

บทที่ 7 ระบบสุริยะ

7.1 การเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์

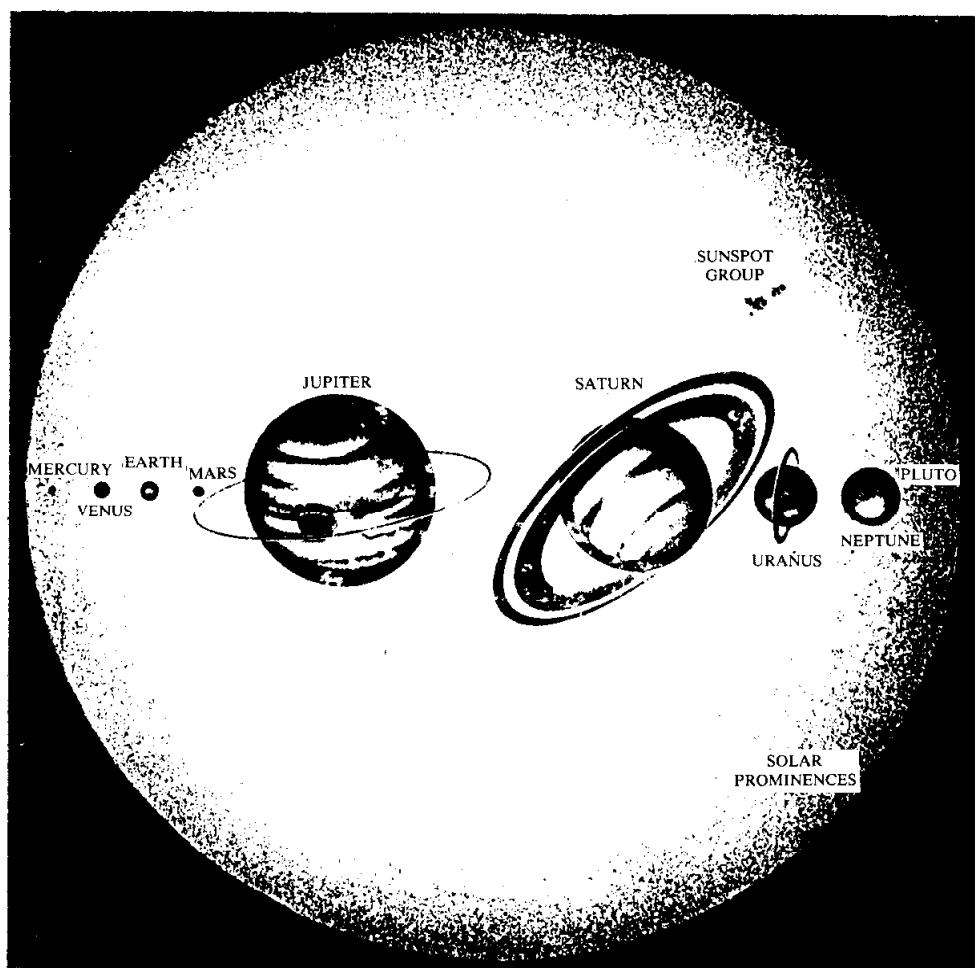
นักดาราศาสตร์ชาวกรีกโบราณ เช่น พลาโต (Plato), ยูดอคอชัส (Eudoxus), อริสโตเตล (Aristotle) และพโตเลมี (Ptolemy) ได้ตั้งทฤษฎีว่าโลกเป็นจุดศูนย์กลางของเอกภพโดยมีดวงอาทิตย์, ดาวจันทร์, ดาวเคราะห์ และดาวฤกษ์ทุกดวงโคจรรอบโลก ลักษณะการโคจรที่มีโลกเป็นจุดศูนย์กลางของการโคจรเรียกว่า จิโอเซนทริก (geocentric) ทฤษฎีนี้เป็นที่เชื่อถือติดต่อกันมาเป็นเวลาประมาณเกือบสองพันปี ต่อมานิโคลัส โคเปอร์นิคัส (Nicolus Copernicus, ค.ศ. 1475-1543) ได้เขียนลงในหนังสือชื่อ “De Revolutionibus Orbium Celestium” ในปี ค.ศ. 1543 โดยเสนอความคิดเห็นว่า ดวงอาทิตย์เป็นจุดศูนย์กลางของการเอกภพโดยมีโลก, ดาวเคราะห์, ดาวฤกษ์ ต่าง ๆ หมุนรอบดวงอาทิตย์เป็นรูปวงกลม ลักษณะของการโคจรที่มีดวงอาทิตย์เป็นจุดศูนย์กลางของเอกภพเรียกว่า ไฮโลจิโอเซนทริก (heliocentric)

ไทโค บร้าเขต (Tycho Brahe, ค.ศ. 1546-1601) ตลอดชีวิตของไทโค บร้าเขตได้สังเกตคำแห่งของดาวเคราะห์, ดาวฤกษ์, ดาวอาทิตย์, ดาวจันทร์อย่างละเอียด พบว่าทฤษฎีของพโตเลมีและโคเปอร์นิคัสเกี่ยวกับคำแห่งของดาวเคราะห์ที่บอกไว้ยังขาดความแม่นยำอยู่มาก จากทฤษฎีของโคเปอร์นิคัสที่ว่าโลกโคจรรอบดวงอาทิตย์โดยมีดวงอาทิตย์เป็นจุดศูนย์กลางนั้น ไทโค บร้าเขตได้พยายามหาค่าความคลาดคำแห่งของดาวฤกษ์ต่าง ๆ (ดูรายละเอียดในบทที่ 4) แต่เขายังไม่สามารถหาค่าความคลาดคำแห่งของดาวฤกษ์ได้เนื่องจากเครื่องมือที่เขาใช้วัดมีความละเอียดไม่เพียงพอ เขายังสรุปว่าทฤษฎีของโคเปอร์นิคัสไม่ถูกต้อง ในที่สุดไทโคให้ความเห็นว่า ดาวเคราะห์ทุกดวงเคลื่อนที่รอบดวงอาทิตย์ยกเว้นโลก เคปเลอร์ (Kepler) เป็นทั้งคณิตและผู้ร่วมงานที่ใกล้ชิดของไทโค บร้าเขต หลังจากที่ไทโค บร้าเขตได้เสียชีวิตแล้ว เคปเลอร์ได้รวบรวมและศึกษาผลงานของไทโค บร้าเขตอย่างละเอียดและในที่สุดเขาก็ได้ตั้งกฎการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ 3 ข้อ (ดูรายละเอียดในหัวข้อที่ 7.3) ซึ่งเป็นกฎการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ที่สร้างข้อเสียงให้แก่เคปเลอร์ เป็นอย่างมาก

7.2 ดาวเคราะห์นอกรถและดาวเคราะห์ใน

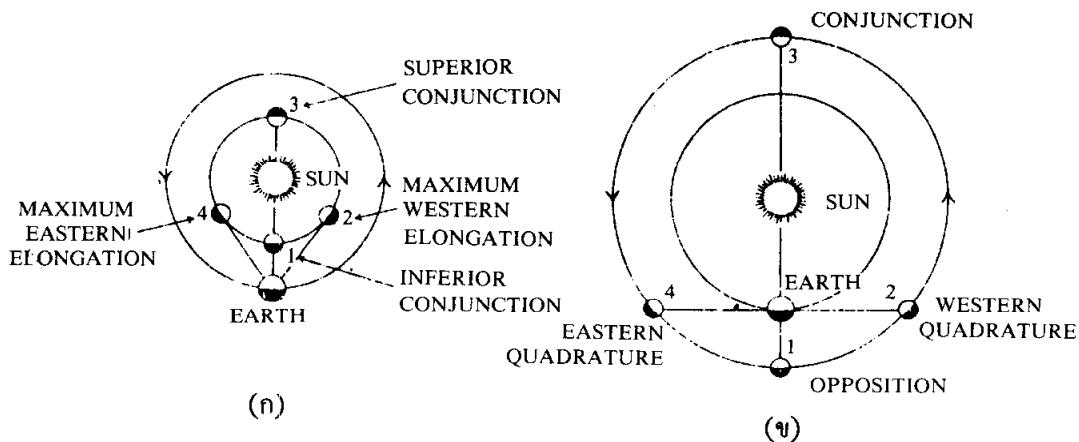
การจำแนกดาวเคราะห์นักดาราศาสตร์แบ่งเป็น 3 วิธี ได้แก่ การจำแนกดาวเคราะห์ตามวงโคจร, มวลและขนาดของดาวเคราะห์ ในที่นี้ขอกล่าวถึงการจำแนกดาวเคราะห์ตามวงโคจรของดาวเคราะห์เพียงอย่างเดียว การจำแนกดาวเคราะห์ตามวงโคจรของดาวเคราะห์ เราสามารถแบ่งดาวเคราะห์ออกเป็น 2 ประเภท คือ

1. ดาวเคราะห์ใน (inferior planets) ได้แก่ดาวเคราะห์ที่มีรัศมีวงโคจรรอบดวงอาทิตย์น้อยกว่ารัศมีวงโคจรของโลกรอบดวงอาทิตย์ ได้แก่ ดาวพุธ (Mercury) และดาวศุกร์ (Venus)



รูปที่ 7.1 ขนาดของดาวเคราะห์ต่าง ๆ เมื่อเทียบกับดวงอาทิตย์

2. ดาวเคราะห์ที่อยู่นอกวงโคจรของดวงอาทิตย์ ได้แก่ ดาวเคราะห์ที่มีรัศมีวงโคจรรอบดวงอาทิตย์มากกว่ารัศมีวงโคจรของโลก หรือ โลกรอบดวงอาทิตย์ ได้แก่ ดาวอังคาร (Mars), ดาวพฤหัส (Jupiter), ดาวเสาร์ (Saturn), ดาวอุรานัส (Uranus), ดาวเนปจูน (Neptune) และดาวพลูโต (Pluto)



รูปที่ 7.2 แสดงตำแหน่งของดาวเคราะห์ (ก) ดาวเคราะห์ใน (ข) ดาวเคราะห์ที่อยู่นอกวงโคจรของโลก

เนื่องจากความเร็วของดาวเคราะห์ในวงโคจรรอบดวงอาทิตย์ไม่เท่ากัน ดาวเคราะห์ที่อยู่ไกลกว่างานอาทิตย์มากที่สุด (ได้แก่ ดาวพุธ) จะมีความเร็วมากที่สุด และดาวเคราะห์ที่อยู่ใกล้กับงานอาทิตย์มากที่สุด (ได้แก่ ดาวพลูโต) จะมีความเร็วน้อยที่สุด ดังนั้นมือสังเกตดาวเคราะห์จากโลกเราจึงเห็นดาวเคราะห์มีตำแหน่งต่าง ๆ (รูปที่ 7.2) ดังนี้

ตำแหน่งร่วม (conjunction) คือตำแหน่งที่โลก, ดวงอาทิตย์และดาวเคราะห์อยู่ในแนวเดินตรงเดียวกัน ตำแหน่งร่วมแบ่งออกเป็น 2 ชนิด คือ

ก. ตำแหน่งร่วมนอก (superior conjunction) เกิดขึ้นเมื่อดวงอาทิตย์อยู่ระหว่างดาวเคราะห์กับโลก ดาวเคราะห์ทุกดวงจะมีตำแหน่งร่วมนอกได้เสมอ

ข. ตำแหน่งร่วมใน (inferior conjunction) เกิดขึ้นเมื่อดาวเคราะห์อยู่ระหว่างโลกกับดวงอาทิตย์ ดังนั้นดาวเคราะห์ที่จะมีตำแหน่งร่วมในได้จะต้องเป็นดาวเคราะห์ในเท่านั้น

ตำแหน่งตรงข้าม (opposition) หมายถึงดาวเคราะห์ปรากฏอยู่ที่ตำแหน่งตรงข้ามกับดวงอาทิตย์กับโลก ดวงอาทิตย์และดาวเคราะห์อยู่บนเส้นตรงเดียวกัน โดยที่โลกอยู่ระหว่างดวงอาทิตย์กับดาวเคราะห์ ดังนั้นดาวเคราะห์ที่จะเกิดตำแหน่งตรงข้ามได้เฉพาะดาวเคราะห์ที่อยู่นอกโลกเท่านั้น

มุมตำแหน่งดาวเคราะห์ (elongation) หมายถึงมุมระหว่างดวงอาทิตย์กับดาวเคราะห์ (โดยทั่วไปได้แก่ ดาวศุกร์และดาวพุธ) หรือระหว่างดาวเคราะห์กับดาวบริวารของมันที่เห็น

จากโลก เราสามารถอธิบายได้ง่าย ๆ ดังนี้ เป็นมุมที่เกิดจากเส้นตรงที่ลากจากโลกถึงดวงอาทิตย์ กับเส้นตรงที่ลากจากดาวเคราะห์ถึงโลก ในกรณีที่ดาวเคราะห์ปรากฏที่ตำแหน่งร่วม ดาวเคราะห์จะมีค่ามุมตำแหน่งดาวเคราะห์เท่ากับ 0° ถ้าดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งตรงข้าม ดาวเคราะห์จะมีค่ามุมตำแหน่งดาวเคราะห์เท่ากับ 180° และสำหรับดาวเคราะห์ในจะมีค่ามุมตำแหน่งดาวเคราะห์ตั้งแต่ 0° จนถึงค่ามุมตำแหน่งสูงสุด (ค่ามุมตำแหน่งสูงสุดขึ้นอยู่กับอัตราส่วนของรัศมีวงโคจรของดาวเคราะห์ต่อรัศมีวงโคจรของโลก เช่น ค่ามุมตำแหน่งสูงสุดของดาวพุธ = 28° และของดาวศุกร์ = 48°)

ตำแหน่งมุมฉาก (quadrature) หมายถึงค่ามุมตำแหน่งของดาวเคราะห์เท่ากับ 90° ดังนั้น ดาวเคราะห์ที่นอกเท่านั้นที่จะมีตำแหน่งมุมฉากได้ จากรูปที่ 7.2 (ข) ตำแหน่งมุมฉากมี 2 ชนิดคือ ตำแหน่งมุมฉากตะวันตก (western quadrature) กับตำแหน่งมุมฉากตะวันออก (eastern quadrature)

เมื่อดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งร่วม ตำแหน่งของดวงอาทิตย์และดาวเคราะห์จะปรากฏที่เดียวกันเมื่อสังเกตบนโลก

ถ้าดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งตรงข้าม ตำแหน่งของดาวเคราะห์จะปรากฏตรงข้ามกับดวงอาทิตย์พอดี นั่นคือเราจะสังเกตเห็นดาวเคราะห์ปรากฏบนเส้นเมริเดียนส่วนบน หรือเส้นเมริเดียนของผู้สังเกตเมื่อเวลาเที่ยงคืนปรากฏ

ความเวลาชินอดิก (Synodic period) หมายถึงช่วงระยะเวลาของดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งใดตำแหน่งหนึ่งเมื่อเทียบกับโลกและดวงอาทิตย์ (เช่น ดาวเคราะห์, โลกและดวงอาทิตย์ปรากฏอยู่ในแนวเส้นตรงเดียวกัน) แล้วโลกลับมาอยู่ที่ตำแหน่งเดียวกันกับที่เริ่มต้นอีกครั้งหนึ่ง ตัวอย่าง เช่น ดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งร่วมในหรือตำแหน่งตรงข้าม ช่วงระยะเวลาที่ดาวเคราะห์โลกลับมาที่ตำแหน่งเดิมอีกครั้งหนึ่งเรียกว่าความเวลาชินอดิก การวัดความเวลาหาราคาดิของดาวเคราะห์ มีความยุ่งยากมาก เพราะว่าโลกและดาวเคราะห์มีการเคลื่อนที่ตลอดเวลา ในกรณีที่รู้ความเวลาชินอดิกของดาวเคราะห์ เราสามารถคำนวณหาความเวลาหาราคาดิของดาวเคราะห์ได้โดยใช้สมการง่าย ๆ ดังนี้

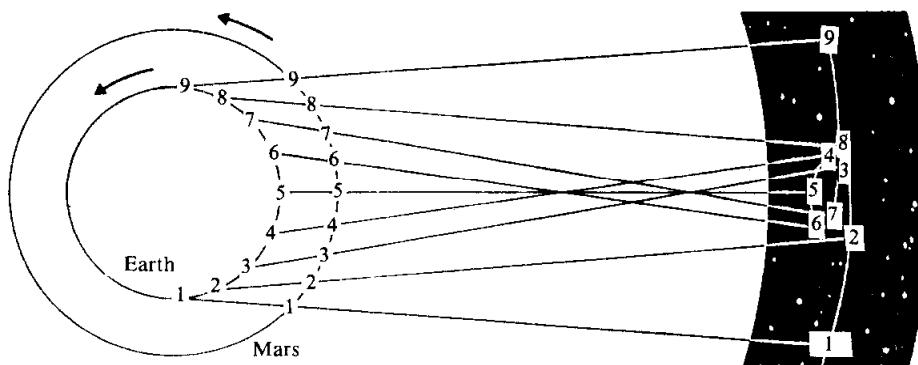
สำหรับเวลาเดือนที่ i

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{S} &= \frac{1}{P} - \frac{1}{E} \\ \text{สำหรับดาวเคราะห์ที่ } i & \\ \frac{1}{\%} &= \frac{1}{E} - \frac{1}{P} \end{aligned} \right\} \quad (7.1)$$

เมื่อ S = ความเวลาซินอดิกของดาวเคราะห์

E = ความเวลาการคาดติของโลก

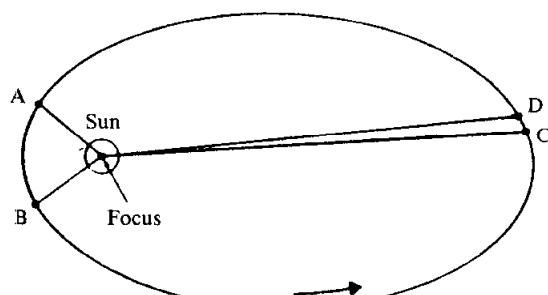
P = ความเวลาการคาดติของดาวเคราะห์



รูปที่ 7.3 แสดงทิศทางการเคลื่อนที่โดยหลังของดาวอังคารเมื่อสังเกตจากโลก

การเคลื่อนที่โดยหลัง (retrograde motion) ดาวเคราะห์ทุกดวงโกรดรอบดวงอาทิตย์ไปในทิศทางเดียวกัน ถ้ามองที่ข้างหน้าของระยะทางของเส้นสุริยวิถีดาวเคราะห์โกรดไปในทิศทางทวนเข็มนาฬิกา แต่ถ้าเรามองดูดาวเคราะห์บนท้องฟ้าทุก ๆ คืนเราจะสังเกตเห็นว่าตำแหน่งของดาวเคราะห์มีการเปลี่ยนแปลงทุกคืนเมื่อเทียบกับดาวฤกษ์ที่อยู่เบื้องหลัง บางขณะจะสังเกตเห็นเสมอว่าดาวเคราะห์หยุดนิ่งแล้วจะเคลื่อนที่กลับไปทางทิศตะวันตกเป็นระยะเวลาหนึ่งแล้วดาวเคราะห์ก็จะเคลื่อนที่ไปทางทิศตะวันออกตามเดิม (ดูรูปที่ 7.3) การเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ไปทางทิศตะวันออกเรียกว่าการเคลื่อนที่ปกติ (prograde motion) ส่วนการเคลื่อนที่ไปทางทิศตะวันตกหรือเคลื่อนที่กลับไปเรียกว่าการเคลื่อนที่โดยหลัง เช่น กรณีทางเดินปราကุของดาวอังคารตามรูปที่ 7.3

7.3 กฎของเคปเลอร์เกี่ยวกับการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์



รูปที่ 7.4

约翰内斯·开普勒 (Johannes Kepler, ค.ศ. 1571-1630) ทำหน้าที่เป็นผู้ช่วยของไทรโค บราเซ เมื่อไทรโค บราเซเสียชีวิตในปี ค.ศ. 1601 ผลงานทั้งหมดที่ไทรโค บราเซนันที่ก็เกี่ยวกับการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์บนท้องฟ้าได้มอบให้กับ开普勒尔。开普勒尔ได้ทำการศึกษาอย่างละเอียดพบว่าถูกต้องว่า ไม่สามารถทำนายตำแหน่งของดาวเคราะห์ได้ถูกต้องแม่นยำเมื่อเทียบกับตำแหน่งต่าง ๆ ของดาวเคราะห์ที่วัดโดยไทรโค บราเซ จนกระทั่งในปี ค.ศ. 1609 ถึง 1619 เคปเลอร์ได้ตั้งกฎเกี่ยวกับการเคลื่อนที่ของดาวเคราะห์ขึ้นมา 3 ข้อ คือ

กฎข้อที่ 1 “ดาวเคราะห์ทุกดวงโดยรอบดวงอาทิตย์เป็นรูปวงรีโดยมีดวงอาทิตย์อยู่ที่จุดโฟกัสที่หนึ่งของรูปวงรี”

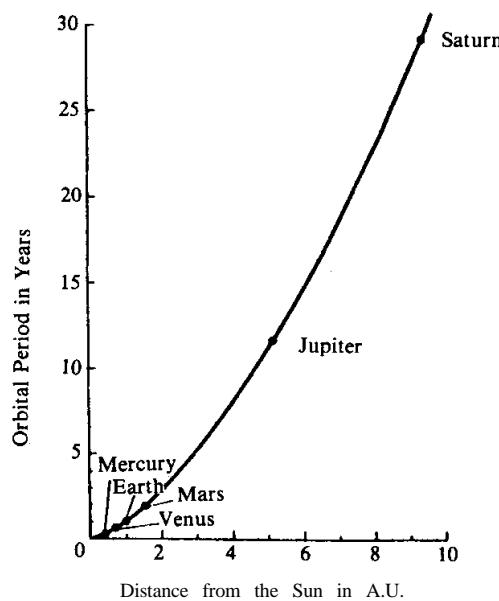
กฎข้อที่ 2 “เส้นตรงที่ลากเชื่อมระหว่างดาวเคราะห์และดวงอาทิตย์จะภาคพื้นที่ในอว拉斯เท่ากันในช่วงระยะเวลาเท่ากัน”

กฎข้อที่ 3 “ความเวลาการวนติของดาวเคราะห์ยกกำลังสองจะเป็นปฏิภาคโดยตรงกับระยะครึ่งแกนยาวของวงโคจรของดาวเคราะห์” (หรือระยะทางเฉลี่ยของดาวเคราะห์จากดวงอาทิตย์) ยกกำลังสาม”

ให้ P เป็นความเวลาการวนติของดาวเคราะห์

a เป็นระยะทางเฉลี่ย (หรือระยะครึ่งแกนยาว) ของดาวเคราะห์ถึงดวงอาทิตย์
จากกฎข้อที่ 3 ของเคปเลอร์จะได้ว่า

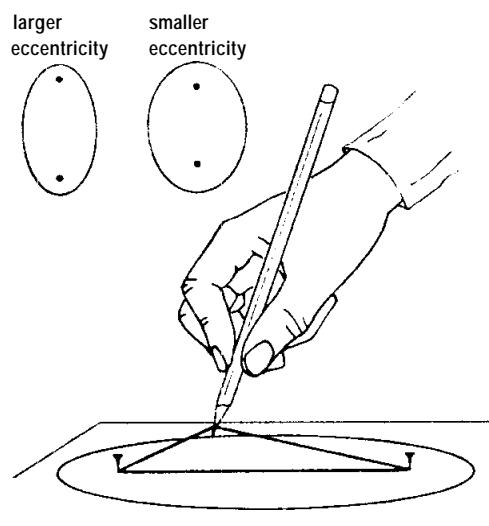
$$P^2 \propto a^3$$



รูปที่ 7.5

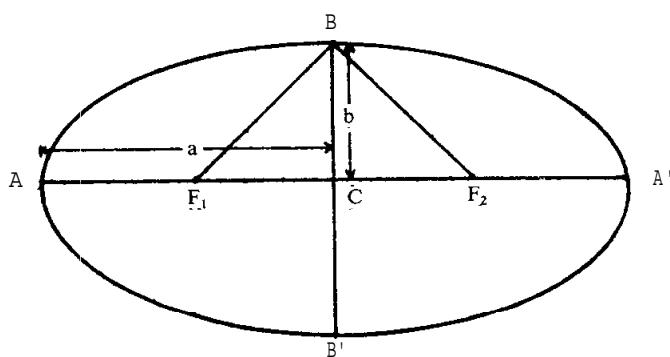
รูปที่ 7.5 เป็นกราฟที่แสดงความสัมพันธ์ระหว่างค่าคงเวลาการโคจรของดาวเคราะห์ กับขนาดของวงโคจรของดาวเคราะห์ เส้นกราฟที่ได้เป็นเส้นร่วนเรียบแสดงว่าค่าทั้งสองจะต้องมีความสัมพันธ์กัน จากความสัมพันธ์นี้ เคปเลอร์ได้นำลงตีพิมพ์ในหนังสือ “The Harmony of the World” ในปี ก.ศ. 1619 ซึ่งเป็นกฎข้อที่ 3 ของเคปเลอร์นั้นเอง

เพื่อให้เข้าใจถึงคุณสมบัติของรูปวงรี เราสามารถเขียนรูปวงรีได้ง่าย ๆ ดังนี้ (คุรุปที่ 7.6)



รูปที่ 7.6

ใช้เข็มหมุด 2 เล่นปีกบนกระดาษที่จุด F_1 และ F_2 นำด้ายเส้นเล็ก ๆ ยาวพอสมควร (เชื่อมกับว่าต้องการรูปวงรีมีค่าความรีมากน้อยเท่าใด) ผูกปลายด้ายทั้งสอง แล้วนำไปคล้องลงบนเข็มหมุดทั้งสอง ใช้ดินสอดำรงเส้นด้ายให้ตึงแล้วลากดินสอไปบนกระดาษโดยให้เส้นด้ายตึงอยู่เสมอ จะได้รูปวงรีโดยมีจุดที่ปีกเข็มหมุดเป็นจุดโฟกัส 2 จุด ได้แก่ จุด F_1 และ F_2



รูปที่ 7.7

จากรูปที่ 7.7 กำหนดให้ $AB A' B'$ เป็นรูปวงรีวงหนึ่งโดยมีจุด F_1 และ F_2 เป็นจุดโฟกัสของรูปวงรีรูปนี้

$$AA' = \text{แกนยาวของรูปวงรี}$$

$$BB' = \text{แกนสั้นของรูปวงรี}$$

$$a = AC = CA' = \text{ความยาวครึ่งแกนยาว}$$

หรือ = ระยะทางเฉลี่ยของดาวเคราะห์ถึงดวงอาทิตย์

$$b = BC = CB' = \text{ความยาวครึ่งแกนสั้น}$$

$$e = \frac{F_1C}{a} = \frac{F_2C}{a} \quad (7.2)$$

e เรียกว่าค่าความรี (Eccentricity)

ถ้า $e = 0$, F_1C มีค่า = 0 นั่นคือวงรีรูปนั้นจะเป็นวงกลม

$0 < e < 1$ รูปที่ได้เป็นรูปวงรี

$e = 1$ รูปที่ได้เป็นรูป平行โนล่า

$e > 1$ รูปที่ได้เป็นไข่เบอร์โนล่า

... $F_1B + BF_2 = AA' = 2a$ (ความยาวจากการสร้างรูปวงรี) จากสามเหลี่ยม F_1CB ได้ว่า

$$BC^2 = BF_1^2 = F_1C^2$$

แทนค่า $BC = b$, $BF_1 = a$, $F_1C = ae$ ลงในสมการบนได้

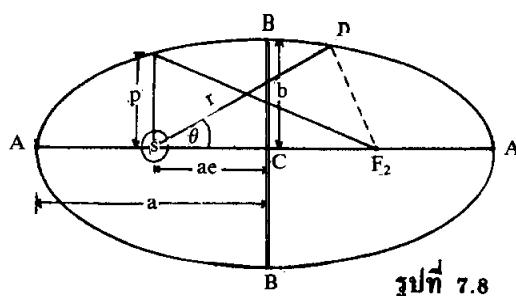
$$\begin{aligned} b^2 &= a^2 - a^2 e^2 \\ b &= \sqrt{a^2 - a^2 e^2} \\ b &= a \sqrt{1 - e^2} \end{aligned} \quad (7.3)$$

$$\text{พื้นที่ของรูปวงรี} = \pi ab$$

$$\pi a^2 \sqrt{1 - e^2} \quad (7.4)$$

ให้ p เป็นระยะทางตั้งฉากจากจุดโฟกัสจนถึงเส้นรอบวงของรูปวงรี

$$p = a - ae^2 \quad (7.5)$$



สมนติดาวเคราะห์ดวงหนึ่งโคจรรอบดวงอาทิตย์ โดยมีดวงอาทิตย์เป็นจุดโฟกัสจุดหนึ่งของรูปวงรี (ดังรูปที่ 7.8, ดวงอาทิตย์อยู่ที่ตำแหน่ง F_1)

เมื่อดาวเคราะห์โคจรมาที่ตำแหน่ง A ที่ตำแหน่งนี้ระยะทางจากดาวเคราะห์ถึงดวงอาทิตย์จะมีระยะทางสั้นที่สุด นั่นคือเมื่อดาวเคราะห์โคจรมาที่ตำแหน่ง A ดาวเคราะห์จะอยู่ใกล้ดวงอาทิตย์มากที่สุดที่ตำแหน่งนี้ซึ่งเรียกว่า เพเริลีเดียน (perihelion) (หรือเรียกว่า เพริจี (perigee) เมื่อใช้โลกเป็นจุดศูนย์กลางและดวงอาทิตย์อยู่ใกล้โลกมากที่สุด) และเมื่อดาวเคราะห์โคจรถึงตำแหน่ง A' ดาวเคราะห์ห้อยไกลจากดวงอาทิตย์มากที่สุด เรียกตำแหน่งนี้ว่า แอฟีเดียน (aphelion) (หรือเรียกว่า อะโพจี (apogee) เมื่อใช้โลกเป็นจุดศูนย์กลางและดวงอาทิตย์อยู่ไกลจากโลกมากที่สุด) จากรูปที่ 7.8 จะได้ว่า

$$\begin{aligned} \text{ระยะทางเพเริลีเดียน} &= AF_1 \\ &= a - ae \\ &= a(1 - e) \\ &= \frac{p}{1 + e} \end{aligned} \quad (7.6)$$

$$\begin{aligned} \text{ระยะทางแอฟีเดียน} &= F_1A' \\ &= a + ae \\ &= a(1 + e) \\ &= \frac{p}{1 - e} \end{aligned} \quad (7.7)$$

ให้ P เป็นตำแหน่งของดาวเคราะห์ในวงโคจรในขณะใด ๆ (ดูรูปที่ 7.7)

SP เรียกว่า เวกเตอร์รัศมี ใช้สัญลักษณ์ r

$\theta =$ มุมที่รัศมีวงโคจรของดาวเคราะห์ทำกับแกนยาว

ถ้าดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งแอฟีเดียน, $\theta = 0^\circ$

ถ้าดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งเพเริลีเดียน, $\theta = 180^\circ$

จากสามเหลี่ยม $S P F_2$

$$(PF_2)^2 = (PS)^2 + (SF_2)^2 - 2(PS)(SF_2) \cos \theta$$

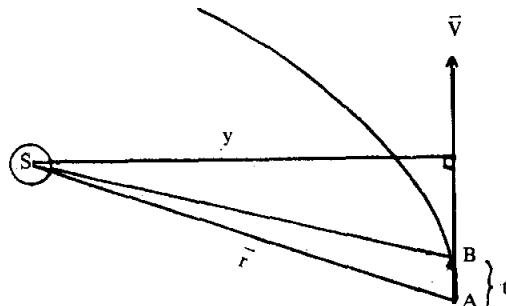
แต่ $PF_2 = 2a - r$, $PS = r$, $SF_2 = 2ae$ และ $p = a - ae^2$ แทนค่าทั้งหมดลงในสมการบนได้

$$(2a - r)^2 = (r)^2 + (2ae)^2 - 2(r)(2ae) \cos \theta$$

$$\therefore r = \frac{P}{1 - e \cos \theta} \quad (7.8)$$

สมการที่ 7.8 เรียกว่า สมการของรูปวงรี (Equation of the ellipse)

7.4 โน้ม-men ตัมเชิงมุมของความเร็วของดาวเคราะห์ในเทอมของความเร็วพื้นที่



รูปที่ 7.9

จากรูปที่ 7.9 ให้ A เป็นตำแหน่งของดาวเคราะห์ในขณะเวลาใด ๆ
 v เป็นความเร็วของดาวเคราะห์ที่จุด A
B เป็นตำแหน่งที่ดาวเคราะห์เคลื่อนที่จากจุด A มาถึงจุด B ในช่วง
ระยะเวลาสั้น ๆ t
 m เป็นมวลของดาวเคราะห์
 y เป็นระยะทางตั้งฉาก (จากดวงอาทิตย์ถึงตำแหน่งของดาวเคราะห์)
 $J = mV \cdot y \quad (7.9)$

เมื่อ J คือโน้ม-men ตัมเชิงมุมของดาวเคราะห์
ถ้าให้ระยะเวลาที่ดาวเคราะห์เคลื่อนที่จากจุด A ไป B = 1 หน่วยเวลาจะได้ว่า ระยะทาง
 $AB = V$

$$\text{พื้นที่ของสามเหลี่ยม } SAB = \frac{1}{2} VY$$

$$\text{ให้ } \mathcal{A} = \frac{1}{2} VY$$

\mathcal{A} เรียกว่า ความเร็วพื้นที่ (Areal velocity) ของดาวเคราะห์ หมายความว่า พื้นที่ที่ดาว
เคราะห์瓜ดได้ ในเวลา 1 หน่วยเวลา
จากกฎข้อที่ 2 ของเคปเลอร์ ค่า \mathcal{A} จะมีค่าคงที่เสมอ สำหรับดาวเคราะห์ทุกดวงนั่น ๆ

แทนค่า \mathcal{A} ลงในสมการที่ (7.9) จะได้ว่า

$$J = 2m \mathcal{A} \quad (7.10)$$

สมการที่ (7.10) จะเห็นได้ว่าค่ามวลของดาวเคราะห์มีค่าคงที่ และ \mathcal{A} มีค่าคงที่ ดังนั้น ค่าโน้มเน้นตั้งเชิงมุมของดาวเคราะห์มีค่าคงที่เสมอ

7.5 โน้มเน้นตั้งเชิงมุมของดาวเคราะห์ในเทอมของความเวลาการเคลื่อนไหว

ให้ P = ค่าความเวลาการเคลื่อนไหวของดาวเคราะห์เมื่อเทียบกับจุดคงที่บนทรงกลมท้องฟ้า จากพื้นที่ของรูปวงรี $= \pi ab$

แทนค่า a, b ลงในสมการบนจะได้ว่า

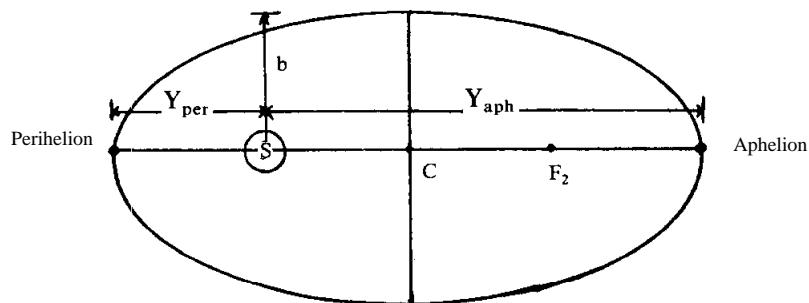
$$\text{พื้นที่ของรูปวงรี} = \pi a^2 \sqrt{1 - e^2}$$

จาก $\mathcal{A} = \text{ความเร็วพื้นที่} = \frac{\text{พื้นที่ที่ดาวเคราะห์กว้างได้ต่อ 1 หน่วยเวลา}}{\text{เวลา}}$

$$\therefore \mathcal{A} = \frac{\pi a^2 \sqrt{1 - e^2}}{P} \quad (7.11)$$

$$\text{จะได้ว่า} \quad J = \frac{2\pi m a^2 \sqrt{1 - e^2}}{P} \quad (7.12)$$

7.6 ความเร็วของดาวเคราะห์ในวงโคจรรอบดวงอาทิตย์



รูปที่ 7.10

ให้ V = ความเร็วของดาวเคราะห์ที่คำนวณในวงโคจรใด ๆ
 y = ระยะทางที่ตั้งฉากจากดวงอาทิตย์ถึงคำนวณของดาวเคราะห์

$$\text{จาก } \mathcal{A} = \frac{1}{2} V y$$

$$V = \frac{2\mathcal{A}}{y}$$

จากสมการที่ (7.11) แทนค่าลงในสมการบนจะได้

$$V = \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{Py} \quad (7.13)$$

ความเร็วของดาวเคราะห์ที่คำนวณเพรียบเทียบ

$$y_{per} = \text{ระยะทางเพรียบเทียบ}$$

$$y_{per} = a(1-e)$$

แทนค่า y_{per} ลงในสมการที่ (7.13) ได้

$$\begin{aligned} V_{per} &= \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{Pa(1-e)} \\ V_{per} &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1+e}{1-e}} \end{aligned} \quad (7.14)$$

ความเร็วของดาวเคราะห์ที่คำนวณแอฟฟีเลียน

$$Y_{aph} = \text{ระยะทางแอฟฟีเลียน}$$

$$= a(1+e)$$

แทนค่า Y_{aph} ลงในสมการที่ (7.13) ได้

$$\begin{aligned} V_{aph} &= \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{Pa(1+e)} \\ V_{aph} &= \frac{2na}{P} \sqrt{\frac{1-e}{1+e}} \end{aligned} \quad (7.15)$$

ความเร็วของดาวเคราะห์ที่คำนวณจุดปลายครึ่งแกนสั้น

$$y_{sem} = \text{ระยะทางครึ่งแกนสั้น}$$

$$= b$$

$$= a\sqrt{1-e^2}$$

แทนค่า y_{sem} ลงในสมการที่ (7.13) ได้

$$\begin{aligned}
 V_{sem} &= \text{ความเร็วที่จุดระยะทางครึ่งแกนสั้น} \\
 &= \frac{2\pi a^2 \sqrt{1-e^2}}{Pa \sqrt{1-e^2}} \\
 &= \frac{2\pi a}{P}
 \end{aligned} \tag{7.16}$$

การหาค่าความเร็วของดาวเคราะห์ที่คำนวณต่าง ๆ โดยใช้สมการที่ (7.13) นั้นจะเห็นได้ว่า การหาค่า y จะมีความยุ่งยากมาก เพื่อความสะดวกจึงนิยมหาความเร็วของดาวเคราะห์ในรูปของสมการทั่ว ๆ ไปดังนี้

$$V^* = \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1-2e \cos \theta + e^2}{1-e^2}} \tag{7.17}$$

เมื่อ θ = มุมที่รัศมีวงโคจรของดาวเคราะห์ทำกับแกนยาว ในกรณีที่ดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งพิเศษเลียน ; $\theta = 180^\circ$, $\therefore \cos 180^\circ = -1$

แทนค่า $\cos 180^\circ$ ลงในสมการที่ (7.17) ได้

$$\begin{aligned}
 V_{per} &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1-2e(-1)+e^2}{1-e^2}} \\
 &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1+e}{1-e}}
 \end{aligned}$$

ในกรณีที่ดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งแอกฟิลีyen ; $\theta = 0^\circ$, $\cos 0^\circ = 1$ แทนค่าลงในสมการที่ (7.17) ได้

$$\begin{aligned}
 V_{aph} &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1-2e+e^2}{1-e^2}} \\
 &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1-e}{1+e}}
 \end{aligned}$$

*Smith, Elske V.P, Jacobs, Kenneth C. "Introductory Astronomy and Astrophysics", P. 48, WB Saunders Company Philadelphia London Toronto. 1973.

ในกรณีที่ดาวเคราะห์อยู่ที่ตำแหน่งระยะทางครึ่งแกนสั้น,

$$\text{จากรูป} \quad \cos \theta = \frac{ae}{a} = e$$

แทนค่าลงในสมการที่ (7.17) ได้

$$\begin{aligned} v_{sem} &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1 - 2e(e) + e^2}{1 - e^2}} \\ &= \frac{2\pi a}{P} \end{aligned}$$

ในบางครั้งการหาความเร็วของดาวเคราะห์ในรูปของพิกัดโพลา (Polar Co-ordinate) มีความสะดวกมากกว่า จากสมการที่ (7.8) และแทนค่า P ลงในสมการที่ (7.8) ได้

$$\begin{aligned} r &= \frac{a(1 - e^2)}{1 - e \cos \theta} \\ 1 - e \cos \theta &= \frac{a(1 - e^2)}{r} \\ 2e \cos \theta &= 2 - \frac{2a(1 - e^2)}{r} \end{aligned}$$

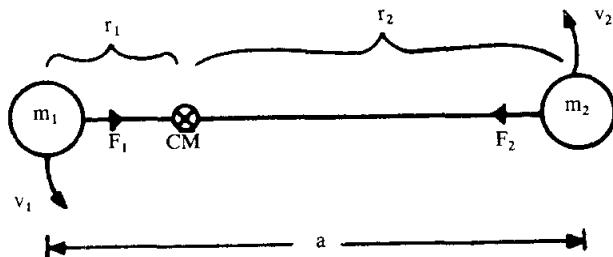
แทนค่า $2e \cos \theta$ ลงในสมการที่ (7.17) ได้

$$\begin{aligned} v &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{1 - 2 + \frac{2a(1 - e^2)}{r} + e^2}{1 - e^2}} \\ v &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{\frac{2a(1 - e^2)}{r} - (1 - e^2)}{1 - e^2}} \\ v &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{2a}{r} - 1} \\ v &= \frac{2\pi a}{P} \sqrt{\frac{2}{r} - \frac{1}{a}} \end{aligned} \quad (7.18)$$

7.7 การพิสูจน์กฎข้อที่ 3 ของเคปเลอร์โดยใช้กฎความโน้มถ่วงของนิวตัน

กฎข้อที่ 3 ของเคปเลอร์กล่าวว่า “กำลังสองของความเวลาหาราคาติของดาวเคราะห์จะเป็นปฏิภาคโดยตรงกับกำลังสามของระยะทางเฉลี่ยของดาวเคราะห์ถึงดวงอาทิตย์” จะได้ว่า $P^2 \propto a^3$

นิวตัน (Newton) ได้พิสูจน์กฎข้อที่ 3 ของเคปเลอร์โดยใช้กฎความโน้มถ่วงดังนี้



รูปที่ 7.11

รูปที่ 7.11

ให้ m_1 เป็นมวลของดวงอาทิตย์

m_2 เป็นมวลของดาวเคราะห์ที่โคจรรอบดวงอาทิตย์

CM เป็นจุดศูนย์กลางของมวลที่ดวงอาทิตย์และดาวเคราะห์หมุนรอบจุด CM โดยมีรัศมี r_1 และ r_2 ตามลำดับ

F_1 และ F_2 เป็นแรงเนื่องจากความโน้มถ่วงของดวงอาทิตย์ และดาวเคราะห์โดยมีทิศทางตามเส้นกึ่งวงกลมของวัตถุทั้งสอง

P เป็นค่าความเวลาหาราคาดิของดาวเคราะห์และดวงอาทิตย์ที่โคจรรอบ CM โดยที่ดวงอาทิตย์และดาวเคราะห์เคลื่อนที่ด้วยความเร็ว v_1 และ v_2 ตามลำดับ

จากแรงสูตรศูนย์กลางของวัตถุทั้งสองเข้าสู่ CM และ $V = \frac{2\pi r}{P}$ จะได้

$$F_1 = \frac{m_1 v_1^2}{r_1} = \frac{4\pi^2 m_1 r_1}{P^2} \quad (7.19)$$

$$F_2 = \frac{m_2 v_2^2}{r_2} = \frac{4\pi^2 m_2 r_2}{P^2} \quad (7.20)$$

กฎข้อที่ 3 ของนิวตันได้ $F_1 = F_2$ ดังนั้นสมการที่ (7.19) และ (7.20) ได้ว่า

$$\frac{r_1}{r_2} = \frac{m_2}{m_1} \quad (7.21)$$

เนื่องจากมวลของดาวเคราะห์เมื่อเทียบกับมวลของดวงอาทิตย์จะเห็นได้ว่า มวลของดาวเคราะห์มีค่าน้อยมาก ๆ จนถือว่า $m_1 = m_1 + m_2$ และรัศมี r_1 ของดวงอาทิตย์กับรัศมีของดาวเคราะห์ ($a = r_1 + r_2$) จะเห็นได้ว่า

เมื่อมวลของดวงอาทิตย์มีค่า $>>$ มวลของดาวเคราะห์ $\therefore r_2 = a$ แทนค่า m_1 และ r_2 ลงในสมการที่ (7.21) จะได้

$$r_1 = \frac{m_2 a}{m_1 + m_2} \quad (7.22)$$

จากกฎความโน้มถ่วงของนิวตัน $F_{\text{grav}} = F_1 = F_2$ จะได้

$$F_{\text{grav}} = \frac{Gm_1m_2}{a^2} \quad (7.23)$$

เมื่อ G = ค่าความโน้มถ่วงจักรวาล

จากสมการที่ (7.19), (7.22) และ (7.23) เปรียบเทียบได้ว่า

$$P^2 = \left[\frac{4\pi^2}{G(m_1 + m_2)} \right] a^3 \quad (7.24)$$

นั่นคือ $P^2 \propto a^3$ เมื่อ $\frac{4\pi^2}{G(m_1 + m_2)}$ เป็นค่าคงที่

หมายเหตุ ถ้า a มีหน่วยเป็น เอ.ย., P มีหน่วยเป็นปี, ค่า $\frac{4\pi^2}{G}$ จะมีค่าเป็น 1
