

บทที่ 2
ตัวกำหนด

บทที่ 2

ตัวกำหนด (Determinants)

2.1 นิยามของตัวกำหนด (Definition of determinant)

จากบทที่ผ่านมาสังเกตว่านิยามของเมตริกซ์ A ไม่ได้กำหนดค่าตามตัวเลขของ A จุดประสงค์แรกของบทนี้คือ เพื่อนิยามฟังก์ชันของสมาชิกของเมตริกซ์จัตุรัสสำหรับทุก ๆ เมตริกซ์จัตุรัสซึ่งมีสมาชิกเป็นสเกลาร์จะสมนัยกับสเกลาร์เพียงค่าเดียว ฟังก์ชันนี้เรียกว่าตัวกำหนดหรือฟังก์ชันตัวกำหนด ค่าของตัวกำหนดจะเขียนแทนด้วย $\det A$ หรือ $|A|$ (ในเมื่อ A เป็นเมตริกซ์จัตุรัส) และเรียกว่าตัวกำหนดของ A

2.1.1 วิธีเรียงสับเปลี่ยน (Permutation)

ก่อนที่จะให้นิยามของตัวกำหนดของเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ ให้พิจารณาตัวเลข 2, 4, 3, 1 ว่าจะต้องสับเปลี่ยน (interchange) ตัวเลขกี่ครั้ง เพื่อว่าตัวเลขเหล่านี้จะเรียงอยู่ในอันดับธรรมชาติ (nature order) กล่าวคือตัวเลขเรียงจากน้อยไปหามาก 1, 2, 3, 4

ข้อสังเกต การหาจำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนตัวเลขชุดหนึ่งอาจแตกต่างกันขึ้นอยู่กับวิธีการสับเปลี่ยน แต่จำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนจะเป็นจำนวนคู่หรือจำนวนคี่เหมือนกัน (ให้ดูจากตัวอย่างที่ 2.1.1 และตัวอย่างที่ 2.1.2)

ตัวอย่างที่ 2.1.1 จงหาจำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนของตัวเลข 2 4 3 1

วิธีที่ 1

สับเปลี่ยน 4 กับ 1 เปลี่ยน 2 4 3 1 ไปเป็น 2 1 3 4

สับเปลี่ยน 2 กับ 1 เปลี่ยน 2 1 3 4 ไปเป็น 1 2 3 4

จำนวนครั้งที่ใช้สับเปลี่ยนคือ 2 ครั้ง (จำนวนคู่)

วิธีที่ 2

สับเปลี่ยน 3 กับ 1 เปลี่ยน 2 4 3 1 ไปเป็น 2 4 1 3

สับเปลี่ยน 4 กับ 1 เปลี่ยน 2 4 1 3 ไปเป็น 2 1 4 3

สับเปลี่ยน 2 กับ 1 เปลี่ยน 2 1 4 3 ไปเป็น 1 2 4 3

สับเปลี่ยน 4 กับ 3 เปลี่ยน 1 2 4 3 ไปเป็น 1 2 3 4

จำนวนครั้งที่ใช้สับเปลี่ยนคือ 4 ครั้ง (จำนวนคู่)

ตัวอย่างที่ 2.1.2 จงหาจำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนของตัวเลข 4 2 3 1

วิธีที่ 1

สับเปลี่ยน 4 กับ 1 เปลี่ยน 4 2 3 1 ไปเป็น 1 2 3 4
จำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนคือ 1 ครั้ง (จำนวนคี่)

วิธีที่ 2

สับเปลี่ยน 3 กับ 1 เปลี่ยน 4 2 3 1 ไปเป็น 4 2 1 3
สับเปลี่ยน 1 กับ 4 เปลี่ยน 4 2 1 3 ไปเป็น 1 2 4 3
สับเปลี่ยน 4 กับ 3 เปลี่ยน 1 2 4 3 ไปเป็น 1 2 3 4
จำนวนครั้งที่สับเปลี่ยนคือ 3 ครั้ง (จำนวนคี่)

นิยาม 2.1.1 ตัวกำหนดของเมตริกซ์ $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ คือผลรวมของทุก ๆ พจน์ซึ่งอยู่ในรูป $(-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{nj_n}$ เมื่อตรรกชนีล่างตัวที่สอง (second subscript) j_1, j_2, \dots, j_n แทนสดมภ์ทั้งหมดที่เป็นไปได้ ในเมื่อแต่ละสดมภ์แทนได้เพียงครั้งเดียว (ไม่ซ้ำกัน) ในแต่ละพจน์ของผลรวมและเลขชี้กำลัง t คือจำนวนครั้งที่ใช้สับเปลี่ยน เพื่อให้ตรรกชนีล่างตัวที่สองเรียงตามอันดับธรรมชาติ (นั่นคือ 1, 2, 3, ..., n) ให้ตัวกำหนดของ A เขียนแทนด้วย $\det A$ หรือ $|A|$ ดังนั้นนิยามของตัวกำหนดสามารถเขียนได้อีกรูปคือ

$$\det A = |A| = \sum_{(j)} (-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2} a_{3j_3} \dots a_{nj_n} \quad (2.1.1)$$

ตัวอย่างที่ 2.1.3 ให้ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$, $n = 2$

จงหาตัวกำหนดของ A

วิธีทำ จากนิยาม 2.1.1

$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = |A| = \sum_{(j)} (-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2}$$

เนื่องจากเมตริกซ์ A มี 2 สดมภ์ เพราะฉะนั้น โอกาสที่จะเป็นไปได้ของ j_1 และ j_2 คือ

ถ้า $j_1 = 1, j_2 = 2$ และ

ถ้า $j_1 = 2, j_2 = 1$

$$\text{ดังนั้น} \quad |A| = \underset{\uparrow}{(-1)^1} a_{11} \underset{\uparrow}{a_{22}} + \underset{\uparrow}{(-1)^1} a_{12} \underset{\uparrow}{a_{21}} \quad (2.1.2)$$

การหาค่า t

พิจารณาพจน์แรกตรงรชนี้ล่างตัวที่สอง ตัวเลขคือ 1 2 ซึ่งเรียงตามอันดับธรรมชาติ อยู่แล้ว เพราะฉะนั้นไม่ต้องสับเปลี่ยน ($t = 0$) สำหรับพจน์ที่สอง ตรงรชนี้ล่างตัวที่สอง ตัวเลขคือ 2 1 ซึ่งยังไม่เรียงตามอันดับธรรมชาติ แต่ถ้าสับเปลี่ยน 1 ครั้ง ตัวเลขก็จะเรียงตามอันดับธรรมชาติ เพราะฉะนั้น $t = 1$ แทนค่า t ใน (2.1.2) ดังนั้น

$$\begin{aligned} |A| &= (-1)^0 a_{11} a_{22} + (-1)^1 a_{12} a_{21} \\ &= a_{11} a_{22} - a_{12} a_{21} \end{aligned} \quad (2.1.3)$$

ด้านขวามือของ (2.1.3) เรียกว่า การกระจายของตัวกำหนดของเมตริกซ์ A ขนาด 2×2

ข้อสังเกต ตรงรชนี้ล่างตัวแรกยังคงเรียงตามอันดับธรรมชาติ ส่วนตรงรชนี้ล่างตัวที่สองสมมติการจัดที่เป็นไปได้ทั้งหมด

ตัวอย่างที่ 2.1.4 ให้ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}; \quad n = 3$

จงหา $\det A$

วิธีทำ จากนิยามตัวกำหนด

$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = |A| = \sum_{(j)} (-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2} a_{3j_3}$$

โอกาสที่เป็นไปได้ของตรงรชนี้ล่างตัวที่สอง j_1, j_2, j_3 คือ ให้

$$j_1 = 1, \quad j_2 = 2, \quad j_3 = 3$$

$$j_1 = 1, \quad j_2 = 3, \quad j_3 = 2$$

$$j_1 = 2, \quad j_2 = 3, \quad j_3 = 1$$

$$j_1 = 2, \quad j_2 = 1, \quad j_3 = 3$$

$$j_1 = 3, \quad j_2 = 2, \quad j_3 = 1$$

$$j_1 = 3, \quad j_2 = 1, \quad j_3 = 2$$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } |A| &= (-1)^0 a_{11} a_{22} a_{33} + (-1)^1 a_{11} a_{23} a_{32} + (-1)^1 a_{12} a_{23} a_{31} \\ &\quad + (-1)^1 a_{12} a_{21} a_{33} + (-1)^1 a_{13} a_{22} a_{31} + (-1)^1 a_{13} a_{21} a_{32} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= (-1)^0 a_{11} a_{22} a_{33} + (-1)^1 a_{11} a_{23} a_{32} + (-1)^2 a_{12} a_{23} a_{31} \\
&\quad + (-1)^1 a_{12} a_{21} a_{33} + (-1)^1 a_{13} a_{22} a_{31} + (-1)^2 a_{13} a_{21} a_{32} \\
&= a_{11} a_{22} a_{33} - a_{11} a_{23} a_{32} + a_{12} a_{23} a_{31} - a_{12} a_{21} a_{33} \\
&\quad - a_{13} a_{22} a_{31} + a_{13} a_{21} a_{32} \tag{2.1.4}
\end{aligned}$$

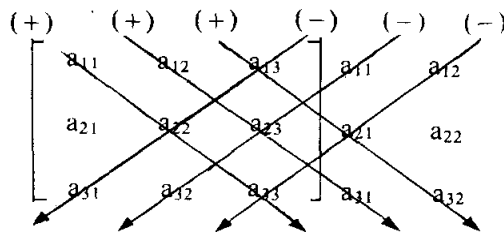
ตัวอย่างที่ 2.1.6 ให้ $A = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 7 & 5 \\ 1 & 8 & 0 \end{vmatrix}$

จงหา $\det A$ ตามนิยาม 2.1.1

วิธีทำ จากนิยามตัวกำหนด *

$$\begin{aligned}
\det A &= \det \begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 7 & 5 \\ 1 & 8 & 0 \end{vmatrix} \\
&= (-1)^0(2)(8)(5) + (-1)^1(2)(6)(7) + (-1)^1(1)(4)(5) \\
&\quad + (-1)^2(1)(6)(0) + (-1)^2(3)(4)(7) + (-1)^1(3)(8)(0) \\
&= 80 - 84 - 20 + 0 + 84 - 0 \\
&= 60
\end{aligned}$$

รูป 2.1.1 แสดงวิธีการกระจายตัวกำหนดของเมตริกซ์ขนาด 3×3 ซึ่งสามารถกระจายออกมาเป็น 6 พจน์ ใช้วิธีนี้หาตัวกำหนดของเมตริกซ์ซึ่งกำหนดให้ในตัวอย่างที่ 2.1.5 อย่างไรก็ตาม ผู้อ่านควรระมัดระวังว่าแผนภูมิของตัวกำหนดซึ่งมีอันดับสูงกว่า $3 (n \geq 4)$ การกระจายจะไม่ได้ $n!$ พจน์



$$|A| = a_{11}a_{22}a_{33} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} + a_{12}a_{22}a_{31} + a_{13}a_{23}a_{31} - a_{13}a_{21}a_{32}$$

รูปที่ 2.1.1 แผนภูมิการกระจายตัวกำหนดอันดับ 3

แบบฝึกหัด 2.1

1. จงหาค่าตัวกำหนดโดยใช้นิยาม 2.1.1

$$(ก) \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ -6 & 1 \end{vmatrix}$$

$$(ข) \det \begin{bmatrix} 0 & -2 \\ -1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$(ค) \begin{vmatrix} 1 & -i \\ i & 2i \end{vmatrix}$$

$$(ง) \det \begin{bmatrix} 1 & t \\ 4 & t \end{bmatrix}$$

$$(จ) \begin{vmatrix} 3 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 3 & 3 & 4 \end{vmatrix}$$

$$(ฉ) \det \begin{bmatrix} 6 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- จงเขียนเมตริกซ์ขนาด 2×2 ซึ่งตัวกำหนดมีค่าเท่ากับ $cb - ad$
- จำนวนพจน์ในการกระจายของตัวกำหนดอันดับ 4 คือเท่าใด (แนะนำ: ใช้ความรู้วิธีเรียงสับเปลี่ยนให้เป็นประโยชน์) และจำนวนพจน์ในการกระจายของตัวกำหนดอันดับ n คือเท่าใด
- จงเขียนสองพจน์ใด ๆ ของการกระจายตัวกำหนดอันดับ 4
- พจน์ $(-1)^i a_{14} a_{22} a_{31} a_{45} a_{53}$ ของการกระจายของตัวกำหนดอันดับ 5, i เป็นจำนวนคู่หรือจำนวนคี่ i มีเพียงค่าเดียวใช่หรือไม่
- จงหาค่าของ

$$(ก) \det[5]$$

$$(ข) \det[a]$$

2.2 การกระจายโดยโคแฟกเตอร์ (Cofactor expansion)

นิยาม 2.2.1 ส่วนน้อย (minor) ของสมาชิก a_{ij} ของเมตริกซ์ A ขนาด $n \times n$ ($n \geq 2$) คือ ตัวกำหนดของเมตริกซ์ย่อยของ A ซึ่งได้จากการขีดฆ่าแถวที่ i และสดมภ์ที่ j ออก

ตัวอย่างที่ 2.2.1 จงหาส่วนน้อยของ a_{32} ของ $A = [a_{ij}]_{3 \times 3}$

$$\begin{aligned} \text{ส่วนน้อยของ } a_{32} &= \det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{bmatrix} \\ &= a_{11}a_{23} - a_{13}a_{21} \end{aligned}$$

โดยวิธีเดียวกันนี้ จะได้

$$\text{ส่วนน้อยของ } a_{21} = \det \begin{bmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = a_{12}a_{33} - a_{13}a_{32}$$

$$\text{ส่วนน้อยของ } a_{13} = \det \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{bmatrix} = a_{21}a_{31} - a_{22}a_{31}$$

.....

นิยาม 2.2.2 โคแฟกเตอร์ของสมาชิก a_{ij} ของเมตริกซ์ A ขนาด $n \times n$ คือ ผลคูณของ $(-1)^{i+j}$ และส่วนน้อยของ a_{ij} โคแฟกเตอร์ของ a_{ij} จะเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ A_{ij}

ดังนั้น

$$\begin{aligned} A_{ij} &= (-1)^{i+j} (\text{ส่วนน้อยของ } a_{ij}) \\ &= (-1)^{i+j} M_{ij} \end{aligned}$$

เมื่อ M_{ij} แทนส่วนน้อยของ a_{ij}

ตัวอย่างที่ 2.2.2 สำหรับเมตริกซ์ $A = [a_{ij}]_{3 \times 3}$

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \det \begin{bmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32}$$

$$A_{12} = (-1)^{1+2} \det \begin{bmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{bmatrix} = (-1)(a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31})$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \det \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{bmatrix} = a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}$$

จากตัวอย่างที่ 2.1.4 กระจายตัวกำหนด A เป็น

$$\begin{aligned} |A| &= a_{11}a_{22}a_{33} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} \\ &\quad + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{13}a_{22}a_{31} \\ &= a_{11}(a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32}) - a_{12}(a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31}) \\ &\quad + a_{13}(a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31}) \end{aligned} \quad (2.2.1)$$

จากตัวอย่างที่ 2.2.2 เพราะว่า

$$A_{11} = a_{22}a_{33} - a_{23}a_{32} \quad (2.2.2)$$

$$-A_{12} = a_{21}a_{33} - a_{23}a_{31} \quad (2.2.3)$$

$$A_{13} = a_{21}a_{32} - a_{22}a_{31} \quad (2.2.4)$$

ดังนั้น แทนค่า (2.2.2), (2.2.3) และ (2.2.4) ลงใน (2.2.1) จะได้

$$|A| = a_{11}A_{11} - a_{12}(-A_{12}) + a_{13}A_{13}$$

หรือ
$$|A| = a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} = \sum_{j=1}^3 a_{1j}A_{1j}$$

จาก (2.2.1) เรียกว่า การกระจายโดยโคแฟกเตอร์ (cofactor expansion) ตามแถวที่ 1 นัยทั่วไปของ (2.2.1) นำไปสู่ทฤษฎีบทต่อไปนี้

ทฤษฎีบท 2.2.1 ถ้า $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ เมื่อ $n \geq 2$

ดังนั้น
$$\det A = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in} \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

หรือ
$$\det A = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj} \quad (j = 1, 2, \dots, n)$$

(พิสูจน์ในหัวข้อต่อไป)

ถ้า A เป็นเมตริกซ์จำนวนจริง ข้อสรุปของทฤษฎีบท 2.2.1 สามารถคิดเหมือนผลคูณสเกลาร์ของแถวที่ i (หรือสดมภ์ที่ j) ของ A กับเวกเตอร์ของโคแฟกเตอร์สมนัยกับแถวที่ i (หรือสดมภ์ที่ j) ของ A

ตัวอย่างที่ 2.2.3 จงหาค่าของ $|A|$ ถ้า

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 6 & 2 \\ 3 & 2 & 0 \\ 4 & 6 & 4 \end{bmatrix}$$

วิธีทำ เพราะว่า $n = 3$ เพราะฉะนั้น จากทฤษฎีบท 2.2.1

$$\det A = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + a_{i3}A_{i3}$$

ให้ $i = 2$ (กระจายตัวกำหนด A ตามแถวที่ 2)

$$\begin{aligned} \det A &= a_{21}A_{21} + a_{22}A_{22} + a_{23}A_{23} \\ &= (3)A_{21} + (2)A_{22} + (0)A_{23} \\ &= 3(-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 6 & 2 \\ 6 & 4 \end{vmatrix} + 2(-1)^{2+2} \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 4 \end{vmatrix} + 0 \\ &= 3(-1)(24 - 12) + 2(1)(4 - 8) \\ &= (-3)(12) + 2(-4) \\ &= -36 - 8 \\ &= -44 \end{aligned}$$

ข้อสังเกต การหาค่าของ $\det A$ จากตัวอย่างนี้ สามารถหาได้อีก โดยแทนค่า $i = 1$ หรือ $i = 3$ ลงในสูตร $\det A$ และคำตอบที่หาได้จะมีค่าเท่ากัน เหตุผลที่เลือกให้ $i = 2$ ในตัวอย่างนี้ เพราะว่าในแถวที่ 2 ของ A มีสมาชิกตัวหนึ่งเป็นศูนย์ ทำให้การคำนวณทำได้รวดเร็วขึ้น

ตัวอย่างที่ 2.2.4 จงหาค่าของ $|A|$ ถ้า

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 6 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

วิธีทำ เพราะว่า $n = 4$ เพราะฉะนั้น จากทฤษฎีบท 2.2.1

$$\begin{aligned} \det A &= \sum_{j=1}^4 a_{1j}A_{1j} && \text{(กระจาย } \det A \text{ ตามสมรภูมิที่ } j) \\ &= a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13} + a_{14}A_{14} \end{aligned}$$

สดมภ์ที่ควรเลือกเพื่อแทนค่า j คือ สดมภ์ที่ 1 และสดมภ์ที่ 3 (เพราะว่ามีสมาชิกเป็นศูนย์ 2 ตัว)

เลือก $j = 1$ ดังนั้น

$$\begin{aligned} \det A &= a_{11}A_{11} + a_{21}A_{21} + a_{31}A_{31} + a_{41}A_{41} \\ &= (3)A_{11} + (0)A_{21} + (0)A_{31} + (1)A_{41} \\ &= 3(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \\ -2 & 1 & 3 \end{vmatrix} + 0 + 0 + (-1)^{4+1} \begin{vmatrix} 4 & 6 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} \\ &= 3 \begin{vmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \\ -2 & 1 & 3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 4 & 6 & 1 \\ 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

สองตัวกำหนดสุดท้ายสามารถหาค่าได้ โดยกระจายตัวกำหนดตามแถวหรือสดมภ์ก็ได้ แต่สำหรับตัวอย่างนี้จะเลือกกระจายตัวกำหนดตามสดมภ์ที่ 2 ทั้งสองตัวกำหนด เพราะว่ามีสมาชิกเป็นศูนย์อยู่สองตัว เพราะฉะนั้น

$$\begin{aligned} |A| &= 3 \left\{ 0 + 0 + (1)(-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} \right\} - \left\{ 6(-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} \right. \\ &\quad \left. + 0 + 0 \right\} \\ &= (-3)(4-3) - (-6)(4-3) \\ &= -3 + 6 \\ &= 3 \end{aligned}$$

แบบฝึกหัด 2.2

1. กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 3 & 2 & 2 \\ -1 & 4 & 0 \end{bmatrix}$

- (ก) จงกระจาย $|A|$ ตามสดมภ์ที่ 1
 (ข) จงกระจาย $|A|$ ตามแถวที่ 3
 (ค) จงกระจาย $|A|$ ตามสดมภ์ที่ 3
 (ง) โคแฟกเตอร์ของสมาชิกในแถวที่ 3 และสดมภ์ที่ 2 คืออะไร
 (จ) ส่วนน้อยของสมาชิกในแถวที่ 1 และสดมภ์ที่ 2 คืออะไร
2. จงหาค่าของ $|A|$ โดยการกระจายตามแถวหรือสดมภ์ (แนะนำ : ให้ใช้แถวหรือสดมภ์ที่มีสมาชิกศูนย์มากเป็นหลักในการกระจาย) ในเมื่อ

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

3. ค่าของส่วนน้อยของสมาชิกในแถวที่ 13 และสดมภ์ที่ 11 ของเมตริกซ์ขนาด 22×22 คือ 4 โคแฟกเตอร์ของสมาชิกนี้คืออะไร ทำไม

4. (ก) จงหาค่าของ $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ 0 & a_{22} & a_{23} \\ 0 & 0 & a_{33} \end{vmatrix}$

(ข) จงหาค่าของ $\begin{vmatrix} a_{11} & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & 0 & \dots & 0 \\ & & & \dots & & \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & a_{n4} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$

(ค) จงหาค่าของ

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 9 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 7 & 6 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 9 & 6 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 8 & 9 & 6 & 2 & 0 \\ 9 & 7 & 4 & 3 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

5. (ก) จงหาค่าของ

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 4 & & 05 \\ -3 & -3 & 3 \end{vmatrix}$$

(ข) จงหาค่าของ

$$\begin{vmatrix} 0 & 25 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 2 & -1 \\ 3 & 21 & 0 \end{vmatrix}$$

(ค) จงแสดงว่า

$$\begin{vmatrix} 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & -1 & -1 \\ 2 & -3 & 2 & 4 \\ 2 & -2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 0$$

(ง) จงแสดงว่า

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 2-1 \\ 3-2 & 6 & 4 \\ 5 & 4 & 3 & 0 \\ 2 & 2-5 & 6 \end{vmatrix} = -132$$

2.3 คุณสมบัติของตัวกำหนด (Properties of determinant)

เพื่อใช้อ้างอิงต่อไป ดังนั้น บางคุณสมบัติของตัวกำหนดจะถูกแปลงและหลาย ๆ คุณสมบัติเหล่านี้ จะพิสูจน์เพื่อใช้ประโยชน์ในหัวข้อต่อไปในหนังสือเล่มนี้ สำหรับหัวข้อนี้ ทุก ๆ เมตริกซ์ที่กล่าวถึงจะเป็นเมตริกซ์จัตุรัสทั้งหมด

ทฤษฎีบท 2.3.1 ถ้าเมตริกซ์ B ได้จากเมตริกซ์ A โดยการสับเปลี่ยนแถว (หรือสดมภ์) ดังนี้

$$\det B = -\det A$$

$$\text{หรือ} \quad \det A = -\det B \quad (2.3.1)$$

พิสูจน์ 1. กรณีสับเปลี่ยนแถว

$$\text{ให้} \quad A = [a_{ij}]_{n \times n}$$

$$\text{และ} \quad \det A = \sum_{(j)} (-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2} a_{3j_3} \dots a_{nj_n}$$

สมมติว่าสองแถวที่สับเปลี่ยนกันคือ แถวที่ k และแถวที่ p และ $k < p$ จากนิยามของตัวกำหนด

$$|A| = \sum_{(j)} (-1)^t a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{kj_k} \dots a_{pj_p} \dots a_{nj_n} \quad (2.3.2)$$

$$\text{และ} \quad |B| = \sum_{(j)} (-1)^{t_1} a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{pj_p} \dots a_{kj_k} \dots a_{nj_n} \quad (2.3.3)$$

จากด้านขวาของสมการ (2.3.2) และ (2.3.3) มีค่าเท่ากัน ยกเว้นเลขชี้กำลัง t กับ t_1 ถ้าเราถือว่า t คือจำนวนครั้งในการสับเปลี่ยน $j_1, \dots, j_k, \dots, j_p, \dots, j_n$ ให้เรียงตามอันดับธรรมชาติ ดังนั้นจำนวนครั้งที่ใช้สับเปลี่ยน $j_1, j_2, \dots, j_k, \dots, j_p, \dots, j_n$ ให้เรียงตามอันดับธรรมชาติ คือ $t+1$ (นั่นคือ $t_1 = t + 1$)

$$\text{ดังนั้น} \quad t = t_1 - 1$$

$$\text{หรือ} \quad (-1)^t = (-1)^{t_1 - 1} = (-1)^{t_1} (-1)^{-1} = -(-1)^{t_1}$$

จาก (2.3.2) แทนค่า $(-1)^t$ จะได้

$$|A| = -\sum_{(j)} (-1)^{t_1} a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{pj_p} \dots a_{kj_k} \dots a_{nj_n}$$

แต่เพราะว่า

$$a_{1j_1} a_{2j_2} \dots a_{kj_k} \dots a_{pj_p} a_{nj_n} = a_{1j_1} a_{2j_2} a_{pj_p} \dots a_{kj_k} a_{nj_n}$$

$$\text{เพราะฉะนั้น} \quad |A| = -|B|$$

$$\text{หรือ} \quad |B| = -|A|$$

พิสูจน์ 2. กรณีสับเปลี่ยนสดมภ์ให้พิสูจน์เสมือนกรณีสับเปลี่ยนแถว

ตัวอย่างที่ 2.3.1 ให้

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 3 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

จงแสดงว่า $|A| = -|B|$

วิธีทำ เพราะว่าเมตริกซ์ B เกิดจากการสับเปลี่ยนสดมภ์ที่ 1 และสดมภ์ที่ 3 ในเมตริกซ์ A ดังนั้น ถ้าใช้ทฤษฎีบท 2.3.1 จะได้

$$|A| = -|B|$$

สำหรับตัวอย่างนี้ สามารถทำได้อีกวิธีหนึ่ง นั่นคือ โดยวิธีกระจาย $|A|$ และ $|B|$ ตามทฤษฎีบท 2.2.1 จะได้

$$|A| = -6$$

และ $|B| = 6$

ดังนั้น $|A| = -|B|$

เนื่องจากการพิสูจน์ทฤษฎีบท 2.2.1 จำเป็นต้องใช้ผลของทฤษฎีบท 2.3.1 ดังนั้น การพิสูจน์ทฤษฎีบท 2.2.1 จึงนำมาพิสูจน์หลังการพิสูจน์ทฤษฎีบท 2.3.1

ทฤษฎีบท 2.2.1 ถ้า $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ เมื่อ $n \geq 2$

ดังนั้น
$$\det A = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in} = \sum_{j=1}^n a_{ij}A_{ij}$$

(สูตรกระจาย $\det A$ ตามแถวที่ i)

หรือ
$$\det A = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj} = \sum_{i=1}^n a_{ij}A_{ij}$$

(สูตรกระจาย $\det A$ ตามสดมภ์ที่ j)

พิสูจน์ ส่วนแรก (สูตรที่ i)

จากนิยามของตัวกำหนด เรารู้ว่าแต่ละพจน์ของการกระจาย $|A|$ ประกอบด้วยตัวประกอบหนึ่งจากแถว i อย่างแน่นอน ถ้าทุกพจน์ของการกระจาย $|A|$ ประกอบด้วยสมาชิก a_{ij} (ถูกเลือก) สำหรับ $j = 1, 2, \dots, n$ จาก (2.2.1) จะได้ว่า

$$|A| = a_{i1} p_{i1} + a_{i2} p_{i2} + \dots + a_{in} p_{in}$$

โดยที่ p_{ij} แทนตัวประกอบที่เหลือหลังจากดึงตัวร่วม a_{ij} ออกไป

เราจะแสดงว่า $p_{ij} = A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$
 ในเมื่อ M_{ij} คือ ส่วนน้อยของ a_{ij} การพิสูจน์นี้ จะพิจารณาเป็น 3 ชั้น ดังนี้

1. จะพิสูจน์ว่า

$$a_{11}p_{11} = a_{11}M_{11}$$

จากนิยามตัวกำหนด ปรากฏว่าพจน์สมนัยของสองจำนวนเหล่านี้ คือ จำนวนเดียวกัน
 อย่างไรก็ตามเครื่องหมายของพจน์ $a_{11}p_{11}$ เหมือนกับเครื่องหมายของพจน์สมนัยของ $a_{11}M_{11}$
 เพราะว่าจำนวนครั้งในการสับเปลี่ยนเพื่อให้ตรงที่ล่างตัวที่สองเรียงตามอันดับธรรมชาติ
 ในพจน์ของการกระจายของ M_{11} ไม่เปลี่ยนแปลงเมื่อคูณข้างหน้าแต่ละพจน์ด้วย a_{11}

2. พิจารณาสมาชิกเจาะจงใด ๆ $a_{ij} = m$ สมาชิกตัวนี้สามารถย้ายไปอยู่ใน
 ตำแหน่งเริ่มแรกของ a_{11} โดยการสับเปลี่ยนแถวที่อยู่ใกล้กัน $i-1$ ครั้ง และสับเปลี่ยนสดมภ์
 ที่อยู่ใกล้กัน $j-1$ ครั้ง ใช้วิธีการนี้ ส่วนน้อยของสมาชิก m ยังคงไม่เปลี่ยนแปลง ใช้ทฤษฎี
 บท 2.3.1 ตัวกำหนดของเมตริกซ์ใหม่ B คือ

$$|B| = (-1)^{(i-1)+(j-1)} |A| = (-1)^{i+j} |A|$$

ดังนั้น แต่ละพจน์ของการกระจาย $|B|$ เท่ากับ $(-1)^{i+j}$ คูณกับพจน์สมนัยของการ
 กระจาย $|A|$

3. การพิสูจน์ในส่วนแรก (เพราะว่า m อยู่มุมบนซ้ายมือ) ดังนั้น ผลรวมของทุกพจน์
 ที่เกี่ยวข้องกับ m ในการกระจาย $|B|$ เท่ากับ m คูณส่วนน้อยของมันใน B แต่ในการพิสูจน์
 ส่วนที่สอง ส่วนน้อยของ m ใน B มีค่าเหมือนกับส่วนน้อยของ m ใน A นั่นคือ M_{ij} เพราะฉะนั้น
 ผลรวมของทุกพจน์ที่เกี่ยวข้องกับ m ในการกระจาย $|A|$ คือ $(-1)^{i+j} m M_{ij}$ นั่นคือ

$$a_{ij}p_{ij} = (-1)^{i+j} a_{ij}M_{ij}$$

หรือ
$$p_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij}$$

หรือ
$$p_{ij} = A_{ij} = (-1)^{i+j} M_{ij} \quad \#$$

(2) พิสูจน์ในทำนองเดียวกับ (1)

ทฤษฎีบท 2.3.2 ตัวกำหนดของเมตริกซ์และเมตริกซ์สลับเปลี่ยนของมัน จะมีค่าเท่ากัน
 นั่นคือ

$$|A| = |A^T| \quad (2.3.2)$$

พิสูจน์ ขั้นแรกจะพิสูจน์ว่า

$$|A| = \sum_{(i)} (-1)^i a_{i_1} \dots a_{i_n} \quad (2.3.3)$$

จากนิยามตัวกำหนด

$$|A| = \sum_{(j)} (-1)^j a_{1j_1} \dots a_{nj_n} \quad (2.3.4)$$

เพราะว่าการกระจายของ (2.3.3) และ (2.3.4) คือ ผลรวมของพจน์ ซึ่งประกอบด้วยหนึ่งตัวประกอบแน่นอนจากแต่ละแถวและแต่ละสดมภ์ จะมีการสมนัยแบบหนึ่งต่อหนึ่งระหว่างพจน์ของการกระจายทั้งสอง พจน์สมนัยเหล่านี้จะแตกต่างกันเฉพาะเครื่องหมายเท่านั้น อย่างไรก็ตามเมื่อสับเปลี่ยนตัวประกอบ $a_{1j_1} \dots a_{nj_n}$ เพื่อให้ดรรชนีล่างตัวที่สอง (j_1, \dots, j_n) เรียงตามอันดับธรรมชาติ ในขณะที่เดียวกันเราได้เปลี่ยนการเรียงอันดับของดรรชนีล่างตัวแรกไปจากการเรียงตามอันดับธรรมชาติด้วย ดังนั้น เครื่องหมายของพจน์ $a_{1j_1} \dots a_{nj_n}$ จะเหมือนกับเครื่องหมายของพจน์สมนัย $a_{i_1} \dots a_{i_n}$ เพราะว่าการสับเปลี่ยนเพื่อให้ j_1, \dots, j_n เรียงตามอันดับธรรมชาติเหมือนกับการสับเปลี่ยนเพื่อให้ i_1, \dots, i_n กลับไปเรียงตามอันดับธรรมชาติ

แต่ $|A^T| = \sum_{(i)} (-1)^i a_{i_1} \dots a_{i_n}$

ดังนั้น $|A| = |A^T| \quad \#$

ตัวอย่างที่ 2.3.2 ให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$

จงแสดงว่า $|A| = |A^T|$

วิธีทำ จากนิยามการสับเปลี่ยนของเมตริกซ์

$$A^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 3 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

จากทฤษฎีบท 2.2.1 สูตรที่ 2 เลือก $j = 1$

$$(A^T) = 1(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} + 0 + 0 = 8$$

และเลือก $i = 1$

$$|A^T| = 1(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} + 0 + 0 = 8$$

ดังนั้น

$$|A| = |A^T|$$

ทฤษฎีบท 2.3.3 ถ้าสมาชิกทุกตัวในแถว (หรือสดมภ์) ของเมตริกซ์ A เป็นศูนย์ ดังนั้น

$$|A| = 0 \quad (2.3.5)$$

พิสูจน์ กระจาย $|A|$ ตามแถวที่ i (หรือสดมภ์ที่ j) จะได้

$$|A| = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in} \quad (2.3.6)$$

หรือ

$$|A| = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj} \quad (2.3.7)$$

ถ้ากำหนดให้แถวที่ i (หรือสดมภ์ที่ j) ประกอบด้วยสมาชิกที่เป็นศูนย์ทั้งหมด ดังนั้น แทนค่าใน (2.3.6) และ (2.3.7) จะได้

$$|A| = 0 \quad \#$$

ตัวอย่างที่ 2.3.3 ให้ $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 2 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

จงหา $|A|$

วิธีทำ เพราะว่า สมาชิกทุกตัวในแถวที่สามมีค่าเป็นศูนย์ทั้งหมด ใช้ทฤษฎีบท 2.3.3 เพราะฉะนั้น

$$|A| = \det \begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 2 & 1 & 6 \\ \cancel{0} & \cancel{0} & \cancel{0} \end{bmatrix} = 0$$

ตัวอย่าง 2.3.4 ให้ $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 4 & 3 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \end{bmatrix}$ จงหา $|A|$

วิธีทำ เพราะว่าสมาชิกทุกตัวในสดมภ์ที่ 3 มีค่าเป็นศูนย์ทั้งหมด ใช้ทฤษฎีบท 2.3.3 เพราะฉะนั้น

$$|A| = \det \begin{bmatrix} 0 & 1 & \cancel{0} \\ 4 & 3 & \cancel{0} \\ 0 & 5 & \cancel{0} \end{bmatrix} = 0$$

ทฤษฎีบท 2.3.4 ถ้า A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ และถ้า c_1, c_2, \dots, c_n เป็นจำนวนจริง ดังนั้นกล่าวได้ว่า

$$c_1 A_{i1} + c_2 A_{i2} + \dots + c_n A_{in}$$

และ $c_1 A_{1j} + c_2 A_{2j} + \dots + c_n A_{nj}$

ต่างเท่ากับตัวกำหนดของเมตริกซ์ซึ่งเหมือนกับ A ยกเว้นสมาชิกแถวที่ i และสดมภ์ที่ j แทนด้วยจำนวนจริง c_1, c_2, \dots, c_n ตามลำดับ

พิสูจน์ (1) ถ้ากระจาย $|A|$ ตามแถวที่ i จากทฤษฎีบท 2.2.1 จะได้

$$|A| = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in}$$

แทนสมาชิกแถวที่ i ของ A ด้วยจำนวนจริง c_1, c_2, \dots, c_n ตามลำดับ ดังนั้น

$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_1 & c_2 & \dots & c_n \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} = c_1 A_{i1} + c_2 A_{i2} + \dots + c_n A_{in}$$

แถวที่ i ของ A

พิสูจน์ (2) ถ้ากระจาย $|A|$ ตามสดมภ์ที่ j จากทฤษฎีบท 2.2.1 จะได้

$$|A| = a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj}$$

แทนสมาชิกสดมภ์ที่ j ของ A ด้วยจำนวนจริง c_1, c_2, \dots, c_n ตามลำดับ ดังนั้น

สดมภ์ที่ j ของ A

$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & c_1 & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & c_2 & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & c_n & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} = c_1 A_{1j} + c_2 A_{2j} + \dots + c_n A_{nj}$$

ตัวอย่างที่ 2.3.5 ให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 6 & 1 \\ 3 & 3 & 2 \\ 4 & 4 & 1 \end{bmatrix}$

จงหา $\det \begin{bmatrix} c_1 & 6 & 1 \\ c_2 & 3 & 2 \\ c_3 & 4 & 1 \end{bmatrix}$ เมื่อ c_1, c_2 และ c_3 เป็นจำนวนจริง

วิธีทำ กระจาย $|A|$ ตามสดมภ์ที่ 1 จะได้

$$|A| = \begin{vmatrix} 2 & 6 & 1 \\ 3 & 3 & 2 \\ 4 & 4 & 1 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix}$$

อย่างไรก็ตาม ถ้าแทนสดมภ์ที่ 1 ของ A ด้วย c_1, c_2 และ c_3 ตามลำดับ ใช้ทฤษฎีบท 2.3.4 ข้อ 2 จะได้

$$\begin{vmatrix} c_1 & 6 & 1 \\ c_2 & 3 & 2 \\ c_3 & 4 & 1 \end{vmatrix} = c_1 \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} - c_2 \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} + c_3 \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix}$$

ทฤษฎีบท 2.3.5 ตัวกำหนดของเมตริกซ์ใด ๆ ซึ่งมีแถวคู่หนึ่ง (หรือสดมภ์คู่หนึ่ง) เหมือนกัน จะมีค่าเป็นศูนย์

พิสูจน์ (1) กรณีเมตริกซ์มีแถวคู่หนึ่งเหมือนกัน

สมมติให้แถวที่ p และแถวที่ q ของเมตริกซ์ A เหมือนกัน และให้เมตริกซ์ใหม่ที่ได้จากการสับเปลี่ยนแถวที่เหมือนกันคือ B

$$\text{ดังนั้น} \quad A = -B$$

$$\text{หรือ} \quad |A| = -|B| \quad (2.3.8)$$

จากทฤษฎีบท 2.3.1 เมื่อมีการสับเปลี่ยนแถว จะได้

$$|A| = -|B| \quad (2.3.9)$$

แทนค่า (2.3.8) ใน (2.3.9)

$$|A| = -|A|$$

$$2|A| = 0$$

$$|A| = 0$$

#

พิสูจน์ (2) พิสูจน์เหมือน(1)

ตัวอย่างที่ 2.3.6 ให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \\ 5 & 6 & 1 \end{bmatrix}$ จงหา $|A|$

วิธีทำ เพราะว่าแถวที่ 1 และแถวที่ 2 ของเมตริกซ์ A เหมือนกัน ใช้ทฤษฎีบท 2.3.5 เพราะฉะนั้น

$$|A| = 0$$

ทฤษฎีบท 2.3.8 ผลรวมของผลคูณของสมาชิกแถวหนึ่ง (หรือสดมภ์หนึ่ง) ของเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ กับโคแฟกเตอร์ของสมาชิกสมนัยของแถว (หรือสดมภ์) ขนาน ซึ่งต่างกันของ A มีค่าเป็นศูนย์ นั่นคือ

$$\begin{aligned} a_{i1}A_{k1} + a_{i2}A_{k2} + \dots + a_{in}A_{kn} &= 0 && \text{ถ้า } i \neq k \\ a_{1j}A_{1k} + a_{2j}A_{2k} + \dots + a_{nj}A_{nk} &= 0 && \text{ถ้า } j \neq k \end{aligned}$$

พิสูจน์ (1) ให้ $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ $n \geq 2$

จากทฤษฎีบท 2.2.1 กระจาย $|A|$ ตามแถวที่ k จะได้

$$|A| = a_{k1}A_{k1} + a_{k2}A_{k2} + \dots + a_{kn}A_{kn} \quad (2.3.10)$$

ถ้าแทน $a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}$ ในแถวที่ k ของเมตริกซ์ A ดังนั้น จะได้เมตริกซ์ใหม่ เรียกว่าเมตริกซ์ B ใช้ทฤษฎีบท 2.3.4 จะได้ว่า

$$a_{i1}A_{k1} + a_{i2}A_{k2} + \dots + a_{in}A_{kn} = |B|$$

แต่เมตริกซ์ B มีสมาชิกสองแถวซ้ำกัน ดังนั้น $\det B = 0$ ตามทฤษฎีบท 2.3.5

นั่นคือ

$$a_{i1}A_{k1} + a_{i2}A_{k2} + \dots + a_{in}A_{kn} = 0 \quad | \quad \#$$

พิสูจน์ (2) พิสูจน์เหมือน (1)

ตัวอย่างที่ 2.3.7 ให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 1 \\ 3 & 4 & 6 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

ถ้ากระจาย $|A|$ ตามสดมภ์ที่ 1 จะได้

$$|A| = 2 \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 4 & 6 \end{vmatrix}$$

อย่างไรก็ตาม ถ้าแทนสมาชิกของสดมภ์ที่ 1 ในการกระจาย $|A|$ ด้วยสมาชิกของสดมภ์อื่น (เลือกสดมภ์ที่ 2) ใช้ทฤษฎีบท 2.3.6 นั่นคือ

$$4 \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} - 4 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + (0) \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} = 0$$

ทฤษฎีบท 2.3.7 ถ้าเมตริกซ์ B ได้จากเมตริกซ์ A โดยคูณสมาชิกทุกตัวในแถว (หรือสดมภ์) ของ A ด้วยจำนวนจริง c ดังนั้น

$$|B| = c|A| \quad (2.3.11)$$

พิสูจน์ ให้เมตริกซ์ B ได้จากเมตริกซ์ A โดยคูณสมาชิกทุกตัวในแถวที่ i ของ a ด้วยจำนวนจริง c ดังนั้น

$$B = cA$$

กระจาย $|cA|$ ตามแถวที่ i จะได้

$$\begin{aligned} |B| &= (ca_{i1})A_{i1} + (ca_{i2})A_{i2} + \dots + (ca_{in})A_{in} \\ &= c\{a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in}\} \\ &= c|A| \end{aligned} \quad \#$$

ทฤษฎีบท 2.3.8 ตัวกำหนดของผลคูณสองเมตริกซ์จัตุรัสซึ่งมีขนาดเท่ากัน จะเท่ากับผลคูณของตัวกำหนดของเมตริกซ์ทั้งสอง นั่นคือ

$$|AB| = |A||B| \quad (2.3.12)$$

พิสูจน์ (ต้องเรียนจบบทที่ 4 ก่อน จึงจะพิสูจน์ได้)

กรณีที่ 1 ถ้า A ไม่เป็นเอกฐาน (nonsingular) ดังนั้น A จะสมมูลตามแถวกับ I_n ดังนั้น จะมีเมตริกซ์ธาตุมูล $E_1, E_2, \dots, E_{k-1}, E_k$ ซึ่งทำให้

$$A = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 I_n = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1$$

เพราะฉะนั้น $\det A = \det E_k \det E_{k-1} \dots \det E_2 \det E_1$

(ดูทฤษฎีบท 4.3.4)

และ $\det AB = \det E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 B$

$$= \det E_k \det E_{k-1} \dots \det E_2 \det E_1 \det B$$

$$= \det A \det B$$

กรณีที่ 2 ถ้า A เป็นเอกฐาน จะได้ว่า $\det A = 0$ และ A จะสมมูลตามแถวกับเมตริกซ์ C ซึ่งมีสมาชิกอย่างน้อยหนึ่งแถวเป็นศูนย์ทั้งหมด ดังนั้นจะมีเมตริกซ์ธาตุมูล ซึ่งทำให้

$$C = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 A$$

เพราะฉะนั้น $CB = E_k E_{k-1} \dots E_2 E_1 AB$

แสดงว่าเมตริกซ์ CB สมมูลตามแถวกับเมตริกซ์ AB แต่ CB เป็นเมตริกซ์ที่มีสมาชิก

อย่างน้อยหนึ่งแถวเป็นศูนย์ทั้งหมด ดังนั้น AB จะเป็นเอกฐาน นั่นคือ $\det AB = 0$ แต่เราทราบว่า $\det A = 0$ เพราะฉะนั้น จะได้

$$\det AB = \det A \det B = 0$$

จาก 2กรณีข้างต้น สรุปได้ว่า ไม่ว่า A จะเป็นเอกฐานหรือไม่เป็นเอกฐาน จะได้

$$\det AB = \det A \det B$$

หรือ $|AB| = |A| |B|$ #

ทฤษฎีบท 2.3.9 ถ้าเมตริกซ์ B ได้จากเมตริกซ์ A โดยเอาจำนวนจริง c ไปคูณกับสมาชิกทุกตัวของแถว (หรือสดมภ์) แล้วนำไปบวกกับแถว (หรือสดมภ์) อื่น ดังนั้น ตัวกำหนดของเมตริกซ์ ผลลัพธ์จะมีค่าเท่ากับตัวกำหนดของเมตริกซ์เริ่มแรก นั่นคือ

$$|B| = |A| \quad (2.3.13)$$

พิสูจน์

$$\text{ให้ } A = [a_{ij}]_{n \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1p} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nk} & \dots & a_{np} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

สร้างเมตริกซ์ใหม่ B โดยคูณ c กับสดมภ์ที่ k แล้วนำไปบวกกับสดมภ์ที่ p ดังนั้น

$$B = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} & \dots & (a_{1p} + ca_{1k}) & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nk} & \dots & (a_{np} + ca_{nk}) & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

ถ้ากระจาย $|B|$ ตามสดมภ์ที่ p จะได้

$$\begin{aligned} |B| &= (a_{1p} + ca_{1k})A_{1p} + \dots + (a_{np} + ca_{nk})A_{np} \\ &= (a_{1p}A_{1p} + \dots + a_{np}A_{np}) + c(a_{1k}A_{1p} + \dots + a_{nk}A_{np}) \end{aligned}$$

สำหรับวงเล็บแรกทางขวามือใช้ทฤษฎีบท 2.2.1 และใช้ทฤษฎีบท 2.3.6 สำหรับวงเล็บหลัง ดังนั้น

$$|B| = |A| + c(0)$$

หรือ $|B| = |A|$ #

การพิสูจน์ในลักษณะเดียวกันนี้สามารถทำได้ ถ้าเอาตัวคงค่าคูณสมาชิกแต่ละตัวของบางแถวแล้วนำไปรวมกับสมาชิกสมนัยของแถวอื่น

ตัวอย่าง 2.3.9 ให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ -2 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

สร้างเมตริกซ์ใหม่ B โดยคูณแถวแรกขยายเมตริกซ์ A ด้วย 2 แล้วนำไปบวกกับแถวที่ 3 ของ A ดังนี้

$$|B| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = (1)(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 0$$

และ $|A| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ -2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = (1)(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & 1+0+(1)(-1)^{1+3} \end{vmatrix} = (1)(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & -2 \end{vmatrix}$

$$= (4-12) + (0+8) = 0$$

นั่นคือ

$$|B| = |A|$$

หรือ $\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ -2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix}$

สังเกตว่าเฉพาะแถวที่ 3 เท่านั้นที่เปลี่ยนไป สำหรับทฤษฎีบท 2.3.9 จะช่วยได้มาก ในกรณีหาค่าตัวกำหนดอันดับมาก ดังเช่นตัวอย่างที่ 2.3.9 ถ้ากระจายตัวกำหนดสุดท้าย (เมตริกซ์ B) ตามสดมภ์แรก จะพบว่าตัวกำหนดเริ่มแรกอันดับสาม ถูกลดเป็นสเกลาร์คูณกับตัวกำหนดอันดับสอง นั่นคือ

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & 6 \\ 0 & 2 & 3 \end{vmatrix} = (1) \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & 3 \end{vmatrix}$$

ทฤษฎีบท 2.3.10 ตัวกำหนดของเมตริกซ์สามเหลี่ยม คือผลคูณของสมาชิกในแนวทแยงหลักพิงจัน (อยู่ในแบบฝึกหัด 2.3 ข้อ 25)

ในตัวอย่างต่อไปนี้จะแสดงการใช้ทฤษฎีบท 2.3.10 เพื่อคำนวณหาค่าของตัวกำหนดของเมตริกซ์สามเหลี่ยม

ตัวอย่างที่ 2.8.10 จงหาตัวกำหนดของเมตริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 6 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 7 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$

วิธีทำ เพราะว่า A เป็นเมตริกซ์สามเหลี่ยม ใช้ทฤษฎีบท 2.3.10 เพราะฉะนั้น

$$\det A = 4 \cdot 6 \cdot 1 \cdot 3 = 72$$

ถ้าเมตริกซ์ไม่เป็นเมตริกซ์สามเหลี่ยม ก่อนใช้ทฤษฎีบท 2.3.10 จะต้องทำให้เป็นเมตริกซ์สามเหลี่ยมเสมอ

ตัวอย่างที่ 2.8.11 จงหาตัวกำหนดของเมตริกซ์ $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{bmatrix}$

วิธีทำ ใช้การดำเนินการ $(-2R_1 + R_3)$, $(2R_2 + R_3)$ และ $(-R_3 + R_4)$ ตามลำดับ จะหาค่าของตัวกำหนดได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \det \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{bmatrix} &= \det \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & -4 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{bmatrix} \\ &= \det \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \end{bmatrix} \\ &= \det \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & -7 \end{bmatrix} \\ &= 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot (-7) \\ &= -42 \end{aligned}$$

การหาตัวกำหนดในบางกรณีมีการใช้ทฤษฎีบท 2.3.2 เพื่อทำเมตริกซ์ที่กำหนดให้เป็นเมตริกซ์สามเหลี่ยม เมื่อปรากฏว่ามีสมาชิกศูนย์อยู่ในแนวทแยงหลักและสมาชิกที่ไม่เป็นศูนย์ ปรากฏในสดมภ์เดียวกันได้แนวทแยงหลัก ให้สลับเปลี่ยนกับแถวที่เหมาะสมเพื่อตัดปัญหายุ่งยากนี้ ดังตัวอย่างข้างล่างนี้

ตัวอย่างที่ 2.3.12 ใช้ทฤษฎีบท 2.3.2 เพื่อทำให้เป็นเมตริกซ์สามเหลี่ยม ซึ่งจะแสดงดังนี้

$$\begin{aligned}
 \det \begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 4 & 8 & 3 \end{bmatrix} &= (-1) \det \begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 4 & 8 & 3 \end{bmatrix} && \text{(ใช้ทฤษฎีบท 2.3.2)} \\
 &= (-1) \det \begin{bmatrix} 4 & 2 & 3 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 6 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{bmatrix} && \text{(ใช้ทฤษฎีบท 2.3.9)} \\
 &= (-1) \{4 \cdot 1 \cdot 6 \cdot (-5)\} && \text{(ใช้ทฤษฎีบท 2.3.10)} \\
 &= 120
 \end{aligned}$$

แบบฝึกหัด 2.3

1. จงบอกว่าข้อความต่อไปนี้เป็นจริงหรือเท็จ ให้เหตุผลโดยไม่ต้องกระจาย

$$(n) \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 8 & 7 & 6 & 5 \\ 4 & 3 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 4 & 3 \\ 6 & 5 & 8 & 7 \\ 7 & 8 & 5 & 6 \\ 3 & 4 & 1 & 2 \end{vmatrix}$$

$$(II) \begin{vmatrix} 1 & 3 & -4 \\ 2 & 8 & 3 \\ 0 & -2 & -5 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 3 & 8 & -2 \\ -4 & 3 & -5 \end{vmatrix}$$

$$(ค) \begin{vmatrix} 2x & 3x & 4x \\ 5x & 6x & 7x \\ 8x & 9x & 9x \end{vmatrix} = x \begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ a & 9 & 9 \end{vmatrix} \quad \text{ถ้า } x \neq 0 \text{ และ } x \neq \pm 1$$

2. โดยไม่ต้องกระจาย แต่ให้ใช้ 2 ทฤษฎีบทหาค่าของ

$$\begin{vmatrix} 2 & 4 & 6 & 4 \\ 0 & 4 & 6 & 9 \\ 2 & 1 & 4 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 2 \end{vmatrix}$$

3. กำหนดว่า $\det A = 8$ และ B เป็นเมตริกซ์ซึ่งเหมือนกับเมตริกซ์ A ยกเว้นแถวที่ 1 และแถวที่ 4 สลับเปลี่ยนที่กัน จงหาค่าของ $\det B$
4. ถ้าอันดับของ $|A|$ มากกว่า 1 และถ้า $|A| \neq 0$ ดังนั้น $2 \det A = \det (2A)$ หรือไม่ ทำไม
5. ถ้า $\det [a_{ij}]_{3 \times 3} = 4$ จงหา $\det 3[a_{ij}]_{3 \times 3}$

6. จงแสดงว่า $\begin{vmatrix} x+y & -z(x+y) \\ z+x & y(z+x) \end{vmatrix} = (x+y)(z+x)(y+z)$

โดยใช้ทฤษฎีบท 2.3.

7. โดยไม่ต้องกระจาย จงแสดงว่า $\begin{vmatrix} x^2 - y^2 & x+y & x \\ x-y & 1 & 1 \\ x-y & 1 & y \end{vmatrix} = 0$ ให้เหตุผลทุกขั้นตอน

8. จงเปลี่ยนรูปแต่ไม่ต้องหาค่าของ $|A| = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \end{vmatrix}$

เพื่อว่าสมาชิกในสดมภ์ที่ 1 เป็นศูนย์ทั้งหมด ยกเว้นในแถวที่ 3 (แนะนำ : ให้ใช้ทฤษฎีบท 2.3.9)

9. จงหาค่าของ $|A|$ ในข้อ 8

10. ใช้เมตริกซ์ $\begin{bmatrix} 3 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 \\ 8 & 9 & 1 \end{bmatrix}$ เพื่อแสดงว่าทฤษฎีบท 2.3.6 เป็นจริง

11. จงแสดงว่าทฤษฎีบท 2.3.8 เป็นจริง สำหรับแต่ละเมตริกซ์ต่อไปนี้

(ก) $A = \begin{bmatrix} 3 & 5 \\ 2 & -8 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} -1 & -3 \\ -4 & 6 \end{bmatrix}$

(ข) $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ -2 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ -4 & -5 & -6 \end{bmatrix}$

12. ให้ $A = [a_{ij}]_{3 \times 3}$ เปรียบเทียบ $a_{11}A_{11} + a_{12}A_{12} + a_{13}A_{13}$ กับ $a_{21}A_{11} + a_{22}A_{12} + a_{23}A_{13}$ (แนะนำ : ทำโดยใช้ทฤษฎีบท)

13. จงหาค่าของตัวกำหนดต่อไปนี้ โดยใช้ทฤษฎีบท 2.3.9

(ก) $\begin{vmatrix} 3 & -1 & 3 \\ 2 & 5 & -3 \\ 5 & 4 & -1 \end{vmatrix}$

(ข) $\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & -1 & -3 \end{vmatrix}$

(ค) $\begin{vmatrix} 2 & -2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -1 & -1 \\ 2-3 & 2 & 4 \\ 0-1 & 1 & 1 \end{vmatrix}$

(ง) $\det \begin{bmatrix} 2 & 1 & 5 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}$

$$(จ) \det \begin{bmatrix} 3 & -3 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \\ -3 & 0 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

14. ถ้า c เป็นสเกลาร์ และถ้า A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ จงพิสูจน์ว่า $|cA| = c^n |A|$
(แนะนำ : ใช้ทฤษฎีบท 2.3.7 และนิยามการคูณเมตริกซ์ด้วยสเกลาร์)
15. ให้ $A = [a_{ij}]_{n \times n}$, $B = [b_{ij}]_{n \times n}$ และ $C = [c_{ij}]_{n \times n}$ ใช้ทฤษฎีบท 2.3.8 จงพิสูจน์ว่า
 $|ABC| = |A||B||C|$
16. จงหาตัวอย่างของเมตริกซ์ขนาด 2×2 ของ A และ B ซึ่งจะแสดงการคาดคะเนว่า
 $\det(A+B) = \det A + \det B$ ไม่สมบูรณ์

ในแบบฝึกหัดข้อ 17-24 ให้ใช้ทฤษฎีบท 2.3.10 (และทฤษฎีบท 2.3.2 และ 2.3.9 ถ้าจำเป็น) เพื่อคำนวณตัวกำหนดของเมตริกซ์ที่กำหนดให้

$$17. \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 6 \end{bmatrix}$$

$$18. \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 9 & 4I \end{bmatrix}$$

$$19. \begin{bmatrix} 2 & 0 & 3 \\ 5 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$20. \begin{bmatrix} 6 & 0 & 4 \\ 0 & 3 & 2 \\ 12 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

$$21. \begin{bmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 4 \\ 2 & 5 & 6 \end{bmatrix}$$

$$22. \begin{bmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 4 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & 7 \end{bmatrix}$$

$$23. \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 7 & 4 \\ 1 & 2 & 7 & 5 \\ 0 & 6 & 14 & 8 \end{bmatrix}$$

$$24. \begin{bmatrix} 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 1 \\ 2 & 7 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

25. พิสูจน์ทฤษฎีบท 2.3.10

$$26. \text{จงพิสูจน์ว่า } \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g+h & i+j & k+l \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & i & k \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ h & j & l \end{vmatrix}$$

2.4 เมตริกซ์โคแฟกเตอร์และเมตริกซ์ผูกพัน

(The cofactor matrix and adjoint matrix)

นิยาม 2.4.1 ให้ $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ เมื่อ $n \geq 2$ เมตริกซ์โคแฟกเตอร์ (cofactor matrix) ของ A เขียนแทนด้วย $\text{cof } A$ คือเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ ซึ่งสมาชิกของเมตริกซ์ในแถวที่ i และสดมภ์ที่ j คือ A_{ij} และสมาชิกของ A_{ij} คือโคแฟกเตอร์ของ a_{ij} ใน A

ตัวอย่างที่ 2.4.1 ให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ จงหา $\text{cof } A$

วิธีทำ

$$\begin{aligned} \text{cof } A &= \begin{bmatrix} + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} \\ - \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 0 \end{vmatrix} \\ + \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} & - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} & + \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 4 & 3 & -6 \\ -2 & 4 & 3 \\ 1 & -2 & 4 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

นิยาม 2.4.2 เมตริกซ์ผูกพัน (adjoint matrix) เขียนแทนด้วยสัญลักษณ์ $\text{adj } A$ ขนาด $n \times n$ (เมื่อ $n \geq 2$) คือการสลับเปลี่ยนของ $\text{cof } A$ นั่นคือ

$$\text{adj } A = (\text{cof } A)^T \quad (2.4.1)$$

ตัวอย่างที่ 2.4.2 ใช้ตัวอย่างที่ 2.4.1 จงหาค่าของ $\text{adj } A$

วิธีทำ เพราะว่า

$$\text{adj } A = (\text{cof } A)^T$$

$$\text{ดังนั้น} \quad \text{adj } A = \begin{bmatrix} 4 & 3 & -6 \\ -2 & 4 & 3 \\ 1 & -2 & 4 \end{bmatrix}^T$$

$$= \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -6 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

ทฤษฎีบท 2.4.1 ถ้า $A = [a_{ij}]_{n \times n}$ ดังนั้น

$$A(\text{adj } A) = (\text{adj } A)A = (\det A)I_n \quad (2.4.2)$$

พิสูจน์ จากนิยาม 2.4.2 จะได้

$$\text{adj } A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \vdots & & & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}^T$$

$$= \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1n} \\ A_{21} & A_{22} & \dots & A_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

ดังนั้น

$$A(\text{adj } A) = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

พิจารณาสมาชิกตำแหน่งที่ (i, j) แถวที่ i สดมภ์ที่ j ของผลคูณเมตริกซ์ $A(\text{adj } A)$ คือ

$$a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \dots + a_{in}A_{jn}$$

ถ้า $i = j$ จากทฤษฎีบท 2.3.3 จะได้

$$a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in} = \det A$$

และถ้า $i \neq j$ จากทฤษฎีบท 2.3.6 จะได้

$$a_{i1}A_{j1} + a_{i2}A_{j2} + \dots + a_{in}A_{jn} = 0$$

นั่นคือ เราสามารถกล่าวได้ว่าสมาชิกที่ตำแหน่ง (i, j) ของเมตริกซ์ $A(\text{adj } A)$ มีค่าเป็น $\det A$ เมื่อ $i = j$ และมีค่าเป็นศูนย์ เมื่อ $i \neq j$ ดังนั้น

$$\begin{aligned}
 A(\text{adj } A) &= \begin{bmatrix} \det A & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \det A & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \det A \end{bmatrix} \\
 &= (\det A) \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} \\
 &= (\det A)I_n
 \end{aligned} \tag{2.4.3}$$

โดยวิธีเดียวกันนี้ จะพิสูจน์ได้ว่า

$$(\text{adj } A)A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

พิจารณาสมาชิกตำแหน่งที่ (i, j) ของผลคูณเมตริกซ์ $(\text{adj } A)A$ คือ

$$A_{1i}a_{1j} + A_{2i}a_{2j} + \dots + A_{ni}a_{nj}$$

หรือ $a_{1j}A_{1i} + a_{2j}A_{2i} + \dots + a_{nj}A_{ni}$

ถ้า $i = j$ จากทฤษฎีบท 2.3.3 จะได้

$$a_{1j}A_{1j} + a_{2j}A_{2j} + \dots + a_{nj}A_{nj} = \det A$$

และถ้า $i \neq j$ จากทฤษฎีบท 2.3.6 จะได้

$$a_{1j}A_{1i} + a_{2j}A_{2i} + \dots + a_{nj}A_{ni} = 0$$

$$\begin{aligned}
 \text{นั่นคือ} \quad (\text{adj } A)A &= \begin{bmatrix} \det A & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \det A & & 0 \\ \vdots & & & \vdots \\ 0 & 0 & & \det A \end{bmatrix} \\
 &= (\det A)I_n
 \end{aligned} \tag{2.4.4}$$

$$(2.4.3) = (2.4.4)$$

ดังนั้น $A(\text{adj } A) = (\text{adj } A)A = (\det A)I_n$ (2.4.5)

ถ้า $\det A \neq 0$ เอา $\det A$ หารตลอดสมการ (2.4.5) แล้วจัดรูปใหม่ จะได้

$$A\left(\frac{1}{\det A}\text{adj } A\right) = \left(\frac{1}{\det A}\text{adj } A\right)A = I, \quad (2.4.6)$$

ตัวอย่างที่ 2.4.3 จงแสดงว่า $A(\text{adj } A) = (\text{adj } A)A$ โดยการคำนวณผลคูณ $A(\text{adj } A)$ และ

(adj A)A เมื่อกำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & 2 \end{bmatrix}$

วิธีทำ จากตัวอย่างที่ 2.4.1 และตัวอย่างที่ 2.4.2

$$\text{adj } A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -6 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น $A(\text{adj } A) = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -6 & 3 & 4 \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 11 & 0 & 0 \\ 0 & 11 & 0 \\ 0 & 0 & 11 \end{bmatrix}$$

$$= 11 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = 11I, \quad (2.4.7)$$

และ $(\text{adj } A)A = \begin{bmatrix} 4 & -2 & 1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -6 & 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & 0 & 2 \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 11 & 0 & 0 \\ 0 & 11 & 0 \\ 0 & 0 & 11 \end{bmatrix}$$

$$= 11I, \quad (2.4.8)$$

$$(2.4.7) = (2.4.8)$$

เพราะฉะนั้น $A(\text{adj } A) = (\text{adj } A)A = 11I_3$

แบบฝึกหัด 2.4

ในแบบฝึกหัดข้อ 1 ถึง 6 ใช้นิยาม 2.4.1 และ 2.4.2 หาเมตริกซ์ผกผันของเมตริกซ์ที่กำหนดให้

$$1. A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ -4 & 1 \end{bmatrix}$$

$$2. A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$3. A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & -2 & 2 \\ -1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$4. A = \begin{bmatrix} 1 & 8 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$5. A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 \\ \vdots & & \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$6. A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

7. ถ้า A เป็นเมตริกซ์สมมาตรขนาด $n \times n$ (ในเมื่อ $n \geq 2$) เปรียบเทียบ $\text{cof } A$ และ $\text{adj } A$ ให้เหตุผล

8. สำหรับเมตริกซ์ A ขนาด $n \times n$ (ในเมื่อ $n \geq 2$)

$$(\text{cof } A)^T = \text{cof}(A^T)$$

ใช่หรือไม่ ให้เหตุผล

1.6 ลำดับชั้นของเมตริกซ์ (Rank of matrix)

ตัวกำหนดสามารถใช้หาลำดับชั้นของเมตริกซ์ (ไม่ว่าเมตริกซ์จะเป็นสี่เหลี่ยมผืนผ้าหรือจัตุรัสก็ตาม) ประโยชน์ของลำดับชั้นจะอธิบายในบทที่ 5

นิยาม 2.5.1 ลำดับชั้นของเมตริกซ์ A คือจำนวนที่มากที่สุด r ซึ่ง A มีเมตริกซ์ย่อยขนาด $r \times r$ และตัวกำหนดของมันไม่เป็นศูนย์

ข้อสังเกต ถ้าสมาชิกทุกตัวเป็นศูนย์ ลำดับชั้นจะเป็นศูนย์

ตัวอย่างที่ 2.5.1 ให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{bmatrix}$ จงหาลำดับชั้นของ A

วิธีทำ ลำดับชั้นของ A ไม่ใช่ 3 เพราะว่า $\det A = 0$ แต่ลำดับชั้นของ A คือ 2 เพราะว่าตัวกำหนดของเมตริกซ์อย่างน้อยที่สุดเมตริกซ์หนึ่งขนาด 2×2 ไม่เป็นศูนย์

$$\text{เพราะว่า} \quad A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & 5 \\ 3 & 2 & 5 \end{bmatrix}$$

เอาสดมภ์ที่ 1 ไปบวกกับสดมภ์ที่ 3

$$\sim \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 4 & 9 \\ 3 & 2 & 7 \end{bmatrix}$$

เอา 2 คูณสดมภ์ที่ 2 แล้วไปบวกกับสดมภ์ที่ 1

$$\sim \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 9 & 4 & 9 \\ 7 & 2 & 7 \end{bmatrix}$$

ใช้ทฤษฎีบท 2.3.9 และทฤษฎีบท 2.3.5 จะได้

$$\det A = 0$$

เพราะฉะนั้น ลำดับชั้นของ A ไม่ใช่ 3

พิจารณาเมตริกซ์ย่อยขนาด 2×2

$$A_1 = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}\det \mathbf{A}_1 &= (2)(4) - (1)(-1) \\ &= 8 + 1 = 9 \neq 0\end{aligned}$$

ดังนั้น ลำดับชั้นของ A คือ 2

ตัวอย่าง 2.5.2 ให้ $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}_{3 \times 4}$

จงหาลำดับชั้นของ A

วิธีทำ พิจารณาเมทริกซ์ย่อยขนาด 3×3

$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} ; \det \mathbf{A}_1 = 0$$

$$\mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} ; \det \mathbf{A}_2 = 0$$

$$\begin{aligned}\mathbf{A}_3 &= \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} ; \det \mathbf{A}_3 = 1(-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \\ &= 2 \neq 0\end{aligned}$$

ดังนั้น ลำดับชั้นของ A คือ 3

ทฤษฎีบท 2.5.1 ลำดับชั้นของเมทริกซ์ A จะเท่ากับลำดับชั้นของ \mathbf{A}^T

พิสูจน์ ให้

$$\mathbf{A} = [a_{ij}]_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

ใช้นิยามการสลับเปลี่ยน

ดังนั้น

$$A^T = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

จะพบว่าเมตริกซ์ย่อยของ A^T คือการสลับเปลี่ยนของเมตริกซ์ย่อยสมนัยของ A จากทฤษฎีบท 2.3.2 จะได้ว่าตัวกำหนดของเมตริกซ์ทั้งสองมีค่าเท่ากัน เพราะฉะนั้น ลำดับชั้นของ A^T เท่ากับลำดับชั้นของ A #

ข้อสังเกต ถ้า r คือลำดับชั้นของ A ดังนั้น ตัวกำหนดของเมตริกซ์ย่อยแต่ละตัวของ A อันดับ $r+1$ และมากกว่า จะมีค่าเป็นศูนย์และสำหรับ A^T ก็เป็นจริงด้วย นอกจากนี้สามารถกล่าวเพิ่มได้ว่าจะมีตัวกำหนดของเมตริกซ์ย่อยอันดับ r ใน A อย่างน้อย 1 ค่า ซึ่งไม่เป็นศูนย์ และอย่างน้อย 1 ค่าที่สมนัยใน A^T ไม่เป็นศูนย์ด้วย

ทฤษฎีบท 2.5.2 ถ้า $A = [a_{ij}]_{m \times n}$ ดังนั้น ลำดับชั้นของ $A \leq \min\{m, n\}$

พิสูจน์ ปรากฏการณ์ 2 อย่าง ในการหาลำดับชั้นของ A กล่าวคือ ถ้าเมตริกซ์ A มีสมาชิกทุกตัวเป็นศูนย์ ลำดับชั้นของ A เป็นศูนย์ และถ้าเมตริกซ์ A มีขนาด $m \times n$ ลำดับชั้นของ $A \leq m$ แต่จากทฤษฎีบท 2.5.1 จะได้ว่า ลำดับชั้นของ $A \leq n$ ดังนั้นลำดับชั้นของ $A \leq \min\{m, n\}$ #

ตัวอย่างที่ 2.5.3 ให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 3 & 3 & 2 \end{bmatrix}$ จงแสดงว่าลำดับชั้นของ A เท่ากับลำดับชั้นของ A^T
วิธีทำ พิจารณาเมตริกซ์ย่อย A_1 ใน A

$$\det A_1 = \det \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 3 & 3 \end{bmatrix} = 6 \neq 0$$

ดังนั้น ลำดับชั้นของ A คือ 2

เพราะว่า

$$A^T = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

พิจารณาเมตริกซ์ย่อย A_2 ใน A^T

$$\det A_2 = \det \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = -3 \neq 0$$

ดังนั้น ลำดับชั้นของ A^T คือ 2

นั่นคือ ลำดับชั้นของ $A =$ ลำดับชั้นของ A^T

ข้อสังเกต ถ้าเมตริกซ์ A มีขนาด $m \times n$ และลำดับชั้นของ A เท่ากับค่าต่ำสุดของ m และ n ดังนั้น เราสามารถกล่าวได้ว่า A มีลำดับชั้นเต็ม (full rank)

ตัวอย่างที่ 2.6.4 เมตริกซ์ $[0]$, $[0 \ 0 \ 0]$, $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ และ $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

ทั้งหมดมีลำดับชั้นเป็นศูนย์และเมตริกซ์

$$[4], \begin{bmatrix} -4 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}, [1 \ 2 \ 3 \ 4 \ 5] \text{ และ } \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

ทั้งหมดมีลำดับชั้นเป็น 1 และเมตริกซ์

$$[1], \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} \text{ และ } \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 5 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

ทั้งหมดมีลำดับชั้นเต็ม (full rank)

สุดท้ายถ้าให้ A เป็นเมตริกซ์จัตุรัสขนาด $n \times n$ และมีลำดับชั้นเป็น n ดังนั้น ตัวกำหนดของ A ไม่เป็นศูนย์ จากทฤษฎีบท 2.4.2 จะได้ความเกี่ยวเนื่องระหว่างลำดับชั้นและตัวผกผันดังนี้

ทฤษฎีบท 2.5.3 เมตริกซ์ A ขนาด $n \times n$ มีตัวผกผันก็ต่อเมื่อลำดับชั้นของ A คือ n

พิสูจน์ ให้ $A = [a_{ij}]_{n \times n}$

(1) ถ้าลำดับชั้นของ A คือ n ดังนั้น $\det A \neq 0$ จากทฤษฎีบท 2.4.2 เมื่อ $\det A \neq 0$ จะหา A^{-1} ได้

(2) ถ้า A มีตัวผกผัน A^{-1} ดังนั้น $\det A \neq 0$ เมื่อ $\det A \neq 0$ ลำดับชั้นของ A คือ n #

แบบฝึกหัด 2.5

1. จงให้เหตุผลว่าข้อความต่อไปนี้เป็นจริงหรือเท็จ

(ก) ถ้า $A = [a_{ij}]_{4 \times 5}$ มีลำดับชั้นเป็น 3 ดังนั้น ตัวกำหนดของทุก ๆ เมตริกซ์ย่อยขนาด 4×4 เป็นศูนย์ และในทางกลับกัน ถ้าทุก ๆ ตัวกำหนดขนาด 4×4 มีค่าเป็นศูนย์ ลำดับชั้นของเมตริกซ์คือ 3

(ข) ลำดับชั้นของ A เท่ากับลำดับชั้นของ A^T

(ค) ถ้า A เป็นเมตริกซ์เสมือนสมมาตรขนาด 3×3 ลำดับชั้นของ A จะน้อยกว่า 3

2. ลำดับชั้นมากที่สุดเท่าที่เป็นไปได้ของเมตริกซ์ขนาด $m \times n$ ภายใต้เงื่อนไขที่ว่า $m > n$ คือเท่าใด

3. จงหาลำดับชั้นของเมตริกซ์ต่อไปนี้

(ก)
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 4 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & 6 \end{bmatrix}$$

(ข)
$$\left[\begin{array}{cccc|c} & & & & 1 \\ \hline & \parallel & & \parallel & 4 \\ & & & & \vdots \end{array} \right]$$

(ค)
$$\begin{bmatrix} 2 & 4 \\ -4 & -8 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

(ง)
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(จ)
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

4. ภายใต้เงื่อนไขอะไรลำดับชั้นของเมตริกซ์ต่อไปนี้ เป็น 3 เป็นไปได้ไหม ลำดับชั้นเป็น 1 ทำได้

$$\begin{bmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 2 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & x \end{bmatrix}$$

5. จงหาลำดับชั้นของเมตริกซ์แต่งเติมและเมตริกซ์สัมประสิทธิ์ของระบบสมการ

$$x + y = 6$$

$$x + 3y = 4$$

$$2x - y = 2$$

6. จงเขียนตัวอย่างของเมตริกซ์ขนาด 4×4 ซึ่งมีลำดับชั้นเป็น 2

7. ถ้าสทมภ์ที่ 2 ของ $A = [a_{ij}]_{4 \times 3}$ ประกอบด้วยสมาชิกที่เป็นศูนย์ทั้งหมด เราสามารถพูดเกี่ยวกับลำดับชั้นของ A ได้อย่างไร

8. ให้ $A = [a_{ij}]_{4 \times 4}$

(ก) ถ้า $\det A = 0$ เราสามารถพูดเกี่ยวกับลำดับชั้นของ A ได้อย่างไร

(ข) ถ้า $\det A \neq 0$ เราสามารถพูดเกี่ยวกับลำดับชั้นของ A ได้อย่างไร

9. จงหาลำดับชั้นของเมตริกซ์ต่อไปนี้ และเมตริกซ์ไหนมีลำดับชั้นเต็ม (full rank)

(ก)
$$\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

(ข)
$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & -3 & 2 & 5 \end{bmatrix}$$

(ค)
$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 & -1 \\ 2 & 5 & 2 & -1 \\ 3 & 7 & 3 & -2 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

(ง)
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

10. ให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ จงแสดงว่า AA^T มีตัวผกผัน และจงหา $(AA^T)^{-1}$

จงพิสูจน์ว่า $A^T A$ ไม่มีตัวผกผัน

2.6 กฎของเครเมอร์ (Cramer's rule)

วิธีหนึ่ง (ซึ่งอาจไม่ใช่วิธีที่ดีที่สุด) ที่ใช้หารากของระบบสมการของ n สมการเชิงเส้นและ n ตัวไม่รู้ค่า เรียกว่า “กฎของเครเมอร์ (Cramer's rule)”

พิจารณาระบบสมการ

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

สามารถเขียนในรูปเมตริกซ์

$$AX = B$$

$$\text{ในเมื่อ } A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$\text{และ } B = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

ถ้าให้ (^iA) แทนเมตริกซ์ซึ่งได้จากเมตริกซ์ A โดยการแทนสดมภ์ที่ i ของ A ด้วยเวกเตอร์ B

ทฤษฎีบท 2.6.1 (กฎของเครเมอร์) ถ้า $\det A \neq 0$ ดังนั้นระบบสมการ $AX = B$ มีเพียงหนึ่งคำตอบเท่านั้น และคำตอบนั้นคือ

$$\boxed{x_i = \frac{\det(^iA)}{\det A}} \quad i = 1, 2, 3, \dots, n \quad (2.6.1)$$

พิสูจน์ ระบบสมการคือ

$$AX = B$$

ถ้า $\det A \neq 0$ ดังนั้นเราสามารถหาตัวผกผันของ A ได้ คูณ A^{-1} ข้างหน้าทั้งสองข้างของระบบสมการ จะได้

$$\begin{aligned}
 A^{-1}AX &= A^{-1}B \\
 I_n X &= A^{-1}B \\
 X &= A^{-1}B
 \end{aligned}
 \tag{2.6.2}$$

ซึ่งเป็นคำตอบของระบบสมการ $AX = B$

จาก (2.4.5)

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (\text{adj } A)$$

ดังนั้น

$$\begin{aligned}
 X &= \frac{\text{adj } A}{\det A} B \\
 &= \frac{1}{\det A} (\text{cof } A)^T B
 \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{\det A} \begin{bmatrix} (b_1 A_{11} + b_2 A_{21} + \dots + b_n A_{n1}) \\ (b_1 A_{12} + b_2 A_{22} + \dots + b_n A_{n2}) \\ \dots \\ (b_1 A_{1n} + b_2 A_{2n} + \dots + b_n A_{nn}) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \frac{\det ({}^1A)}{\det A} \\ \frac{\det ({}^2A)}{\det A} \\ \vdots \\ \frac{\det ({}^nA)}{\det A} \end{bmatrix}$$

ถ้า $({}^iA)$ แทนเมตริกซ์ซึ่งได้จากการแทนสมาชิกที่ i ของ A ด้วยเวกเตอร์ B ดังนั้น

$$x_i = \frac{\det ({}^iA)}{\det A} \quad \text{สำหรับ } i=1, 2, 3, \dots, n$$

ตัวอย่างที่ 2.8.1 จงหาคำตอบของระบบสมการ

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 0$$

$$x_1 - x_2 + 5x_3 = 0$$

$$x_2 - x_3 = 4$$

โดยใช้กฎของเครเมอร์

วิธีทำ ระบบสมการนี้สามารถเขียนในรูปสมการเมตริกซ์ $AX = B$ โดยที่

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 5 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 5 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = -6$$

LW51 f-h

$${}^1A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 5 \\ 4 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad {}^2A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 5 \\ 0 & 4 & -1 \end{bmatrix}, \quad {}^3A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

เพราะฉะนั้น

$$\det ({}^1A) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 5 \\ 4 & 1 & -1 \end{vmatrix} = 24$$

$$\det ({}^2A) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 5 \\ 0 & 4 & -1 \end{vmatrix} = -36$$

$$\det ({}^3A) = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{vmatrix} = -12$$

ใช้กฎของเครเมอร์

$$x_1 = \frac{\det ({}^1A)}{\det A} = \frac{24}{-6} = -4$$

$$x_2 = \frac{\det ({}^2A)}{\det A} = \frac{-36}{-6} = 6$$

$$x_3 = \frac{\det ({}^3A)}{\det A} = \frac{-12}{-6} = 2$$

ตัวอย่างที่ 2.6.2 จงหาคำตอบของระบบสมการ

$$x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 6$$

$$2x_1 + x_2 + x_4 = -1$$

$$x_1 + 2x_2 + x_3 - 2x_4 = 5$$

$$3x_1 - x_2 - 2x_3 + x_4 = -2$$

โดยใช้กฎของเครเมอร์

วิธีทำ ในรูปเมตริกซ์ระบบสมการนี้สามารถเขียนเป็น

$$AX = B$$

ในเมื่อ

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & -2 \\ 3 & -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 6 \\ -1 \\ 5 \\ -2 \end{bmatrix}$$

เพราะว่า

$${}^1A = \begin{bmatrix} 6 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ 5 & 2 & 1 & -2 \\ -2 & -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}, \quad {}^2A = \begin{bmatrix} 1 & 6 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 5 & 1 & -2 \\ 3 & -2 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$

$${}^3A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 6 & -1 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 5 & -2 \\ 3 & -1 & -2 & 1 \end{bmatrix}, \quad {}^4A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & 6 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \end{bmatrix}$$

เพราะฉะนั้น

$$\det (^1A) = \begin{vmatrix} 6 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \\ 5 & 2 & 1 & -2 \\ -2 & -1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = -32$$

$$\det (^2A) = \begin{vmatrix} 2-1 & 0 & 1 \\ 1 & 5 & 1 & -2 \\ 3 & -2 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 32$$

$$\det (^3A) = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 6 & -1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 5 & -2 \\ 3 & -1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = -64$$

$$\det (^4A) = \begin{vmatrix} 1-1 & 1 & 6 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 5 \\ 3 & -1 & -2 & -2 \end{vmatrix} = 64$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & -2 \\ 3 & -1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = -32$$

ใช้กฎของเครเมอร์ ดังนั้น

$$x_1 = \frac{\det (^1A)}{\det A} = \frac{-32}{-32} = 1$$

$$x_2 = \frac{\det (^2A)}{\det A} = \frac{32}{-32} = -1$$

$$x_3 = \frac{\det (^3A)}{\det A} = \frac{-64}{-32} = 2$$

$$x_4 = \frac{\det({}^4A)}{\det A} = \frac{64}{-32} = -2$$

ข้อสังเกต เกี่ยวกับการใช้กฎของเครเมอร์

1. เมตริกซ์สัมประสิทธิ์ A ต้องเป็นเมตริกซ์จัตุรัส
2. กฎนี้จะใช้ไม่ได้ ถ้าเมตริกซ์สัมประสิทธิ์ A มีตัวกำหนดเป็นศูนย์
3. สำหรับเมตริกซ์สัมประสิทธิ์ที่มีขนาดใหญ่ การหาคำตอบโดยวิธีนี้จะยุ่งยากมาก เพราะต้องหาตัวกำหนดมากครั้ง

จากตัวอย่างพบว่ากฎของเครเมอร์เป็นวิธีที่เหมาะสมในกรณีหาคำตอบของระบบสมการน้อย ๆ และมีตัวแปรค่าเพียงสองหรือสามตัวแปรเท่านั้น

แบบฝึกหัด 2.6

1. ในระบบสมการต่อไปนี้ จงหาค่า y โดยใช้กฎของเครเมอร์ และจงหาตัวไม่รู้ค่าอื่น ๆ โดยการแทนค่า

$$(ก) \begin{cases} x+y = 5 \\ 2x-y = 7 \end{cases}$$

$$(ข) \begin{cases} x+y+z = 0 \\ -y+2z = 4 \\ 2x+2y = 1 \end{cases}$$

$$(ค) \begin{cases} x-2y+z+t = 3 \\ x+y = 0 \\ 2x-y-t = 0 \\ x+y+z+t = 0 \end{cases}$$

2. ในระบบสมการต่อไปนี้ จงหาตัวไม่รู้ค่าแต่ละตัวโดยใช้กฎของเครเมอร์

$$(ก) \begin{cases} 2x-2y = 5 \\ x-4y = 7 \end{cases}$$

$$(ข) \begin{cases} x+y+z = 2 \\ 2x+3y+4z = 3 \\ x-2y-z = 1 \\ 3x+2x+3y-t = \dots \quad \text{III} \end{cases}$$

(ค)

$$x-y+z = 1$$

$$(ง) \begin{cases} 3x+y+3z+6w = 1 \\ 2x+3y+2z-w = 9 \\ x-y-z+3w = -9 \\ x+2y+z+2w = 2 \end{cases}$$

คำศัพท์ใหม่

determinant	ตัวกำหนด	2.1
permutation	วิธีเรียงสับเปลี่ยน	2.1
interchange	สับเปลี่ยน	2.1
nature order	อันดับธรรมชาติ	2.1
cofactor expansion	การกระจายโดยโคแฟกเตอร์	2.2
minor of a_{ij}	ส่วนน้อยของ a_{ij}	2.2
cofactor matrix	เมตริกซ์โคแฟกเตอร์	2.4
adjoint matrix	เมตริกซ์ผกผัน	2.4
rank of matrix	ลำดับชั้นของเมตริกซ์	2.5
Cramer's rule	กฎของเครเมอร์	2.6