเพลอร์ได้เรียนเกี่ยวกับรูปแบบของสุริยะจักรวาลจากอาจารย์มหาวิทยาลัยชื่อ มาเอสตลิน (Maestlin) เมื่อเขาได้รับตำแหน่งเป็นผู้ช่วยของbrahe เขาได้แสดงผลงานทางคณิตศาสตร์ที่มีชื่อเสียงเกี่ยวกับความสัมพันธ์ระหว่างรัศมีของดาวเคราะห์และรูปทางเรขาคณิต ในหนังสือชื่อ Mysterium Cosmographicum ก่อนที่บราเรจะตาย เขายังได้ให้เคเพเพลอร์ทำการวิเคราะห์ทางเดินของดาวอังคาร และเมื่อเขาย้ายแล้วเคเพเพลอร์ก็ได้ตำแหน่งนักคณิตศาสตร์ประจำราชสำนัก (Imperial Mathematician) ต่อจากบราเร

ในตอนแรกเคเพเพลอร์ใช้ทางเดินของดาวอังคารเป็นรูปทรงกลม โดยให้ดวงอาทิตย์อยู่ที่จุดศูนย์กลางของวงกลม แต่ปรากฏว่าทางเดินนี้ให้ตำแหน่งดาวอังค์การคลาดเคลื่อนไปถึง 8° ทำให้เคเพเพลอร์ต้องตั้งต้นใหม่ เขายังได้สมมุติว่าทางเดินของดาวอังค์การเป็นรูปทรงเปลือกไข่ (ovoid) แต่ก็ปรากฏว่ายังให้ค่าคลาดเคลื่อนจากข้อมูลของบราเรสีง 4° (พึงสังเกตว่าการหาข้อมูลที่แม่นยำมีความสำคัญมากในการสร้างทฤษฎีที่ถูกต้องทางฟิสิกส์) มาถึงระยะนี้เคเพเพลอร์ได้คิดกฎเกี่ยวกับพื้นที่ของทางเดินของดาวเคราะห์ ซึ่งกล่าวว่า รัศมีเวกเตอร์ (vector radius) ของดาวเคราะห์ควรกว้างพื้นที่ของวงโคจรเป็นขนาดเท่ากันในเวลาที่เท่ากัน ในที่สุดเคเพเพลอร์ก็ตัดสินใจมาใช้ทางโคจรของดาวอังค์การเป็นรูปเอลลิปส์ (ellipse) โดยมีดวงอาทิตย์อยู่ที่จุดโฟกัส จุดหนึ่งของรูปเอลลิปส์นั้นซึ่งให้คำตอบที่ถูกต้อง



รูปที่ 3 Johannes Kepler  
(1571-1630)



รูปที่ 4 รูปต้นเหล่ายเหลี่ยม  
ซึ่งเคเพเพลอร์ใช้เป็นหุ่นใน  
การสร้างแบบสุริยะจักรวาล  
ตามความคิดของเข้า

กฎการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ของเคเพเพลอร์สรุปได้ดังนี้

1. ดาวเคราะห์หมุนรอบดวงอาทิตย์ตามทางโคจรรูปเอลลิพส์ โดยมีดวงอาทิตย์อยู่ที่จุดโฟกัสจุดหนึ่ง
2. รัศมีเวกเตอร์จากดวงอาทิตย์ถึงดาวเคราะห์จะ瓜ดพื้นที่ในวงโคจรในอัตราที่สม่ำเสมอ นั่นคือ พื้นที่จะเท่ากันในเวลาที่เท่ากัน
3. เมื่อเวลาที่ดาวเคราะห์เดินทางครบรอบวงโคจรยกกำลังสอง จะเป็นสัดส่วนโดยตรงกับแกนยาว (major axis) ของรูปเอลลิพส์ยกกำลังสาม

ประมาณ 20 ปีหลังจากเคเพเพลอร์ค้นพบกฎข้อที่สาม ไอแซค นิวตัน ได้ถือกำเนิดขึ้นเมื่อปี ค.ศ. 1643 มีหลักฐานว่าในปี ค.ศ. 1664 นิวตันได้เรียนรู้กฎข้อที่หนึ่งและข้อที่สามของเคเพเพลอร์ และในปีนั้นเองเข้าได้คิดสมการเกี่ยวกับแรงหนีศูนย์กลางขึ้นดังนี้



รูปที่ 5 Isaac Newton (1642-1727)

$$f \propto \frac{v^2}{r} \quad (1.1)$$

เมื่อ  $f$  : แรงหนีศูนย์กลาง

$v$  : ความเร็วตามเส้นรอบวง

$r$  : รัศมีของเส้นรอบวงจากจุดศูนย์กลาง

และจากกฎข้อที่สามของเคปเพลอร์ จะเห็นว่า

$$T \propto r^{3/2} \quad (1.2)$$

เมื่อ  $T$  : คาบชึ้งดาวเคราะห์เคลื่อนที่ได้ครบรอบ

$r$  : รัศมีของดาวเคราะห์จากดวงอาทิตย์ ซึ่งเท่ากับ  $r$  ในสมการที่ (1.1)

ดังนั้นจะเห็นว่า  $v = 2\pi \frac{r}{T}$  สำหรับกรณีของวงกลม ดังนั้น

$$v \propto \frac{1}{r^{1/2}} \quad (1.3)$$

แทนค่า (1.3) ใน (1.1) จะได้ผลลัพธ์เป็น

$$f \propto \frac{1}{r^2} \quad (1.4)$$

สมการที่ (1.4) แสดงให้เห็นว่า สมการของแรงเพียงสมการเดียวสามารถใช้อธินัยทางเดินของดาวเคราะห์ได้ทุกดวง

จะเห็นได้ว่าตามที่คนนະเชิงกลศาสตร์ เส้นทางเดินไปในอนาคตและการเดินในอดีต ของอนุภาคสามารถจำคำนวณหาได้ ถ้าหากเรารู้สถานที่เวลาและแรงที่กระทำต่อมันในปัจจุบัน ดังที่ได้แสดงมาทั้งหมดแล้วว่า ทางโคจรในอนาคตของดาวเคราะห์อาจจะคำนวณขึ้นได้ และ แรงก็เป็นแรงโน้มถ่วงของนิวตันซึ่งขึ้นอยู่กับระยะระหว่างดวงอาทิตย์กับดาวเคราะห์เท่านั้น ผลที่ตามมากของที่คนนະเชิงกลศาสตร์ก็คือความเชื่อที่ว่า ที่คนนະเชิงกลศาสตร์สามารถจะใช้ได้ กับพิสิกส์ทุก ๆ แขนง และประภูมิการณ์ทางพิสิกส์สามารถจะอธินัยได้โดยใช้แรงดึงดูดหรือ แรงผลัก ซึ่งขึ้นอยู่กับระยะระหว่างวัตถุและวัตถุซึ่งมีรูปร่างและขนาดที่แน่นอนเพียงเท่านั้น

## 1.2 ความหมายของสมการแมกซ์เวลล์



รูปที่ 6 James Clerk Maxwell (1831-1879)

ทฤษฎีแม่เหล็กไฟฟ้าก่อต้นยุคของแมกซ์เวลล์ อาจจะสรุปได้ดังนี้ (ใช้หน่วย SI)

1. กฎของคูลอมบ์ เกี่ยวกับไฟฟ้าสถิตและแม่เหล็กสถิต ในราวปี ค.ศ. 1770-1780

$$\overline{F} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \hat{r} \quad : \text{แรงสำหรับไฟฟ้าสถิต} \quad (1.5)$$

$$F = \frac{\mu_0 p_1 p_2}{2\pi r^2} \hat{r} \quad : \text{แรงสำหรับแม่เหล็กสถิต} \quad (1.6)$$

$q_1$  และ  $q_2$  เป็นประจุของไฟฟ้าสถิต ซึ่งอยู่ห่างกัน  $r$ ,  $p_1$  และ  $p_2$  เป็นข้อของแม่เหล็กสถิต  
 $r$  เป็นวงเดอร์ขนาดหนึ่งหน่วยตามทิศของแรง

2. ศักดาไฟฟ้าและศักดาแม่เหล็กสถิต เสนอโดยบัวชอง (ค.ศ. 1813) ดังนี้  
ถ้า  $V$  เป็นศักดาไฟฟ้าสถิตแล้ว

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} V + \frac{\partial^2}{\partial y^2} V + \frac{\partial^2}{\partial z^2} V = -\frac{\rho_e}{\epsilon_0}, \quad \epsilon_0 \text{ คือค่าส่วนยิ่ง (permittivity) } \quad (1.7)$$

ทำให้สามารถคำนวณหา สนามแม่เหล็กสถิตได้ดังนี้ ในสูญญากาศ

$$\bar{E} = -\bar{\nabla}V \quad (1.8)$$

$\rho_e$  คือ ความหนาแน่นของประจุไฟฟ้าสถิต

3. เออร์สเตด ได้แสดงให้เห็นว่ากระแสไฟฟ้าทำให้เกิดสนามแม่เหล็กเสมอ (ค.ศ. 1820)

4. กฎของ บีโอดิ ซา瓦ร (Bio-Savart law) ได้แสดงให้เห็นว่า

$$d\bar{B} = \frac{\mu_0 I d\hat{l} \times \hat{r}}{4\pi r^3} \quad (1.9)$$

เมื่อ  $d\hat{l}$  เป็นความยาวของชุดลวดในทิศของกระแส  $I$ ,  $r$  เป็นระยะระหว่าง  $d\hat{l}$  ถึงจุดที่วัดสนามแม่เหล็ก  $d\bar{B}$

5. ในปี ค.ศ. 1825 แอมเปร่ได้พิมพ์หนังสือเล่มหนึ่ง ชื่อในหนังสือนั้นเข้าได้เสนอกฎของแอมเปร์ดังนี้

$$\int_c \bar{H} \cdot d\hat{l} = I_{\text{enclosed}} \quad (1.10)$$

เมื่อ  $\bar{H}$  เป็นสนามแม่เหล็กเหนี่ยวนำ นอกจากนี้ แอมเปร์ยังได้คำนวณแรงระหว่างกระแสสองเส้นดังนี้

$$d\bar{F}_2 = \frac{\mu_0 I_1 I_2 d\hat{l}_1 \times (d\hat{l}_2 \times \hat{r})}{4\pi r^2} \quad (1.11)$$

เมื่อ  $d\bar{F}_2$  เป็นแรงซึ่งกระทำบน  $d\hat{l}_2$  ซึ่งมีกระแสไหลผ่าน  $I_2$  เนื่องมาจาก  $I_1$  ไหลผ่าน  $d\hat{l}_1$ ,  $r$  เป็นระยะระหว่าง  $d\hat{l}_1$  ถึง  $d\hat{l}_2$

6. ไมเคิล ฟาราเดย์ (ค.ศ. 1831) ได้เสนอกฎของการเหนี่ยวนำไว้ว่า แรงเคลื่อนไฟฟ้าซึ่งเกิดขึ้นในชุดลวดตัวนำ เป็นสัดส่วนโดยตรงกับอัตราซึ่งเส้นแรงแม่เหล็กถูกตัด

7. กฎของเลนซ์ (ค.ศ. 1834) กล่าวว่า

แรงเคลื่อนไฟฟ้ากระทำในทิศซึ่งต้านการเปลี่ยนของฟลักซ์แม่เหล็ก ในปี ค.ศ. 1845 นอยمانได้เขียนกฎของเลนซ์ในรูปสมการคณิตศาสตร์ดังนี้

$$\text{แรงเคลื่อนไฟฟ้า} : \epsilon = -\frac{d}{dt}\phi \quad (1.12)$$

เมื่อ  $\phi$  คือฟลักซ์แม่เหล็กทั้งหมดซึ่งผ่านวงจรไฟฟ้านั้น

แมกซ์เวลล์ได้สังเกตเห็นความคล้ายคลึงกันของทฤษฎีแม่เหล็กไฟฟ้า และกฎการเคลื่อนที่ของไอลอุ่มคติ<sup>1</sup> (incompressible fluid) สมมติว่ามีปริมาตร  $v$  ล้อมรอบด้วยพื้นผิว  $s$  ดังนั้น มวลซึ่งไหลผ่านพื้นผิว  $ds$  ต่อหนึ่งหน่วยเวลา ก็คือ  $\rho u \cdot ds$  เมื่อ  $\rho$  เป็นความเร็วของไหลนั้น และ  $\rho$  เป็นความหนาแน่นของของไหลนั้น จะเห็นว่าฟลักซ์ของมวลทั้งหมดผ่านพื้นผิว ก็คือ  $\int_s \rho u \cdot ds$  ซึ่งจะต้องเท่ากับอัตราการสูญเสียมวลของของไหลทั้งหมด ซึ่งเขียนเป็นสมการได้ว่า

$$\int_s \rho u \cdot ds = -\frac{d}{dt} \int_v \rho dv \quad (1.13)$$

จากทฤษฎีไดเวอร์เจนซ์<sup>2</sup>

$$\int_s \rho u \cdot ds = \int_v \bar{\nabla} \cdot (\rho u) dv \quad (1.14)$$

แทนค่า (1.14) ลงใน (1.13)

$$\int_v \left[ \bar{\nabla} \cdot (\rho u) + \frac{\partial \rho}{\partial t} \right] dv = 0 \quad (1.15)$$

สมการ (1.15) ต้องเป็นจริงสำหรับทุก ๆ ขนาดของปริมาตร ดังนั้น

$$\bar{\nabla} \cdot (\rho u) = -\frac{\partial \rho}{\partial t} \rho \quad (1.16)$$

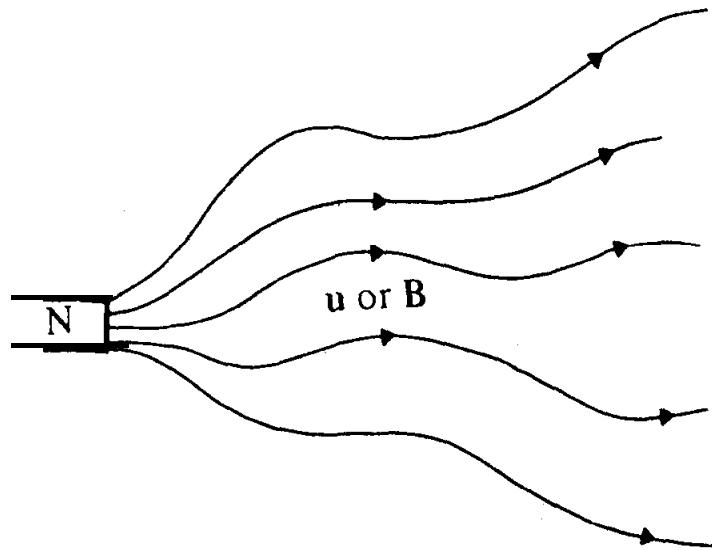
แสดงว่าการไหลออกของมวลทำให้ความหนาแน่นของมวลเปลี่ยนไป แต่เหตุที่ของไหลเป็นของไอลอุ่มคติ ความหนาแน่นของมันไม่เปลี่ยนแปลง

$$-\frac{\partial \rho}{\partial t} \rho = 0 = \bar{\nabla} \cdot (\rho u) \quad (1.17)$$

1 ของไอลอุ่มคติ คือ ของไอลซึ่งไม่เปลี่ยนปริมาตรเมื่อมีแรงม้ากระทำ

2 พิธิทวี วรสิงห์ พลิกส์เชิงคณิตศาสตร์, พิมพ์ครั้งที่ 2, กทม. : กิจจันทร์การพิมพ์, 2530 หน้า 224

สนามแม่เหล็ก  $\bar{B}$  ทำให้เกิดฟลักซ์แม่เหล็ก เมื่อนอกน้ำความเร็วของน้ำทำให้เกิดฟลักซ์น้ำ เช่น เมื่อปริมาณเพิ่มขึ้นเมื่อสันแรงแม่เหล็กเท่าเดิม ความเข้มของสนามแม่เหล็กลดลง ซึ่งตรงกับความเร็วในของไอลชีงลดลง เมื่อปริมาณของไอลเพิ่มขึ้น แสดงว่าสนามแม่เหล็กควรมีคุณสมบัติตั้งต่อไปนี้



รูปที่ 7 แสดงความเหมือนกันของสันแรงสนามแม่เหล็ก กับสันแสดงการไหลของไอลอุดมคติ

$$\nabla \cdot \bar{B} = 0 \quad (1.18)$$

พึงสังเกตว่าแมกซ์เวลล์ใช้  $\bar{B}$  แทน  $\bar{H}$  ( $\bar{H}$  : สนามแม่เหล็กเหนียวนำ) ทั้งนี้ เพราะ  $\bar{B}$  ให้ผลลัพธ์ แต่  $\bar{H}$  ให้แรงที่จุดได้

นอกจากนี้แมกซ์เวลล์ยังได้แสดงให้เห็นว่า แรงเคลื่อนไฟฟ้าคือ

$$\epsilon = \int_C \bar{E} \cdot d\bar{l} = - \frac{d}{dt} \phi = - \frac{d}{dt} \int_S \bar{B} \cdot d\bar{s} \quad (1.19)$$

และจากทฤษฎีของสโตก<sup>3</sup>

$$\int_c \bar{E} \cdot d\ell = \int_s \bar{\nabla} \times \bar{E} \cdot ds \quad (1.20)$$

ซึ่งแสดงว่า

$$\bar{\nabla} \times \bar{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \bar{B} \quad (1.21)$$

แมกซ์เวลล์ได้สังเกตเห็นความแตกต่างระหว่าง  $\bar{E}$  กับ  $\bar{B}$  จากสมการของปัจจุบัน  
(1.7) และสมการ (1.8) เข้าสู่ปัจจุบันว่า

$$\bar{\nabla} \cdot \bar{E} = \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \quad (1.22)$$

จากการสังเกตสมการของแอมเปอร์ (1.10) แมกซ์เวลล์ได้เปลี่ยนแปลงรูปร่างของ  
สมการเสียเล็กน้อยคือ

$$\int_c \bar{H} \cdot d\ell = \int_s \bar{j} \cdot ds ; \bar{j} \text{ คือ ความหนาแน่นของกระแสไฟฟ้า} \quad (1.23)$$

และจากทฤษฎีของสโตก

$$\int_c \bar{H} \cdot d\ell = \int_s (\bar{\nabla} \times \bar{H}) \cdot ds \quad (1.24)$$

ทำให้สูบปีได้ว่า

$$\bar{\nabla} \times \bar{H} = \bar{j} \quad (1.25)$$

และเนื่องจากศึกษางานของโนยมานัน เวนเบอร์และเคอร์ชอฟฟ์ ทำให้แมกซ์เวลล์  
สามารถเขียนสนามแม่เหล็กจากเวกเตอร์โพเทนเชียลได้ดังนี้

$$\bar{B} = \bar{\nabla} \times \bar{A} \quad (1.26)$$

ซึ่งเข้าได้กับสมการที่ (1.18) พอดี เพราะ

$$\bar{\nabla} \cdot \bar{B} = \bar{\nabla} \cdot (\bar{\nabla} \times \bar{A}) = 0$$

แทนสมการ (1.26) เข้าไปในสมการ (1.21)

$$\bar{\nabla} \times \bar{E} = - \frac{\partial}{\partial t} (\bar{\nabla} \times \bar{A}) \text{ ได้ความสมพันธ์}$$

<sup>3</sup> พิสิทธิ์ วรสิงห์, Ibid. หน้า 232

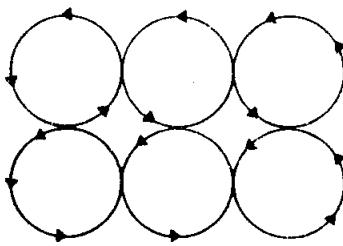
โดยการเปลี่ยนลำดับของอนุพันธ์ข้างขวาของสมการ พบร่วม

$$\bar{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \bar{A} \quad (1.27)$$

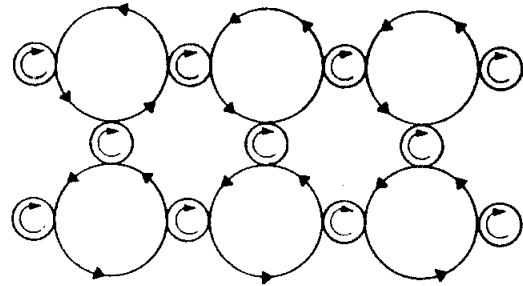
ดังนั้นชุดของสมการของแมกซ์เวลล์ซึ่งยังไม่สมบูรณ์จะเขียนได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{\nabla} \times \bar{E} &= - \frac{\partial}{\partial t} \bar{B} & \bar{\nabla} \times \bar{H} &= \bar{j} \\ \bar{\nabla} \cdot \bar{E} &= \frac{\rho_e}{\epsilon_0} \text{ ในสัญญาการ} & \bar{\nabla} \cdot \bar{B} &= 0 \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad (1.28)$$

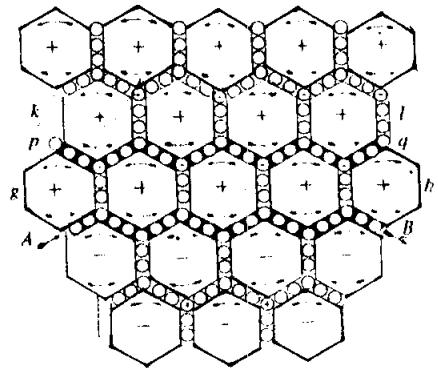
จากการเปรียบเทียบระหว่างความเร็วของของไฟลกับสนามแม่เหล็ก ทำให้แมกซ์เวลล์ เชื่อว่าสนามแม่เหล็กมีคุณสมบัติของการหมุน (rotation) เข้าสังเกตว่า ถ้าเส้นแรงแม่เหล็กอยู่ตามลำพังมันจะกระจายออก เช่นเดียวกับเกลียว (vortex) ของไฟล ซึ่งถ้าหากไม่มีแรงเข้าสู่ศูนย์กลางมายืนด้วยจะทำให้มันกระจายออก ดังนั้นทุกหนทุกแห่งที่มีสนามแม่เหล็กจะต้องมีเกลียวหมุนซึ่งทำหน้าที่เป็นกรอบแม่เหล็ก เกลียวหมุนเหล่านี้ถ้าหากกระแทบกัน จะเกิดการเสียดทาน (ดูรูปที่ 8) ทำให้มีการเสียพลังงานเกิดขึ้น ดังนั้นแมกซ์เวลล์จึงจินตนาการว่าควรจะมีลูกปืน (ball bearings) ธรรมชาติขึ้นชุดหนึ่งทำหน้าที่ขัดแรงเสียดทาน (ดูรูปที่ 9) ต่อมาเขาก็สามารถระบุลงไปได้ว่าลูกปืนเหล่านี้คือ ประจุไฟฟ้า ซึ่งในตัวนำประจุไฟฟ้าเหล่านี้จะหมุนไปรอบสนามแม่เหล็กตามจินตนาการของแมกซ์เวลล์ แต่ในขณะและสัญญาการประจุไฟฟ้าเหล่านี้จะไม่สามารถเคลื่อนที่ได้ (ดูรูปที่ 10)



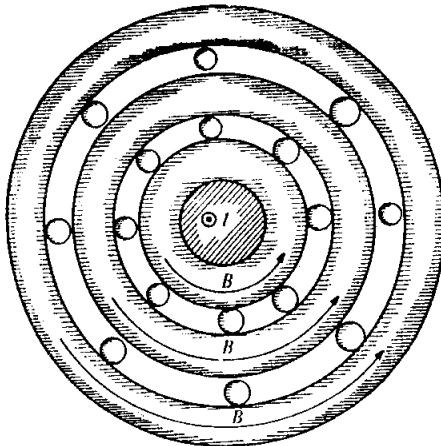
รูปที่ 8 ความคิดเดิมของแมกซ์เวลล์เรื่อง เกลียวหมุนซึ่งแทนสนามแม่เหล็ก การขัดตี ตรงจุดซึ่งเกลียวชนกัน จะทำให้มีการสูญเสียพลังงานเนื่องจากการหมุน



รูปที่ 9 ความคิดใหม่ของแมกซ์เวลล์ เขากำหนดให้มี “ลูกปืน” เพื่อขัดการสูญเสีย พลังงานเนื่องจากการหมุน ลูกปืนเหล่านี้เป็นอนุภาคซึ่งเมื่อเคลื่อนที่โดยอิสระจะทำหน้าที่นำประจุในตัวนำ



รูปที่ 10 รูปแสดงการทำอันตรกิริยาของ เกลียวหมุนของสนามแม่เหล็ก และอนุภาค ชึ้นนำกระแส ตามความคิดของแมกซ์เวลล์



รูปที่ 11 สนามแม่เหล็กปุ่นหม้อน้ำรอบ เส้นลวดที่นำกระแสไฟฟ้า

เป็นที่น่าสังเกตว่าแบบจำลองตามจินตนาการของแมกซ์เวลล์สามารถใช้อธิบายปรากฏการณ์ทุกชนิดของแม่เหล็กไฟฟ้าซึ่งเป็นที่ทราบกันอยู่ ตัวอย่างเช่น สนามแม่เหล็กเนื่องจากกระแสไฟฟ้าไหลผ่านเส้นลวด กระแสไฟฟ้าทำให้เกิดเกลียวหมุนเป็นวงกลมโดยมีเส้นลวดที่นำกระแสเป็นจุดศูนย์กลาง จำนวนวงกลมเหล่านี้เป็นอนันต์ ในรูปที่ 11 จะเห็นเกลียวหมุนของเส้นแรงแม่เหล็กเป็นรูปปุ่นหม้อน้ำที่ มีจุดศูนย์กลางร่วมกัน

สำหรับในฉบับนั้น แมกซ์เวลล์เห็นว่า พลังงานไฟฟ้าควรจะถูกเก็บอยู่ในฉบับได้เข้าได้ให้สมมุติฐานว่าอนุนดาวมีสภาพยืดหยุ่นได้ทำให้ประจุไฟฟ้าสามารถเคลื่อนไปมารอบจุดสมดุล ดังนั้นพลังงานไฟฟ้าสถิตในฉบับควรจะเนื่องมาจากพลังงานศักย์ของความหยุ่นตัวได้ จากสมมุติฐานอันนี้ทำให้เกิดความคาดหวังขึ้นสองประการคือ ประการแรก เมื่อมีการเปลี่ยนขนาดของกระแสในเส้นลวด ทำให้ประจุไฟฟ้าในฉบับเคลื่อนที่เล็กน้อย ทำให้มีกระแสไฟฟ้าเกิดขึ้นเนื่องจากการเคลื่อนของประจุภายใต้อำนาจความหยุ่นของฉบับนั้น กระแสที่เกิดนี้จึงมีชื่อเรียกว่า กระแสแข็ง (displacement current) ของประจุ ประการที่สอง เนื่องจากตัวกลางเป็นฉบับ ทำให้สามารถคำนวณหาความเร็วของการเคลื่อนที่ของสัญญาณอันเนื่องมาจากการขยายตัวของประจุนั้นไปในฉบับได้ (หรือในกรณีของสัญญาณนั้นในสัญญาการไฟฟ้าสามารถหาความเร็วของสัญญาณนั้นในสัญญาการไฟฟ้าได้)

ให้  $\bar{r}$  เป็นปริมาณขัดในสัญญาการ ดังนั้น เราอาจจะเขียนความสัมพันธ์ระหว่าง ปริมาณขัดนี้กับสนามไฟฟ้าได้ดังนี้

$$\bar{r} = \alpha \bar{E} \quad (1.29)$$

เมื่อ  $\alpha$  เป็นค่าคงที่สำหรับการแปรผันโดยตรงนี้ ถ้า  $N_q$  เป็นความหนาแน่นของจำนวนประจุและขนาดของประจุแต่ละตัวคือ  $q$  เราอาจจะหาความหนาแน่นของกระแสขัดได้ดังนี้

$$\bar{j}_d = q N_a \dot{\bar{r}} = q N_q \alpha \dot{\bar{E}} = \beta \dot{\bar{E}} \quad (1.30)$$

$\bar{j}_d$  : ความหนาแน่นของกระแสขัด

ซึ่งความหนาแน่นของกระแสขัดนี้ควรจะปราศจากในสมการชุด (1.28) ดังนี้

$$\bar{\nabla} \times \bar{H} = \bar{j} + \bar{j}_d = \bar{j} + \beta \dot{\bar{E}} \quad (1.31)$$

ค่าคงที่  $\alpha$  และ  $\beta$  อาจจะหาได้จากคุณสมบัติทางไฟฟ้าอื่นของตัวกลาง ในตอนนี้เรารสามารถจะหาความเร็วของสัญญาณไฟฟ้าในตัวกลางได้ดังนี้ สมมุติว่า  $\bar{j} = 0$

$$\left. \begin{array}{l} \bar{\nabla} \times \bar{H} = \beta \dot{\bar{E}} \\ \nabla \times \bar{E} = - \dot{\bar{B}} \end{array} \right\} \quad (1.32)$$

สมการชุด (1.32) อาจจะสมมุติผลเฉลยในรูป

$$\left. \begin{array}{l} \bar{H} = \bar{H}_0 e^{i(\bar{k} \cdot \bar{r} - wt)} \\ \bar{E} = \bar{E}_0 e^{i(\bar{k} \cdot \bar{r} - wt)} \end{array} \right\} \quad (1.33)$$

ผลเฉลยในรูปสมการ (1.33) ทำให้เกิดความสัมพันธ์ดังนี้ (แทน (1.33) ลงใน (1.32))

$$\left. \begin{array}{l} i(\bar{k} \times \bar{H}) = -iw\beta \bar{E} \\ i(\bar{k} \times \bar{E}) = iw\bar{B} \end{array} \right\} \quad (1.34)$$

นำจัด  $\bar{E}$  จากสมการชุด (1.34)

$$\bar{k} \times (\bar{k} \times \bar{H}) = -w^2 \beta \mu \mu_0 \bar{H} \quad (1.35)$$

เมื่อ  $\mu_0$  เป็นค่าคงที่ความซึมได้ของแม่เหล็กในสุญญากาศ (magnetic permeability) ส่วน  $\mu$  คือ ค่าความซึมได้สัมพัทธ์ของสนามแม่เหล็ก (magnetic relative permeability) ใช้การคูณแบบ เวกเตอร์  $\bar{A} \times (\bar{B} \times \bar{C}) = \bar{B}(\bar{A} \cdot \bar{C}) - \bar{C}(\bar{A} \cdot \bar{B})$  แทนค่าทางด้านซ้ายมือของสมการ (1.35)

$$\bar{k}(\bar{k} \cdot \bar{H}) - \bar{H}(\bar{k} \cdot \bar{k}) = -w^2 \beta \mu \mu_0 \bar{H} \quad (1.36)$$

ทางด้านซ้ายของสมการที่ (1.36) แสดงว่า ถ้า  $\bar{k} \parallel \bar{H}$  ค่าของ  $\bar{H}$  เป็นศูนย์ แสดงว่า ผลเฉลย ไม่มีสนามแม่เหล็กเนี้ยวนำ ซึ่งเป็นคลื่นตามยาว (longitudinal waves) ถ้าหากว่า  $\bar{k} \cdot \bar{H} = 0$  มีผลเฉลยสำหรับสนามแม่เหล็กเนี้ยวนำซึ่งเป็นคลื่นตามขวาง (transverse wave) สนามแม่เหล็ก เนี้ยวนำตั้งฉากกับสนามไฟฟ้า ทั้งสนามแม่เหล็กเนี้ยวนำและสนามไฟฟ้าตั้งฉากกับทิศทางของ การเคลื่อนที่ของคลื่น

จากสมการที่ (1.36) ให้  $\bar{k} \cdot \bar{H} = 0$

$$k^2 = w^2 \beta \mu \mu_0 \quad (1.37)$$

ความสัมพันธ์ที่ (1.37) เรียกว่า ความสัมพันธ์การกระจาย (dispersion relation) ของคลื่น และ เนื่องจากว่า ความเร็วของการกระจายของคลื่นคือ

$$c = \frac{w}{k} \quad (1.38)$$

$$\text{ดังนั้น} \quad c^2 = \frac{1}{\beta \mu \mu_0} \quad (1.39)$$

เพื่อหาค่าของ  $\beta$  แมกซ์เวลล์ได้สังเกตเห็นว่า พลังงานที่เก็บอยู่ในวิชชุมัชพิม (dielectric) จะมีค่าเท่ากับงานซึ่งกระทำต่อหนึ่งหน่วยปริมาตร ในการผลักประจุไฟฟ้าไปเป็นระยะทาง  $\bar{r}$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น} \quad \text{งาน} &= \int \bar{F} \cdot d\bar{r} = \int N_q q \bar{E} \cdot d\bar{r} \\ \text{แต่เนื่องจากว่า} \quad \bar{r} &= \alpha \bar{E} \\ d\bar{r} &= \alpha d\bar{E} \\ \therefore \text{งาน} &= \int_0^E N_q q \alpha E dE = \frac{1}{2} \alpha N_q q E^2 \\ &= \frac{1}{2} \beta E^2 \end{aligned} \quad (1.40)$$

แต่เนื่องจากว่าเป็นที่ทราบกันแล้วว่า ความหนาแน่นพลังงานไฟฟ้าสถิตในวิชชุมัชพิมก็คือ  $\frac{1}{2} \bar{D} \cdot \bar{E} = \frac{1}{2} \epsilon \epsilon_0 E^2$  เมื่อ  $\epsilon_0$  คือค่าสภาวะยอม (permittivity) ในสัญญาการ ส่วน  $\epsilon$  คือค่าสภาวะยอมสัมพัทธ์ (relative permillivity) ของตัวกลาง จะเห็นว่า  $\beta = \epsilon \epsilon_0$  แทนค่าลงไปใน (1.39)

$$c = \frac{1}{(\mu \mu_0 \epsilon \epsilon_0)^{1/2}} \quad (1.41)$$

ในสัญญาการ  $\mu = \epsilon = 1$  แมกซ์เวลล์ได้ใช้ค่า  $\mu_0$  และ  $\epsilon_0$  ซึ่งทราบกันอยู่ในขณะนั้นพบว่า ความเร็วของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเป็นความเร็วของคลื่นแสง

ในที่สุด สมการของแมกซ์เวลล์ก็เขียนได้ว่า

$$\begin{aligned} \bar{\nabla} \times \bar{E} &= -\frac{\partial}{\partial t} \bar{B} & \bar{\nabla} \times \bar{H} &= \bar{j} + \frac{\partial}{\partial t} \bar{D} \\ V.D &\equiv \rho_e & V.B &= 0 \end{aligned} \quad \left. \right\} \quad (1.42)$$

$$\text{โปรดสังเกตว่า } \bar{\nabla} \cdot (\bar{\nabla} \times \bar{H}) = \bar{\nabla} \cdot \bar{j} + \frac{\partial}{\partial t} (\bar{\nabla} \cdot \bar{D}) = 0 \quad (1.43)$$

เนื่องจากว่า  $V.D = \rho_e$  แทนค่าลงใน (1.43)

$$\bar{\nabla} \cdot \bar{j} + \frac{\partial}{\partial t} \rho_e = 0 \quad : \text{สมการความต่อเนื่อง (continuity equation)}$$

### 1.3 คลื่นและคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้า

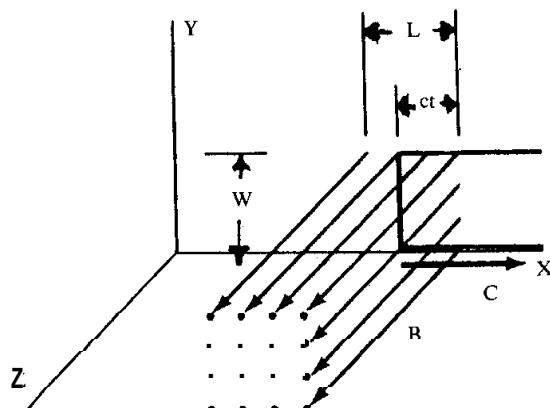
ทุกคนคงจะเคยโyn ก้อนกรดลงบนผิวน้ำที่เรียบ เมื่อกรดกระทบน้ำจะมีคลื่นริบ ออกจากจุดกระทบเป็นวงกลม นับเป็นการเคลื่อนที่ของคลื่นชนิดหนึ่ง การเกิดคลื่นตามปกติ แล้วจะต้องมีตัวกลางเป็นตัวนำคลื่น โดยปกติตัวกลางนี้จะอยู่นิ่ง ๆ เมื่อตัวกลางนั้นถูกกระทบ ส่วนที่ถูกกระทบนั้นจะได้รับแรงอัด และแรงอัดนี้จะถูกถ่ายทอดไปยังตัวกลางที่อยู่ติดกัน ทำให้ การอัดตัวค่อย ๆ ขยายออกจากจุดที่มีการกระทบ ในลักษณะของคลื่นแผ่กระจายไปทั่วตัวกลาง นั้น คลื่นจะนำพลังงานติดไปกับคลื่นด้วย ในตัวอย่างของเรา ก้อนกรดจะส่งถ่ายพลังงานให้ กับน้ำ ดังนั้นวัตถุซึ่งอยู่น้ำอยู่ในบริเวณใกล้เคียง จะได้รับการถ่ายทอดพลังงานจากน้ำในไม้ข้า พลังงานที่ถ่ายทอดนี้จะเกิดขึ้นได้หลังจากมีการให้พลังงานแก่น้ำ ในตัวอย่างของเรา ก็คือการ โยนก้อนกรดลงไปในน้ำ การที่เกิดการถ่ายทอดพลังงานนี้เป็นภาษาหลังแสดงว่าคลื่นต้องใช้เวลาในการเคลื่อนที่ คลื่นมีอัตราเร็วเพราะการเคลื่อนที่ของคลื่นเกิดจากการอัดตัวและขยายตัวภายใน

ตัวกลางเป็นหอด ๆ กันไป อัตราเร็วที่ต้องพึงคุณสมบัติของตัวกลาง ดังนี้เมื่อคลื่นหรือสัญญาณคลื่นเคลื่อนตัวออกจากจุดกำเนิดของมันแล้ว อัตราเร็วของมันจะไม่เข้ากับลักษณะการอัดตัวหรือความเร็วของต้นกำเนิดสัญญาณคลื่นแต่อย่างใด

ตัวกลางจะไม่เคลื่อนที่ไปกับสัญญาณคลื่น อนุภาคที่ถูกอัดครั้งแรกที่เราโยนกรวดลงในน้ำ ไม่ได้วิ่งไปที่ผู้ร่วมกับสัญญาณคลื่น อนุภาคของตัวกลางจะเคลื่อนที่อยู่ในบริเวณเดิมของมันในขณะที่คลื่นผ่านไป สัญญาณคลื่น หรือพลังงานคลื่นเท่านั้นที่เคลื่อนตัวออกจากจุดกำเนิด

ยังมีตัวอย่างของคลื่นชนิดอื่น ๆ อีกนอกเหนือไปจากคลื่นน้ำ เสียงเป็นคลื่นซึ่งเกิดจากไม่เลกุลของอากาศถูกอัดตัวจากแหล่งกำเนิดสัญญาณคลื่น การอัดตัวนี้จะถูกถ่ายทอดเป็นหอด ๆ จนกระทั่งมาถึงไม่เลกุลของอากาศที่หูของผู้ฟังทำให้เกวหูเกิดสั่นสะเทือนเรารู้สึกได้ยินเสียงเส้นเชือกหรือสปริงอาจจะถูกยืดหยุ่นทำให้คลื่นผ่านมันไปได้ การวิ่งผลัดอาจจะนับว่าเป็นการเคลื่อนที่ของคลื่นได้เพราะนักวิ่งไม่ได้วิ่งคนเดียวแต่ได้เป็นผู้ส่งต่อไม้ถือ จากจุดเริ่มต้นไปจนถึงเส้นชัย

การเคลื่อนที่ของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ายังมีคุณสมบัติเพิ่มเติมจากการเคลื่อนที่ของคลื่นธรรมชาติ



รูปที่ 12 สนามแม่เหล็กสม่ำเสมอชี้ไปทางทิศ +z สนาม  $\vec{B}$  มีความหนา L  
เคลื่อนไปด้วยความเร็ว c ทางทิศ +x

จากสมการชุด (1.42) ของแมกซ์เวลล์ เราอาจจะดัดแปลงให้อยู่ในรูปการอินทีเกրตเพื่อสะดวกในการวิเคราะห์คลื่นดังนี้ (สมมุติว่า  $\rho_c = j = 0$ )

$$\nabla \times \bar{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \bar{B} \quad : \oint \bar{E} \cdot d\bar{l} = - \frac{d}{dt} \phi_B \quad (1.44 \text{ ท})$$

$$\nabla \times \bar{B} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \bar{E} \quad : \oint \bar{B} \cdot d\bar{l} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{d}{dt} \phi_E \quad (1.44 \text{ ข})$$

$$\nabla \cdot \bar{E} = 0 \quad : \oint \bar{E} \cdot d\bar{s} = 0 \quad (1.44 \text{ ก})$$

$$V \cdot \bar{B} = 0 \quad : \oint \bar{B} \cdot d\bar{s} = 0 \quad (1.44 \text{ จ})$$

สมมุติว่ามีกลุ่มสนามแม่เหล็กภายในรูปทรงกระบอก (ดูรูปที่ 12) มีขนาด  $\bar{B}$  ซึ่ไปทางทิศ  $+z$  เคลื่อนไปในวงกลมตามทิศทาง  $+x$  ด้วยความเร็ว  $c$  (การสร้างสนามชนิดนี้ขึ้นมาได้อย่างไร เราจะไม่คำนึงถึงในขณะนี้ แต่จะสังเกตปรากฏการณ์ที่เกิดขึ้น) ความหนาของกระบอกสนามนี้ สมมุติให้เป็น  $L$  ในทางทิศ  $+y$  และในทางทิศ  $+z$  เราสมมุติให้บริเวณที่มีสนามเป็นอนันต์ นอกบริเวณนี้แล้ว  $\bar{B} = 0$

พิจารณารูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า (ซึ่งเราจินตนาการขึ้น) ซึ่งอยู่ในระนาบ  $xy$  รูปสี่เหลี่ยมผืนผ้านี้มีความกว้าง  $w$  ทางแนวแกน  $y$  แต่มีความยาวเป็นอนันต์ไปตามแนวแกน  $x$  สมมุติว่า ด้านหน้าของกระบอกสนามแม่เหล็กมาระบบทับกับด้านซ้ายของรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้าเมื่อเวลา  $t = 0$  สนามแม่เหล็กที่ด้านซ้ายจะเปลี่ยนจากศูนย์เป็น  $\bar{B}$  ทันที ทำให้มีสนามไฟฟ้าเหนือyan ตามสมการที่ (1.44 ก) เมื่อเวลาผ่านไป  $t$  พลัง磁แม่เหล็กที่เข้ามาในสี่เหลี่ยมผืนผ้าคือ

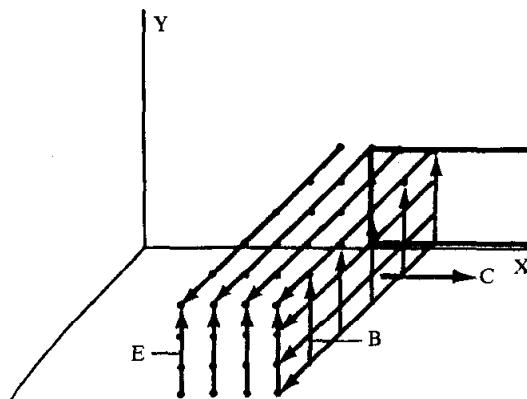
$$\begin{aligned} \phi_B &= |\bar{B}| \times \text{พื้นที่} \\ &= Bwct \end{aligned} \quad (1.45)$$

ดังนั้นอัตราการเปลี่ยนของพลัง磁คือ

$$\frac{d}{dt} \phi_B = Bwc \quad (1.46)$$

หลังจากเวลาผ่านไป  $t = \frac{L}{c}$  กล่องสนามแม่เหล็กจะเข้าไปอยู่ในพื้นที่สี่เหลี่ยมทั้งหมด ดังนั้นจะไม่มีการเปลี่ยนแปลงพลัง磁หลังจากนี้อีก จากสมการ (1.34) ทิศของสนามไฟฟ้าเหนือyan จะซึ่ไปทางทิศ  $+y$  และค่า  $\oint \bar{E} \cdot d\bar{l}$  จะมาจากการด้านซ้ายสุดของรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า

แห่งเดียว เพราะความยาวของสนามแม่เหล็กมีขนาด  $L$  ตามแนวแกน  $x$  แต่สี่เหลี่ยมผืนผ้ามีความยาวเป็นอนันต์ ดังนั้น



รูปที่ 13 สนามแม่เหล็กในรูปที่ 12 ทำให้เกิดสนามไฟฟ้า ในทิศ  $+y$

$$\oint \bar{E} \cdot d\bar{l} = -Ew \quad (1.47)$$

เครื่องหมายต้องสอดคล้องกับการเคลื่อนที่ของสนาม จากสมการ (1.44 น)

$$\oint \bar{E} \cdot d\bar{l} = -\frac{d}{dt} \phi_B = -Bwc$$

จึงสรุปได้ว่า

$$Ew = Bwc$$

$$B = \frac{E}{c} \quad (1.48)$$

สนามแม่เหล็กเล็กกว่าสนามไฟฟ้าอยู่  $c$  เท่า ทั้ง  $\bar{B}$  และ  $\bar{E}$  ตั้งฉากกับทิศของการเคลื่อนที่สนาม  $E$  จะมีอยู่ตลอดเวลาที่ฟลักซ์ของ  $\bar{B}$  เปลี่ยนแปลง และในการเคลื่อนที่ของสนามแม่เหล็กจำเป็นต้องมีสนามไฟฟ้าอยู่ในบริเวณนั้นด้วย

ถ้าหากเราเคลื่อนสนามไฟฟ้าแล้วทำการวิเคราะห์โดยท่านองเดียวกันจะพบว่า จะต้องมีสนามแม่เหล็กเกิดขึ้นในบริเวณที่มีสนามไฟฟ้าเคลื่อนที่ด้วย คุณสมบัติเหล่านี้เป็นคุณสมบัติเพิ่มเติมของการเคลื่อนที่ของสนามแม่เหล็กไฟฟ้า

## 1.4 อีเทอร์และกรอบอีเทอร์

เนื่องจากคลื่นแสงเป็นคลื่นตามขวาง คลื่นแสงจึงควรจะมีคุณสมบัติคล้ายคลึงกับคลื่นตามขวางอื่น ๆ เช่น คลื่นในเส้นเชือก จากการวิเคราะห์สมการคลื่นในหนึ่งมิติพบว่า<sup>4</sup>

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} u(x,t) = \frac{\mu}{T} \frac{\partial^2}{\partial t^2} u(x,t) = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} u(x,t) \quad (1.49)$$

$$c = \sqrt{\frac{T}{\mu}} \quad (1.50)$$

เมื่อ  $T$  ความตึง และ  $\mu$  เป็นความหนาแน่น ซึ่งความตึงสำหรับวัตถุในสามมิติคือ คุณสมบัติของสภาพยืดหยุ่น (elasticity) ส่วนความหนาแน่นเป็นคุณสมบัติเนื่องกับความเรื่อย (inertia) คลื่นทุกชนิดมีตัวกลางให้คลื่นเคลื่อนผ่าน ดังนั้น คลื่นแสงจึงควรจะมีตัวกลางด้วย แต่ไม่มีผู้ใดทราบว่าตัวกลางซึ่งนำคลื่นแสงคืออะไร จึงมีผู้ให้ชื่อ อีเทอร์ (luminiferous ether)

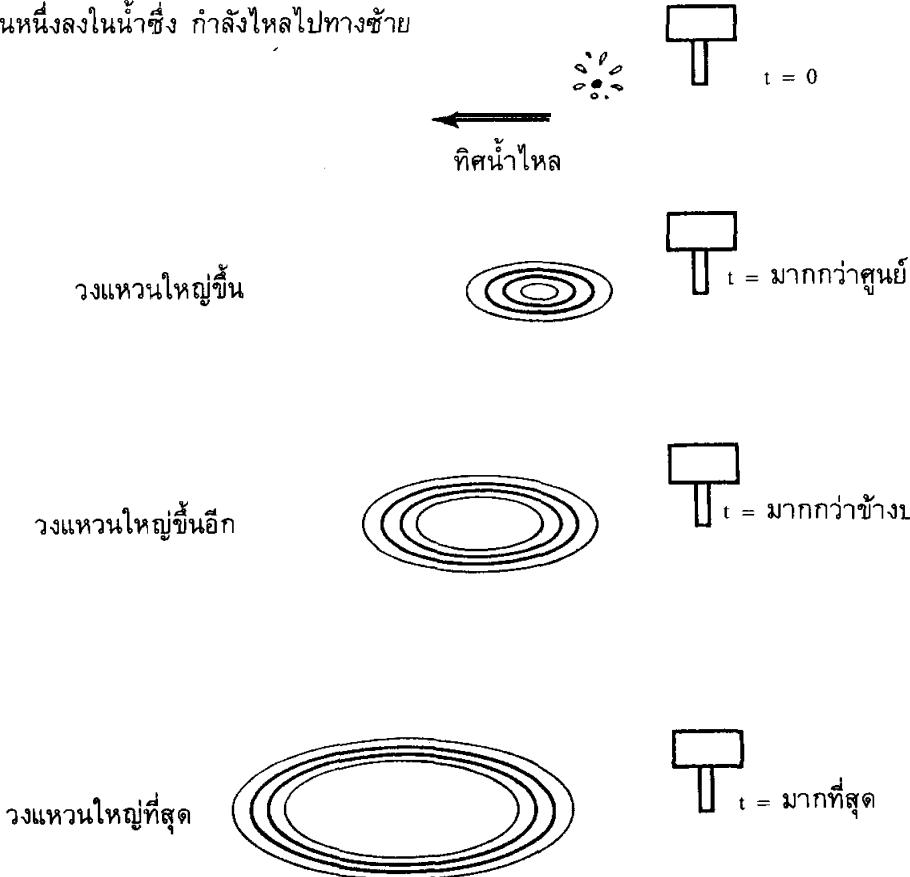
แสงวิ่งผ่านตัวกลางหลายชนิด มันผ่านตัวกลางที่หนักช่นแก้ว หรือวิ่งผ่านสูญญากาศ ระหว่างโลกกับดาวดาวและดวงอาทิตย์ ดังนั้นอีเทอร์จะต้องมีอยู่ทุกหนทุกแห่งในอวกาศ ลักษณะที่เป็นคลื่นตามขวาง แสดงว่า อีเทอร์จะต้องเป็นของแข็ง เพราะคลื่นตามขวางเกิดขึ้นได้ในของแข็งเท่านั้น สภาพความหยุ่นในของไหลบง่ายนิด เชนอากาศไม่พอที่จะทำให้เกิดคลื่นตามขวาง เนื่องจากความเร็วอันมากmanyของแสงทำให้เห็นว่าสภาพของตัวนำจะต้องเป็นวัตถุเกริง (rigid solid) แข็งยิ่งกว่าเหล็กกล้า เพราะคลื่นจะเคลื่อนที่ด้วยความเร็วขนาดนี้จะต้องมี เชียร์มอดดูลัส (shear modulus) สูงมาก ทำให้เกิดความขัดแย้งกับสภาพความเป็นจริง เพราะทุก ๆ คนยอมเห็นว่าอวกาศเป็นที่ว่างไม่มีวัตถุเกริงโดยยุ่นในอวกาศ

การมีตัวกลางให้คลื่นแสงวิ่งผ่านทำให้เกิดปัญหาอื่นอีก สมมุติว่าโอบนก้อนกรวดลงในลำธารซึ่งกำลังไหลอย่างเงียบสงบน จะเกิดคลื่นเคลื่อนออกเป็นวงกลมมีความเร็วขนาดหนึ่ง แต่ถ้าหากว่ากระแสน้ำเกิดมีความเร็วมากกว่าความเร็วของคลื่น ๆ จะไม่สามารถเคลื่อนทวนน้ำได้เลย (ดูรูปที่ 14)

4 พลิกฟ์ วรสิงห์, op.cit. หน้า 376

การที่เราจะพิจารณาว่าตัวกลางกำลังเคลื่อนที่ไปทางซ้าย หรือตันกำเนิดคลื่นไปทางขวา มีผลลัพธ์เหมือนกัน ถ้าหากเราถือว่าอีเกอร์เป็นตัวกลางทางกลศาสตร์ (mechanical medium) ชนิดหนึ่ง ในรูปที่ 14 จะเห็นว่าไม่มีคลื่นเคลื่อนทวนกระแสแน້າ หรือสำหรับในการถือของคลื่น แสงก็เช่นเดียวกัน คลื่นแสงย่อมไม่เคลื่อนย้อนกระแสอีเกอร์ ดังนั้นจึงสรุปได้ว่าเราคงไม่เคลื่อนผ่านอีเกอร์ไปเร็วกว่าความเร็วของแสง เพราะถ้าหากว่าเราเกิดเคลื่อนที่เร็วกว่าความเร็วของแสงในอีเกอร์ เมื่อเราเปิดไฟฟ้าในห้อง แสงไฟย่อมไม่สามารถไปถึงอีกด้านหนึ่งของห้องซึ่งเป็นด้านซึ่งเคลื่อนออกไปจากจุดกำเนิดแสง ดังนั้นจะเห็นว่าโดยหลักการแล้ว เครื่องมือในวิชาแสงจะสามารถวัดกระแสอีเกอร์ได้ ปัญหาจะมีอยู่ก็เนื่องจากความเร็วอันมากมายของแสงจะทำให้เครื่องมือนั้นต้องมีความละเอียดละเอียดเป็นพิเศษ

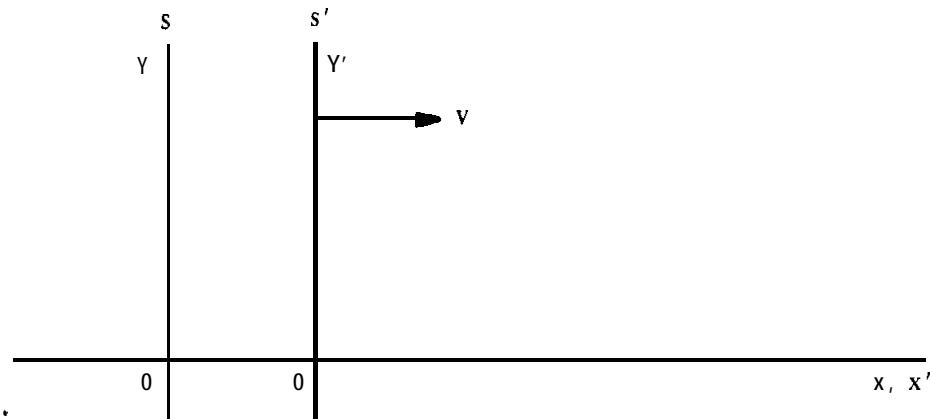
ถ้าโภนหินก้อนหนึ่งลงในน้ำซึ่งกำลังไหลไปทางซ้าย



รูปที่ 14 ถ้าความเร็วของกระแสแน້ามากกว่าความเร็วของคลื่น คลื่นนั้นจะไม่เคลื่อนย้อนขึ้นไปทางตันน้ำได้

## 1.5 ความไม่เปลี่ยนแปลงเพสของคลื่นระนาบ

สมมุติว่าระนาบพิกัดจาก  $s':(x',y',z',t')$  เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  ไปทางทิศ  $+x$  ของระบบพิกัดจาก  $s:(x,y,z,t)$  (รูปที่ 15) ดังนั้น



รูปที่ 15 ระบบพิกัด  $s'$  เคลื่อนที่ไปทาง  $+x$  ด้วยความเร็ว  $v$  เทียบกับระบบพิกัด  $s$

การแปลงแบบกาลิเลโอของจุด  $(x',y',z',t')$  ในระบบ  $s'$  ไปสู่ระบบ  $s$  จะเป็นดังนี้

$$\begin{aligned} x' &= x - vt \\ y' &= y \\ z' &= z \\ t' &= t \end{aligned} \tag{1.51}$$

ตามความคิดของแมกซ์เวลล์ เขายืนยันว่าสมการของแมกซ์เวลล์จะเป็นจริงสำหรับกรอบอ้างอิงเดียว คือ กรอบอ้างอิงซึ่งอยู่นิ่งเมื่อเทียบกับอีกกรอบ อีกกรอบอ้างอิงนี้ ผู้สังเกตในกรอบอ้างอิงจะไม่เห็น “ลมอีเทอร์” เลย ดังนั้นกรอบอ้างอิงนี้จะเป็นกรอบอ้างอิงที่สมบูรณ์ (absolute system of reference) ซึ่งตรงตามที่นิยัติอ้างไว้ในความเชื่อของเขาว่า มีปริภูมิที่สมบูรณ์ (absolute space) บัดนี้เราจะได้มาระหัสว่า กฎทางฟิสิกส์ในเรื่องแสง จะมีการเปลี่ยนแปลงอย่างไร เมื่อผู้สังเกตอยู่ในกรอบ  $s$  และ  $s'$  ตามลำดับ

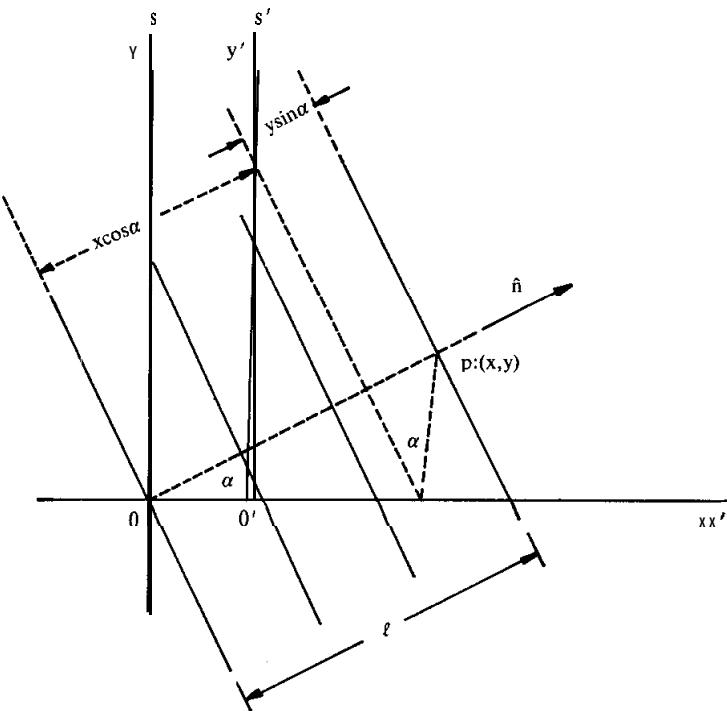
ถ้า  $s$  เป็นระบบพิกัดซึ่งอยู่นิ่งเมื่อเทียบกับอีเกอร์ สมมุติว่ามีแสงซึ่งมีความถี่เดียว เป็นคลื่นราบ (plane monochromatic light) เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $c = 3 \times 10^8$  เมตรต่อวินาที เมื่อเทียบกับ  $s$  คลื่นชนิดนี้จะมีคุณสมบัติที่เด่นชัดสามประการคือ ความเร็วเฟส (phase velocity) ความถี่ของคลื่น (frequency) และทิศของการเคลื่อนที่ (direction of propagation) เราจะทำการแปลงของคุณสมบัติทั้งสามประการนี้ ระหว่างระบบพิกัด  $s$  กับ  $s'$

เพื่อให้ง่ายขึ้นเราจะสมมุติว่าทิศตั้งฉากกับคลื่นอยู่ในระบบ  $xy$  คลื่นในระบบพิกัด  $s$  ให้ได้ด้วยสมการ

$$\Psi = A \cos 2\pi\nu \left( t - \frac{xcos\alpha + ysin\alpha}{c} \right) \quad (1.52)$$

โดยที่  $\nu \left( t - \frac{xcos\alpha + ysin\alpha}{c} \right) = \nu \left( t - \frac{\ell}{c} \right) = F \quad (1.53)$

เมื่อ  $\nu$  เป็นความถี่ของคลื่น  $\alpha$  เป็นมุมระหว่างเวลาเตอร์ขนาดหนึ่งหน่วยในทิศตั้งฉากกับคลื่น กับแกน  $x$ ,  $\ell = xcos\alpha + ysin\alpha$  เป็นระยะจากจุดกำเนิดไปถึงคลื่นซึ่งมีจุด  $p(x,y)$  อยู่บนสันคลื่น



รูปที่ 16 คลื่นราบ

$F$  เป็นเฟสของคลื่นซึ่งมีความหมายดังนี้ สมมุติว่าสันคลื่นสั้นหนึ่งผ่านจุดกำเนิด (0) ที่เวลา  $t = 0$  เมื่อสันคลื่นสั้นนั้นไปถึงจุด  $p$  ก็มีผู้สังเกตการณ์คนหนึ่งสังเกตเห็นสันคลื่นนั้นและเริ่มนับคลื่นที่ผ่านจุด  $p$  โดยเริ่มจากคลื่นซึ่งผ่าน 0 เมื่อเวลา  $t = 0$  จำนวนคลื่นที่เข้ามาได้มีเมื่อเวลาผ่านไป  $t$  คือ เฟส  $F$  เนื่องจาก 1 วินาทีจะมีคลื่นผ่านเข้า  $v$  ลูก เวลาที่ผ่านไปทั้งหมดคือ  $(t - \frac{l}{c})$  ดังนั้นคลื่นจะมี  $F = v(t - \frac{l}{c})$

สมมุติว่า เมื่อเวลา  $t = 0$  จุดกำเนิด (0') ของ  $s'$  ทับจุดกำเนิด (0) ของ  $s$  ขณะเดียวกัน คลื่นที่เรกหล่อถึงในตอนที่แล้วก่อผ่าน 0 และ 0' พร้อมกัน  $p'$  เป็นจุดในระบบ  $s'$  ซึ่งทับจุด  $p$  พอดีเมื่อเวลา  $t = t'$  ดังนั้นจำนวนคลื่นที่ผ่านจุด  $p'$  จากเวลาที่คลื่นลูกแรกที่กล่าวถึงมาถึง  $p'$  จะกระแทกทั้งหมดเวลา  $t'$  ก็คือ  $F$  เช่นเดียวกัน แต่ผู้สังเกตการณ์ซึ่งอยู่ใน  $s'$  เขาจะสังเกตเห็น เหตุการณ์เหมือนกับผู้สังเกตการณ์ที่อยู่ใน  $s$  สังเกตเห็นคือ

$$F = v' \left( t' - \frac{l'}{c'} \right) = v' \left( t' - \frac{x' \cos\alpha' + y' \sin\alpha'}{c'} \right) \quad (1.54)$$

$$\text{ในขณะเดียวกัน } F = v \left( t - \frac{l}{c} \right) = v \left( t - \frac{x \cos\alpha + y \sin\alpha}{c} \right)$$

ดังนั้นเฟสจึงเป็นปริมาณที่ไม่เปลี่ยนแปลงไปตามระบบพิกัด  
จากสมการที่ (1.51), (1.53) และ (1.54)

$$v \left( t - \frac{(x + vt) \cos\alpha + y \sin\alpha}{c} \right) = v' \left( t' - \frac{x' \cos\alpha' + y' \sin\alpha'}{c'} \right) \quad (1.55)$$

เทียบสัมประสิทธิ์ของตัวแปรตามลำดับดังนี้

$$t' : v' = v \left( 1 - \frac{v}{c} \cos\alpha \right) \quad (1.56)$$

$$y' : \frac{v' \sin\alpha'}{c'} = \frac{v \sin\alpha}{c} \quad (1.57)$$

$$x' : \frac{v' \cos\alpha'}{c'} = \frac{v \cos\alpha}{c} \quad (1.58)$$

สมการที่ (1.57) หารด้วยสมการ (1.58) ได้  $\tan\alpha' = \tan\alpha$  หรือ  $\alpha' = \alpha$  (1.59)

กำลังสองของสมการ (1.57) บวกกำลังสองของสมการ (1.58) ได้ความสัมพันธ์

$$\frac{v'^2}{c'^2} = \frac{v^2}{c^2} \quad (1.60)$$

$$\text{ดังนั้น} \quad c' = \frac{v'}{v} c = c(1 - \frac{v}{c} \cos\alpha) \quad (1.61)$$

สมการที่ (1.56) ให้ความถี่ในพิกัดซึ่งเคลื่อนที่เมื่อเทียบกับอีเทอร์ สมการที่ (1.61) ให้ความเร็วของแสง ในพิกัดที่เคลื่อนที่ซึ่งต่างจากความเร็วของแสงเมื่อพิกัดอยู่นิ่งเทียบกับอีเทอร์ ความสัมพันธ์เหล่านี้ควรจะบอกลักษณะการเคลื่อนที่ของพิกัดเทียบกับอีเทอร์ได้

## 1.6 สรุป

**1.6.1 ทัศนะเชิงกลศาสตร์** เชื่อว่าแรงจะอยู่ในทิศทางระหว่างอนุภาคทั้งสองซึ่งมีอันตรกิริยาต่อกันและกัน ขนาดของแรงขึ้นอยู่กับรูปร่างของอนุภาค ทัศนะเชิงกลศาสตร์เป็นผลงานของนักฟิสิกส์ที่สำคัญสามท่านคือ ไทรโซ บราเอ โจหานเนส เคเพเลอร์ และ เชอร์ ไฮแซค นิวตัน เคยเชื่อกันว่าทัศนะเชิงกลศาสตร์จะสามารถใช้ได้กับพิสิกส์ทุกแขนง

### 1.6.2 ความหมายของสมการแมกซ์เวลล์

$$\nabla \times \vec{E} = - \frac{\partial}{\partial t} \vec{B} \quad (1.42a)$$

$$\nabla \times \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial}{\partial t} \vec{D} \quad (1.42b)$$

$$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_e \quad (1.43c)$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \quad (1.42d)$$

แมกซ์เวลล์เชื่อว่า ในอนุจัจจะมีกระแสอิเล็กทรอนิกส์ คือ  $\vec{j}_d = \frac{\partial}{\partial t} \vec{D}$  = กระแสขัดซึ่งกระแสขัดนี้จะทำให้มีสัญญาณเคลื่อนผ่านอนุจัจจะไปด้วยความเร็วเท่าความเร็วของแสง คลื่นที่ทำสัญญาณนี้จะเป็นคลื่นตามข้าง

### 1.6.3 คลื่นและคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้า

คลื่นจะเคลื่อนที่ไปโดยอาศัยการส่งถ่ายพลังงานผ่านตัวนำของคลื่น อนุภาคของตัวนำคลื่น จะไม่เคลื่อนไปกับคลื่นด้วย การเคลื่อนที่ของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้ามีลักษณะพิเศษคือ ทิศของสนามแม่เหล็กจะต้องได้จากกับทิศของสนามไฟฟ้า และหักทิศของสนามแม่เหล็กและทิศของสนามไฟฟ้าจะตั้งฉากกับทิศที่คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าเคลื่อนที่ไป การเคลื่อนที่ของสนามแม่เหล็กจะทำให้เกิดสนามไฟฟ้า และการเคลื่อนที่ของสนามไฟฟ้าจะทำให้เกิดสนามแม่เหล็ก

### 1.6.4 อีเทอร์และกรอบอีเทอร์

การที่คลื่นแสงเป็นคลื่นตามขวางแสดงว่าตัวนำจะต้องเป็นวัตถุเกริง แต่เนื่องจากไม่มีวัตถุเกริงในอวกาศในขณะที่คลื่นแสงสามารถเคลื่อนผ่านอวกาศได้ นักวิทยาศาสตร์จึงให้ชื่อตัวกลางชื่อสมมุติว่าแสงวิ่งผ่านน้ำว่าอีเทอร์ มาจากคำว่า Luminiferous ether ซึ่งแปลว่าตัวกลางซึ่งแสงวิ่งผ่าน

### 1.6.5 ความไม่เปลี่ยนแปลงเพื่อของคลื่นรัฐบาล

ถ้าระบบพิกัด  $s':(x',y',z',t)$  เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  ไปทางทิศ  $+x$  ของระบบพิกัดเดิม  $s:(x,y,z,t)$  ดังนั้น การแปลงแบบกาลิเลโอ คือ

$$\begin{aligned} \mathbf{x}' &= \mathbf{x} - vt \\ y' &= y \\ z' &= z \\ t' &= t \end{aligned} \tag{1.51}$$

และถ้าคลื่นในระบบพิกัด  $s$  คือ

$$\Psi = A \cos 2\pi v \left( t - \frac{xcos\alpha + ys}{c} \right) \tag{1.52}$$

จะทำให้  $v' = v(1 - \frac{v}{c} \cos\alpha)$  (1.56)

$$a' = a \tag{1.59}$$

$$c' = c(1 - \frac{v}{c} \cos\alpha) \tag{1.61}$$

## 1.7 คำถ้ามทัยบท

จงเติมคำในช่องว่างให้ได้ความสมบูรณ์

1.7.1 ทักษะเชิงกลศาสตร์เชื่อว่าแรงระหว่างอนุภาคสองอนุภาคจะมีทิศอยู่ในทิศ

ตอบ : ขنانกับเส้นตรงซึ่งต่อระหว่างอนุภาคทั้งสอง

1.7.2 กฎการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ของเคเพเพลอร์สรุปได้ดังนี้

ก.....

ข.....

ค.....

ตอบ : ก. ดาวเคราะห์หมุนรอบดวงอาทิตย์ตามทางโคจรรูปอลลิพส์ โดยมีดวงอาทิตย์อยู่ที่จุดโฟกัสจุดหนึ่ง

ข. รัศมีวงเดือนจากดวงอาทิตย์ถึงดาวเคราะห์จะกว้างพื้นที่ในวงโคจรในอัตราที่สม่ำเสมอ

ค. คาดเวลาที่ดาวเคราะห์เดินรอบดวงอาทิตย์ยกกำลังสองเป็นสัดส่วนโดยตรงกับแกนยาวของรูปอลลิพส์ยกกำลังสาม

1.7.3 สมการเกี่ยวกับแรงหนีศูนย์กลางของนิวตันคือ .....

ตอบ :  $f \propto \frac{1}{r^2}$

1.7.4 สมการของของไอลอุดมคติคือ  $\bar{\nabla} \cdot \rho \bar{n} = - \frac{\partial}{\partial t} \rho = 0$  แสดงว่า

$\bar{\nabla} \cdot \bar{B} = .....$

ตอบ : 0 (ศูนย์)

1.7.5 “ลูกปืน” ซึ่งทำหน้าที่ขัดแย้งเสียดทานของเกลียวหมุนกรอบแม่เหล็กคือ.....

ตอบ : ประจุไฟฟ้า

1.7.6 ในกรณีของไฟฟ้าสถิตในอนุวน เมื่อมีการเปลี่ยนแปลงของกระแสในเส้นลวด ทำให้ประจุในอนุวนรอบ ๆ เส้นลวดเคลื่อนที่เล็กน้อย ทำให้มีกระแสเกิดขึ้นเรียกว่า .....

ตอบ : กระแสขัด

1.7.7 ถ้าหาก  $\bar{\nabla} \times \bar{H} = \beta \dot{\bar{E}}$ ,  $\bar{\nabla} \times \bar{E} = -\dot{\bar{B}}$

$$\bar{H} = H_0 e^{i(\bar{k} \cdot \bar{r} - wt)}, \quad \bar{E} = \bar{E}_0 e^{i(\bar{k} \cdot \bar{r} - wt)}$$

$$\text{แสดงว่า} \dots = -iw\beta \bar{E} \dots = iw\bar{B}$$

ตอบ :  $i(\bar{k} \times \bar{H})$ ,  $i(\bar{k} \times \bar{E})$

1.7.8 การวิ่งผลัดถือว่าเป็นการเคลื่อนที่ของ.....

ตอบ : คลื่น

7.9 ถ้าหากสนามแม่เหล็กเคลื่อนที่จะทำให้เกิดสนามไฟฟ้า ตรงกับสมการของแมกซ์เวลล์ว่า.....

ตอบ :  $\bar{\nabla} \times \bar{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \bar{B}$

1.7.10  $c = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$

T คือ ความตึงของเส้นเชือกเป็นคุณสมบัติของ.....

$\mu$  คือ ความหนาแน่นของเส้นเชือกเป็นคุณสมบัติของ.....

ตอบ : สภาพยึดหยุ่น, ความเนื้อย

1.7.11 ถ้าความเร็วของกระแสอีเทอร์มากกว่าความเร็วของแสง คลื่นแสงย่อมไม่

ตอบ : เคลื่อนไปในทิศซึ่งย้อนความเร็วของอีเทอร์

1.7.12 สำหรับการแปลงแบบกาลิเลโอ จาก  $r' : (x', y', z', t')$  ไปสู่  $r : (x, y, z, t)$  ค่าของเวลาຍ่อม.....

ตอบ : ไม่เปลี่ยนแปลงเลย

1.7.13 แสงที่เคลื่อนที่ในอีเทอร์จะมีคุณสมบัติเด่นชัดอยู่สามประการคือ

ก.....

ข.....

ค.....

- ตอบ : ก. ความเร็วเฟส  
 ข. ความถี่ของคลื่น  
 ค. ทิศของการเคลื่อนที่

1.7.14 สมมุติว่า ' เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  เทียบกับ  $s$  เฟสของคลื่นแสงจะ .....  
 เป็นผลจากการเคลื่อนที่เลย

- ตอบ : ไม่เปลี่ยนแปลง

1.7.15 ถ้า  $s'$  เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  ในทิศ  $+x$  เทียบกับ  $s$  และ

ก)  $v' = \dots$

ข)  $\alpha' = \dots$

ค)  $c' = \dots$

ตอบ : ก)  $v' = v(1 - \frac{v}{c} \cos\alpha)$

ข)  $\alpha' = \alpha$

ค)  $c' = c(1 - \frac{v}{c} \cos\alpha)$

1.7.16 ถ้า  $s'$  เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  ในทิศ  $+x$  เทียบกับ  $s$  และ มีทิศใดบ้างซึ่งจะทำให้  $v' = v$ ,  $\alpha' = \alpha$  และ  $c' = c$

ตอบ :  $\alpha = \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}$

## แบบฝึกหัดบทที่ 1

1. จงพิสูจน์ว่า ในขณะที่ดาวเคราะห์เคลื่อนไปรอบดวงอาทิตย์ รัศมีเวกเตอร์ของมันจะ

การดึงที่ภายในวงโคจรในอัตราที่คงที่  $\frac{d}{dt} \mathbf{A} = \frac{\mathbf{L}}{2m}$  เมื่อ  $\mathbf{A}$  คือพื้นที่  $\mathbf{L}$  คือ โมเมนตัม

เชิงมุมของดาวเคราะห์ในวงโคจร  $m$  คือมวลของดาวเคราะห์นั้น

คำแนะนำ :  $\mathbf{L} = \mathbf{r} \times m\mathbf{v}$  เมื่อ  $\mathbf{r}$  คือรัศมีเวกเตอร์ ซึ่งคือ ความเร็วของดาวเคราะห์

2. สมมุติว่าดาวเคราะห์เดินรอบดวงอาทิตย์มีวงโคจรเป็นวงกลม จงพิสูจน์ว่า ควบเวลา

ที่ดาวเคราะห์เดินทางครบรอบยกกำลังสอง จะเป็นสัดส่วนโดยตรงกับรัศมียกกำลังสาม

คำแนะนำ :  $\bar{\mathbf{F}} = m\bar{\mathbf{a}}$ ,  $\bar{\mathbf{a}} = -\omega^2 \hat{\mathbf{r}} = -\frac{4\pi^2}{T^2} \hat{\mathbf{r}}$

$$\bar{\mathbf{F}} = \frac{GmM}{r^2} \hat{\mathbf{r}}$$

3. จากชุดของสมการแมกซ์велล์

$$\bar{\nabla} \times \bar{\mathbf{E}} = -\frac{\partial}{\partial t} \bar{\mathbf{B}}, \quad \bar{\nabla} \times \bar{\mathbf{B}} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \bar{\mathbf{E}}$$

$$\bar{\nabla} \cdot \bar{\mathbf{E}} = 0, \quad \bar{\nabla} \cdot \bar{\mathbf{B}} = 0$$

จงแสดงว่า

$$\oint \bar{\mathbf{E}} \cdot d\hat{\mathbf{l}} = -\frac{d}{dt} \phi_B, \quad \oint \bar{\mathbf{B}} \cdot d\hat{\mathbf{l}} = \epsilon_0 \mu_0 \frac{d}{dt} \phi_E$$

$$\oint \bar{\mathbf{E}} \cdot d\bar{s} = 0, \quad \oint \bar{\mathbf{B}} \cdot d\bar{s} = 0$$

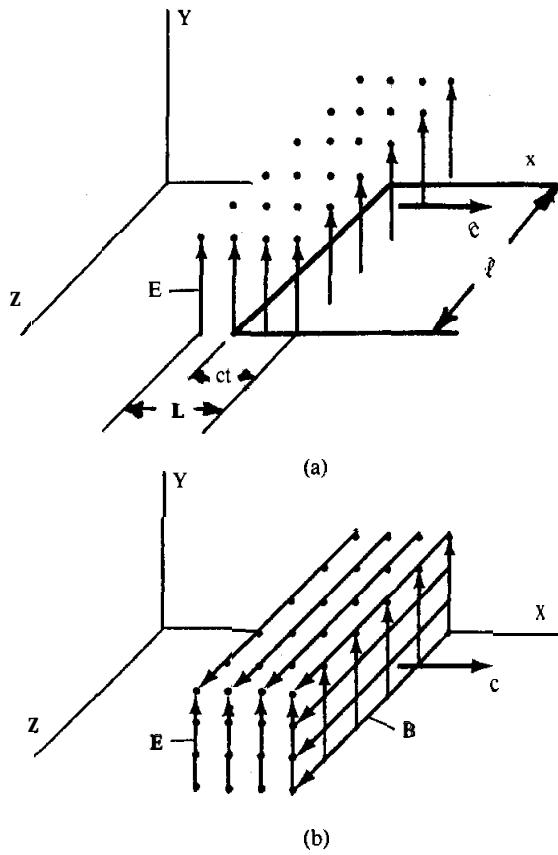
คำแนะนำ : ใช้ทฤษฎีไดโเออร์เจนซ์ และทฤษฎีของสโตก

4. สมมุติว่าสนามไฟฟ้าสม่ำเสมอ ชี้ไปทาง  $+y$  เคลื่อนไปทาง  $+x$  ด้วยความเร็ว  $c$  ขนาด

ของสนาม  $\bar{\mathbf{E}}$  ทางแนวแกน  $+z$  คือ  $\ell$  ระยะระหว่างขอบหน้าสนาม (ระยะแนวทางแกน

$x$  ของสนาม) ถึงขอบหลังของสนามคือ  $L$  จงแสดงว่า  $c^2 = \frac{1}{\epsilon_0 \mu_0}$

คำแนะนำ :



รูปที่ 17 สนามไฟฟ้าที่เคลื่อนที่

$$\phi_E = EA = E(lct)$$

$$\frac{d}{dt} \phi_E = Elc$$

ผลักดันจะเปลี่ยนตลอดเวลาที่ขอบด้านหลังของสนาม  $\bar{E}$  อยู่นอกกรอบ เมื่อขอบด้านหลังเข้าสู่กรอบแล้ว  $\phi_E$  จะคงที่ จากสมการที่ (1.34) ทิศของ  $\bar{B}$  จะไปทาง  $+z$  ดังนั้น

$$\oint \bar{B} \cdot d\ell = Bl = \epsilon_0 \mu_0 \frac{d}{dt} \phi_E \quad \text{แทนค่า } \phi_E \text{ และใช้สมการ (1.48)}$$

5. สมมุติว่าขดลวดสม่ำเสมอยาวเป็นอนันต์ มีรัศมี  $R$  มีกระแสไฟ流ผ่าน I ทำให้เกิดสนามแม่เหล็กสม่ำเสมอภายในขดลวด แต่เปลี่ยนไปช้า ๆ ตามเวลา จงหาสนามไฟฟ้าเหนี่ยวนำทั้งภายในและภายนอกขดลวด

$$\text{คำแนะนำ : } \oint \bar{E} \cdot d\ell = - \frac{d}{dt} \phi_B$$

$$\text{ตอบ} : \quad r > R \quad E = - \left( \frac{1}{2\pi r} \right) \left( \frac{d}{dt} \phi_B \right)_R$$

$$r < R \quad E = - \frac{r}{2\pi R^2} \left( \frac{d}{dt} \phi_B \right)_R$$

6. ประจุ  $q$  วางห่างจากลวดเส้นหนึ่งเป็นระยะ  $a$  เส้นลวดมีความยาวเป็นอนันต์มีความหนาแน่นประจุต่อหนึ่งหน่วยความยาว  $\rho$  ประจุและเส้นลวดอยู่ในระบบพิกัด  $s$  ซึ่งอยู่นิ่ง ๆ ดังนั้น แรงไฟฟ้าสถิตซึ่งสังเกตได้ที่  $q$  คือ  $\frac{qp}{2\pi\epsilon_0 a}$  จงแสดงว่า ผู้สังเกตการณ์ซึ่งอยู่ในระบบพิกัด  $s'$  ซึ่งเคลื่อนที่ด้วยความเร็ว  $v$  ไปตามเส้นลวดทางขวาของ  $s$  จะพบว่าแรงที่เข้าสังเกตได้บน  $q$  คือ  $\frac{qp}{2\pi\epsilon_0 a} - \frac{qu_0 \rho v^2}{2\pi a}$

$$\text{คำแนะนำ} : B = \frac{\mu_0 I}{2\pi a} = \frac{\mu_0 \rho v}{2\pi a}, \quad \bar{F} = q(\bar{E} + \bar{v} \times \bar{B})$$

$$7. \text{ จงแสดงว่า } \frac{\partial^2}{\partial x^2} u(x, t) = \frac{\mu}{T} \frac{\partial^2}{\partial t^2} u(x, t)$$

- a. ความถี่ต่ำสุดและความถี่สูงสุดที่หูคนโดยปกติจะฟังได้ คือ 20 Hz และ 20 kHz ที่อุณหภูมิปกติ ความเร็วของคลื่นสียงประมาณ 344 เมตรต่อวินาที จงหาความยาวคลื่นของคลื่นสียงที่ความถี่ต่ำสุดและความถี่สูงสุดนั้น

ตอบ 17.2 เมตร 1.7 เซนติเมตร

9. ลวดสปริงอันหนึ่งมีความยาว 2 เมตร มีมวล 49 กรัม ปลายบนของลวดแขวนไว้ส่วนปลายล่างของลวดมีมวล 5.0 กก. แขวนอยู่ ถ้ามีแรงม้ากระทำที่ปลายล่างตามแนวอนต้องใช้เวลานานเท่าไรสัญญาณนั้นจึงจะไปถึงปลายบน?

$$\text{คำแนะนำ} : T = Mg = 5 g \quad c = \sqrt{\frac{T}{\rho}}$$

$$\rho = \frac{m}{l} = \frac{.049}{2}$$

$$t = \frac{2}{c}$$

ตอบ : 0.045 วินาที

10. เชือกเส้นหนึ่งมีความหนาแน่นตามยาว 70 กรัมต่อหนึ่งเมตร มีความตึง 10 นิวตัน ที่จุด  $x = 0$  เครื่องกำเนิดคลื่นได้ทำคลื่นมีแอมเพลจูด 2 ซม.

- (ก) จงหาอัตราเร็วของคลื่นในเส้นเชือก
- (ข) จงหาความยาวคลื่นในเส้นเชือก
- (ค) ถ้าเมื่อ  $t = 0$  เครื่องกำเนิดคลื่นมีแอมเพลจูดสูงสุด จงเขียนสมการคลื่นในรูป  $\sin$  หรือ  $\cos$
- (ง) จงหาค่าสูงสุดของโมเมนตัมตามขวางบนความยาวของเชือก 1 มม.
- (จ) จงหาระยะห่างที่สุดบนความยาวของเชือก 1 มม.

$$\text{คำแนะนำ : } (\text{ก}) \quad c = \sqrt{\frac{T}{\rho}}$$

$$(\text{ข}) \quad \lambda = \frac{c}{f}$$

$$(\text{ค}) \quad y(x,t) = A \sin [k(x - ct) - \phi]$$

$$y = A, \quad t = 0$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

(จ)  $p_{\max}$  : โมเมนตัมสูงสุดตามขวาง ,  $m$  : มวลของเชือกยาว 1 มม.

$$= m \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)_{\max}$$

$$(\text{จ}) \quad (F_y)_{\max} = m \left( \frac{\partial^2 y}{\partial t^2} \right)_{\max}$$

ตอบ : (น) 12 เมตรต่อวินาที

(ข) 3 เมตร

$$(\text{ค}) \quad y(x,t) = (2.0 \times 10^{-2}) \cos \frac{2\pi}{3} (x - 12t)$$

$$(\text{จ}) \quad \left( \frac{\partial y}{\partial t} \right)_{\max} = kcA$$

$$p_{\max} = 3.5 \times 10^{-5} \frac{\text{กก.-เมตร}}{\text{วินาที}}$$

$$(\text{จ}) \quad (F_y)_{\max} = 9.1 \times 10^{-4} \text{ นิวตัน}$$


---